

# Tema 6. Análisis de Circuitos en Régimen Sinusoidal Permanente

## 6.1 Introducción

## 6.2 Fuentes sinusoidales

## 6.3 Respuesta sinusoidal en estado estable

## 6.4 Fasores

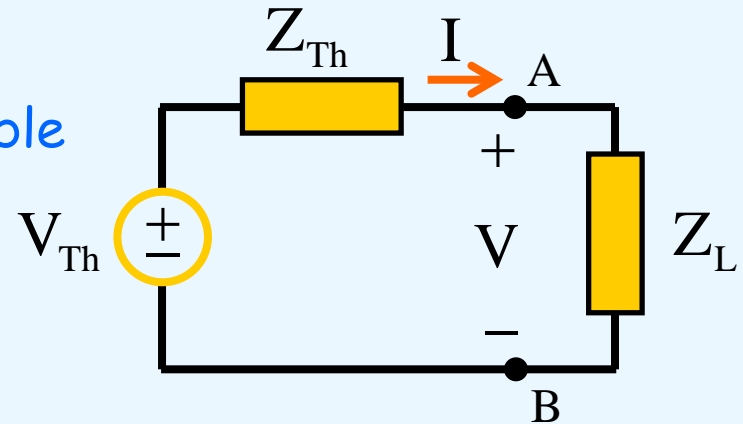
## 6.5 Relaciones fasoriales para R, L y C

## 6.6 Impedancia y admitancia

## 6.7 Análisis de circuitos mediante fasores

## 6.8 Potencia instantánea y potencia media

## 6.9 Máxima transferencia de potencia media. Adaptación conjugada



## Bibliografía Básica para este Tema:

- [1] C. K. Alexander, M. N. O. Sadiku, "Fundamentos de circuitos eléctricos", 3ª ed., McGraw-Hill, 2006.
- [2] R. C. Dorf, J. A. Svoboda, "Introduction to electric circuits", 7th ed., John Wiley & Sons, 2006.

Sadiku → Temas 9, 10 y 11

Dorf → Tema 10 y 11

- Esta presentación se encuentra, temporalmente, en:

<http://personales.unican.es/peredaj/AC.htm>

## 6.1 Introducción

- En este tema estudiaremos la respuesta de circuitos con fuentes sinusoidales
- Una señal sinusoidal es aquella que se expresa matemáticamente mediante una función seno o coseno
- Las fuentes de tensión/corriente sinusoidales también se denominan fuentes de tensión/corriente alterna
- Los circuitos excitados por fuentes sinusoidales se denominan circuitos de corriente alterna (circuitos de AC)
- En el mundo de la electrónica y las telecomunicaciones las señales sinusoidales son muy importantes, ya que son señales fáciles de generar y transmitir
- Además, mediante el Análisis de Fourier, una señal periódica puede expresarse mediante una suma de señales sinusoidales.

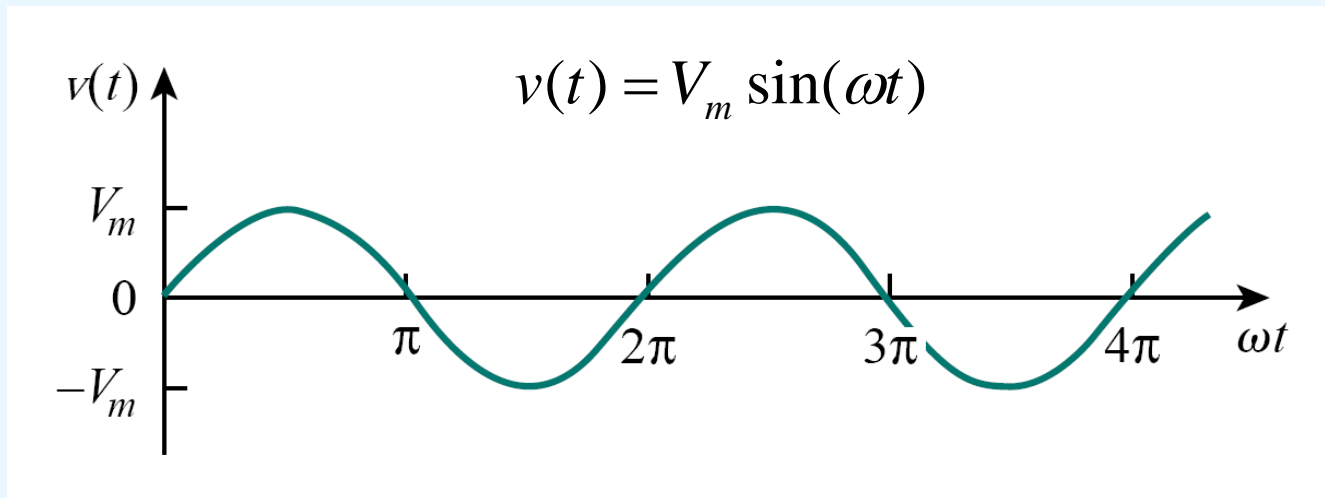
## 6.1 Introducción

- Una fuente sinusoidal produce tanto respuesta transitoria como estacionaria
- La respuesta transitoria se extingue con el tiempo. En consecuencia, un tiempo después de haber encendido las fuentes, sólo tenemos en el circuito la respuesta estacionaria.
- En este tema abordaremos sólo el estudio del estado estacionario (respuesta permanente)

## 6.2 Fuentes sinusoidales

- Consideramos la tensión:  $v(t) = V_m \sin(\omega t)$

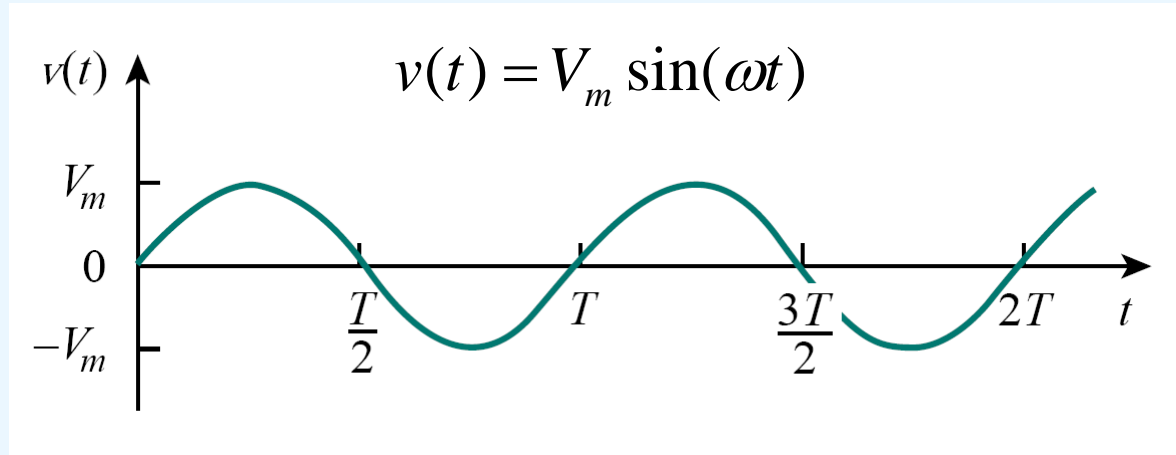
- $V_m$  : amplitud de pico
- $\omega t$  : argumento o fase [rad] o [grados]
- $\omega$  : frecuencia angular [rad/s]



- Son funciones que se repiten cada  $\phi = 2\pi n$  con  $n$  entero

## 6.2 Fuentes sinusoidales

- Si representamos  $v(t)$  frente a  $t$ :



- La señal se repite cada  $t = nT$  con  $n$  entero

- El intervalo de tiempo  $T$  se denomina periodo y vale

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

$$\begin{aligned} v(t + nT) &= V_m \sin(\omega(t + nT)) = V_m \sin(\omega(t + n \frac{2\pi}{\omega})) \\ &= V_m \sin(\omega t + 2\pi n) = V_m \sin(\omega t) = v(t) \end{aligned}$$

$$v(t + nT) = v(t)$$

## 6.2 Fuentes sinusoidales

- El inverso del periodo se denomina frecuencia  $f$ :

$$f = \frac{1}{T}$$

- Entonces:

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi f$$

- Normalmente la frecuencia angular se mide en rad/s y la frecuencia en hercios  $\rightarrow$  Hz

- La forma más general de la senoide es:  $v(t) = V_m \sin(\omega t + \phi_0)$   
siendo  $\phi_0$  la fase inicial [rad]

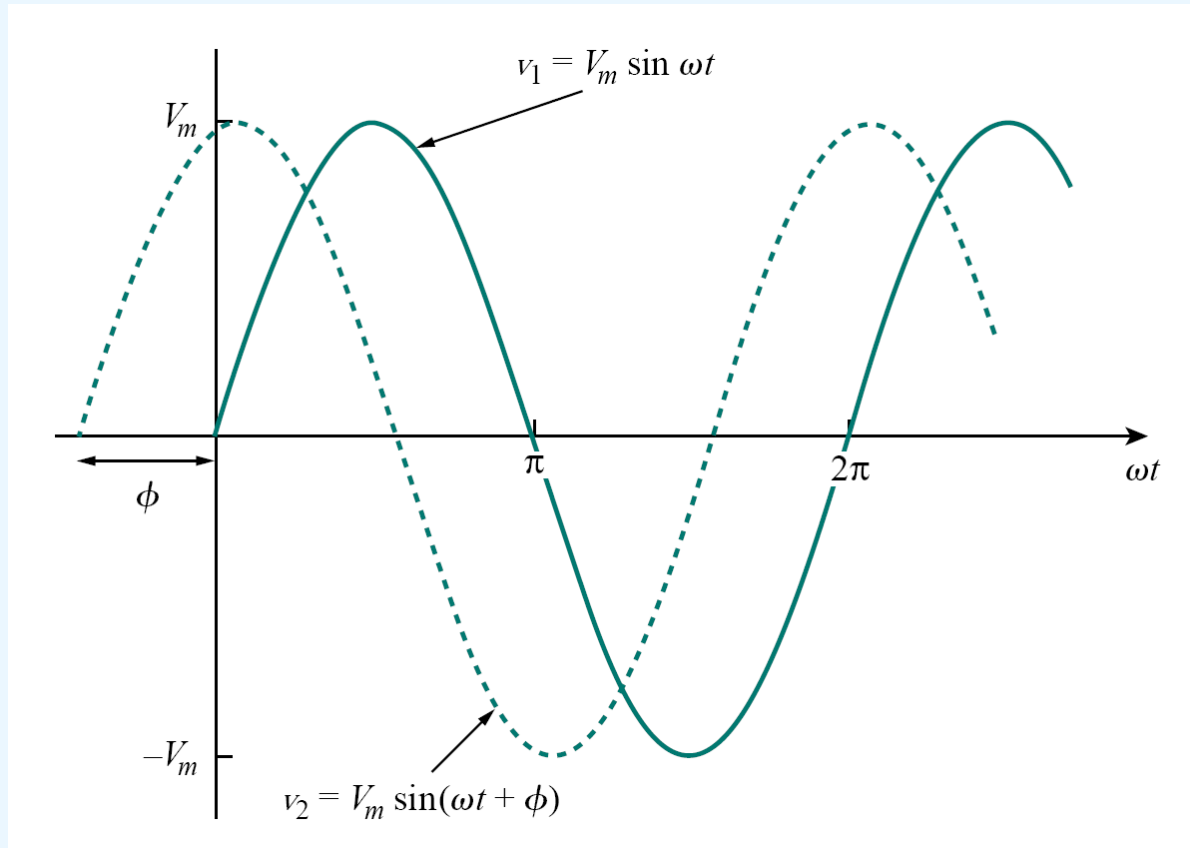
## 6.2 Fuentes sinusoidales

- Comparando las señales  $v_1(t) = V_m \sin(\omega t)$  y  $v_2(t) = V_m \sin(\omega t + \phi_0)$

- Si  $\phi_0 \neq 0$  las señales están desfasadas

1.  $\phi_0 > 0$  -->  $v_2(t)$  está adelantada (ver dibujo)

2.  $\phi_0 < 0$  -->  $v_2(t)$  está atrasada



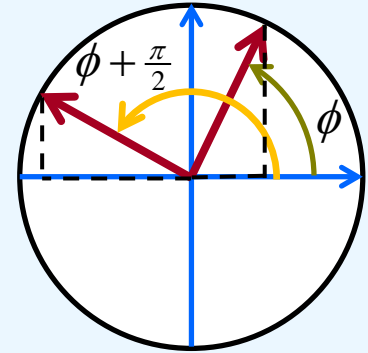


## 6.2 Fuentes sinusoidales

- Una senoide puede expresarse empleando tanto las funciones seno como coseno
- Basta tener en cuenta las identidades:

$$\sin(\phi) = -\cos(\phi + \frac{\pi}{2}) = \cos(\phi - \frac{\pi}{2})$$

$$\cos(\phi) = \sin(\phi + \frac{\pi}{2}) = -\sin(\phi - \frac{\pi}{2})$$



- También son de interés las siguientes igualdades:

$$\sin(A \pm B) = \sin(A) \cos(B) \pm \cos(B) \sin(A)$$

$$\cos(A \pm B) = \cos(A) \cos(B) \mp \sin(A) \sin(B)$$

-Ejemplo 1: Determinar la amplitud, fase inicial, periodo y frecuencia de la senoide  $v(t) = 12 \cos(50t + 10^\circ)$

A&S-3º Ej 9.1

Solución:

- Comparamos la senoide del enunciado con la forma general

$$v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi_0)$$

- Amplitud:  $V_m = 12 \text{ V}$

- Fase inicial:  $\phi_0 = 10^\circ$

- Frecuencia angular:  $\omega = 50 \text{ rad/s}$

- Periodo:  $T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{50} = 0.126 \text{ s}$

- Frecuencia:  $f = \frac{\omega}{2\pi} = 7.958 \text{ Hz}$

-Ejemplo 2: Calcular el ángulo de desfase entre las tensiones

$$v_1(t) = -10 \cos(\omega t + 50^\circ) \quad \text{y} \quad v_2(t) = 12 \sin(\omega t - 10^\circ)$$

A&S-3º Ej 9.2

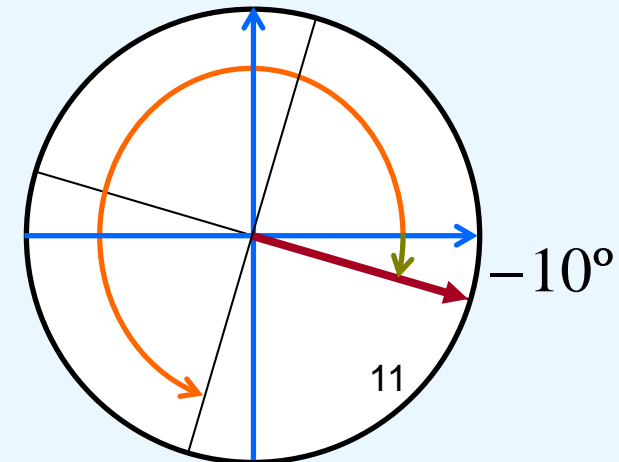
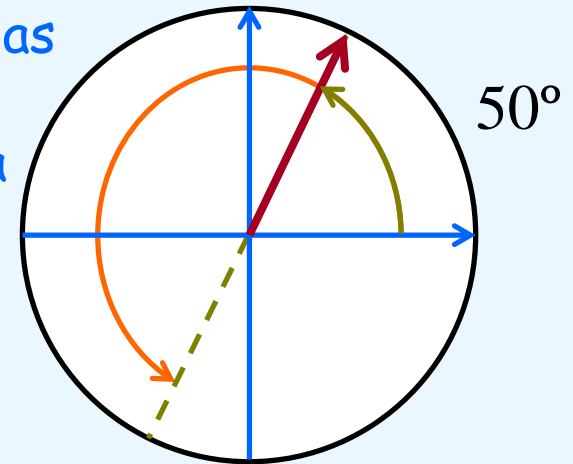
Solución:

- Para comparar 2 sinusoides debemos expresarlas mediante la misma función matemática (por ejemplo el coseno) y ambas con amplitud positiva

$$\begin{aligned} v_1(t) &= -10 \cos(\omega t + 50^\circ) \\ &= 10 \cos(\omega t + 50^\circ + 180^\circ) \\ &= 10 \cos(\omega t + 230^\circ) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} v_2(t) &= 12 \sin(\omega t - 10^\circ) \\ &= 12 \cos(\omega t - 10^\circ + 270^\circ) \\ &= 12 \cos(\omega t + 260^\circ) \end{aligned}$$

-  $v_2(t)$  se adelanta  $30^\circ$



## 6.3 Respuesta sinusoidal en estado estable

- Consideramos un circuito RL con una fuente de tensión sinusoidal:

$$v_S(t) = V_m \cos(\omega t)$$

- Aplicamos la KVL a la malla:

$$L \frac{di}{dt} + Ri = V_m \cos(\omega t)$$

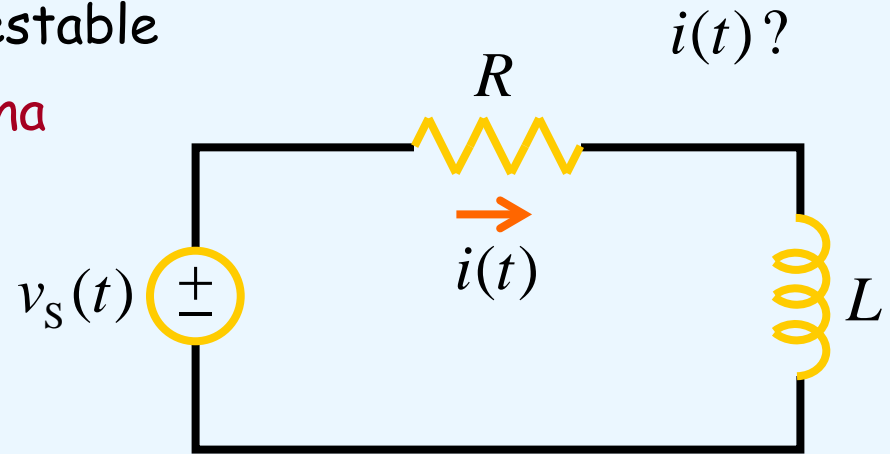
- En un circuito lineal todas las tensiones y corrientes en estado estable tienen la misma frecuencia que la fuente, por tanto:

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \phi_0) \quad (\text{con } I_m \text{ y } \phi_0 \text{ ctes a determinar})$$

- Conviene expresar  $i(t)$  en la forma:

$$i(t) = I_m [\cos(\omega t) \cos(\phi_0) - \sin(\omega t) \sin(\phi_0)] = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)$$

(con A y B ctes a determinar)



### 6.3 Respuesta sinusoidal en estado estable

- La relación entre los dos conjuntos de incógnitas es:

$$\left. \begin{array}{l} A = I_m \cos(\phi_0) \\ B = -I_m \sin(\phi_0) \end{array} \right\} \rightarrow \begin{array}{l} \phi_0 = -\tan^{-1}(B/A) \\ I_m = \sqrt{A^2 + B^2} \end{array}$$

- Para calcular  $A$  y  $B$ , sustituimos  $i(t)$  en la ec. diferencial:

$$L \frac{di}{dt} + Ri = V_m \cos(\omega t)$$

- Resulta:

$$L[-\omega A \sin(\omega t) + B\omega \cos(\omega t)] + R[A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)] = V_m \cos(\omega t)$$

- Igualamos los coefs. en coseno:  $\omega LB + RA = V_m$   
- Igualamos los coefs. en seno:  $-\omega LA + RB = 0$

- Resolviendo para  $A$  y  $B$ :

$$A = \frac{RV_m}{R^2 + (\omega L)^2} \quad B = \frac{\omega LV_m}{R^2 + (\omega L)^2}$$

## 6.3 Respuesta sinusoidal en estado estable

- La solución para  $I_m$  y  $\phi_0$  es:

$$\phi_0 = -\tan^{-1}(B/A) \quad \longrightarrow \quad \phi_0 = -\tan^{-1}(\omega L/R)$$

$$I_m = \sqrt{A^2 + B^2} \quad \longrightarrow \quad I_m = \frac{V_m}{\sqrt{R^2 + (\omega L)^2}}$$

- En este problema hemos calculado la respuesta en estado estacionario de un circuito con un único elemento de almacenaje (la autoinducción)
- Para circuitos con varios elementos de almacenaje, el método de cálculo empleado (solución directa en el dominio del tiempo) se complica mucho
- Una alternativa más sencilla pasa por introducir el concepto de fasor que veremos en el apartado siguiente

## 6.4 Fasores

- Las señales sinusoidales pueden representarse fácilmente mediante fasores

“Un fasor es un número complejo que representa la amplitud y la fase de una señal sinusoidal”

- Los fasores permiten analizar de forma sencilla circuitos lineales excitados por fuentes sinusoidales
- La idea de la representación fasorial se basa en la identidad de Euler:

$$e^{\pm j\theta} = \cos \theta \pm j \sin \theta \quad \text{con } j = \sqrt{-1}$$

- Se observa que:

$$\cos \theta = \operatorname{Re}[e^{\pm j\theta}]$$

$$\pm \sin \theta = \operatorname{Im}[e^{\pm j\theta}]$$

## 6.4 Fasores

- Dada una señal sinusoidal  $v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi)$

- Se observa que  $v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi) = \text{Re}[V_m e^{j(\omega t + \phi)}]$

- luego  $v(t) = \text{Re}[V_m e^{j\phi} e^{j\omega t}]$

- alternativamente  $v(t) = \text{Re}[V e^{j\omega t}]$

- donde

$$V = V_m e^{j\phi}$$

$$V = V_m \angle \phi$$

-  $V$  es la representación fasorial de la señal sinusoidal  $v(t)$

- Un fasor es una representación compleja de la magnitud y fase de una señal sinusoidal de frecuencia conocida  $\omega$

- Cuando expresamos una señal sinusoidal mediante un fasor, el término  $e^{j\omega t}$  está implícitamente presente



## 6.4 Fasores

- Entonces, tenemos dos formas de representar una señal sinusoidal:

Dominio del tiempo

Dominio de fasorial  
(o dominio de la frecuencia)

$$v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi) \longleftrightarrow V = V_m e^{j\phi}$$

- Cálculo de  $v(t)$  conocido  $V$ : se multiplica el fasor  $V$  por el factor de tiempo  $e^{j\omega t}$  y se toma la parte real

$$v(t) = \operatorname{Re}[V e^{j\omega t}]$$

- Cálculo de  $V$  conocido  $v(t)$ : se expresa  $v(t)$  como un coseno y se forma el fasor a partir de la amplitud y la fase de la senoide

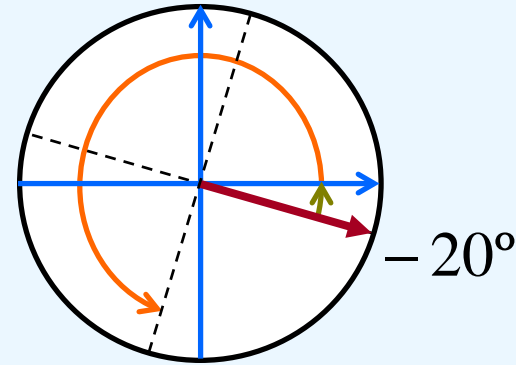
$$v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi) \longrightarrow V = V_m e^{j\phi}$$

- Ejemplo 3: Calcular la suma de las corrientes  $i_1(t) = 4 \cos(\omega t + 30^\circ)$   
e  $i_2(t) = 5 \sin(\omega t - 20^\circ)$

A&S-3ª Ej 9.6

Solución:

- Realizaremos la suma en el dominio de la frecuencia



$$i_1(t) = 4 \cos(\omega t + 30^\circ) \longrightarrow I_1 = 4e^{j30^\circ}$$

$$i_2(t) = 5 \sin(\omega t - 20^\circ) = 5 \cos(\omega t - 20^\circ + 270^\circ) \longrightarrow I_2 = 5e^{j250^\circ}$$

$$I = I_1 + I_2 = 4e^{j30^\circ} + 5e^{j250^\circ} = 1.754 - j2.699 = 3.218e^{-j56.98^\circ} \text{ A}$$

- En el dominio del tiempo resulta

$$I = 3.218e^{-j56.98^\circ} \text{ A} \longrightarrow i(t) = \text{Re}[Ie^{j\omega t}] = \text{Re}[3.218e^{j(\omega t - 56.98^\circ)}] \\ = 3.218 \cos(\omega t - 56.98^\circ) \text{ A}$$

## 6.4 Fasores

- Suponemos  $v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi) \iff V = V_m e^{j\phi}$

- Derivación:

- En el dominio del tiempo

$$\frac{dv}{dt} = -\omega V_m \sin(\omega t + \phi) = \omega V_m \cos(\omega t + \phi + \frac{\pi}{2})$$

- Representación fasorial del resultado:  $\omega V_m e^{j(\phi + \frac{\pi}{2})} = j\omega \underbrace{V_m e^{j\phi}}_V = j\omega V$

- Luego

dominio  
del tiempo

$$\frac{dv(t)}{dt} \iff j\omega V$$

dominio de  
la frecuencia

- Integración:

- Análogamente

dominio  
del tiempo

$$\int v(t) dt \iff \frac{V}{j\omega}$$

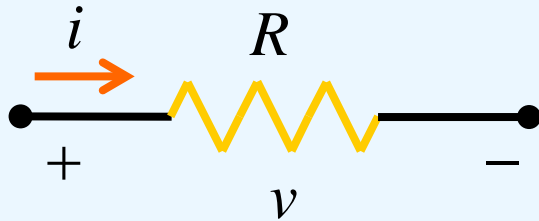
dominio de  
la frecuencia

## 6.5 Relaciones fasoriales para R, L y C

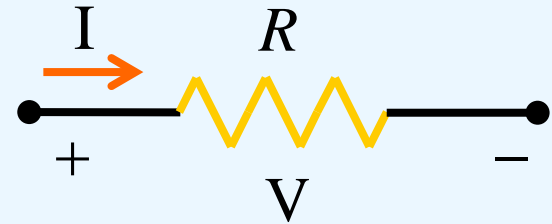
- En este apartado veremos como expresar la relación V-I de los elementos R, L y C en el dominio de la frecuencia

- Resistencia:

Dominio temporal



Dominio frecuencial



- Suponemos

$$i = I_m \cos(\omega t + \phi)$$

$$\longrightarrow I = I_m e^{j\phi}$$

- Ley de Ohm:  $v = Ri$

$$v = Ri = RI_m \cos(\omega t + \phi)$$

$$\longrightarrow V = RI_m e^{j\phi}$$

$$V = RI$$

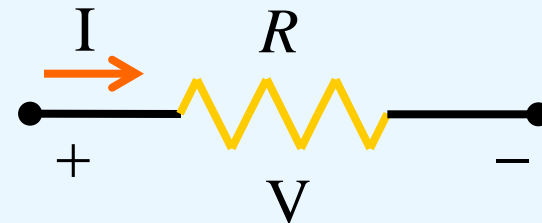
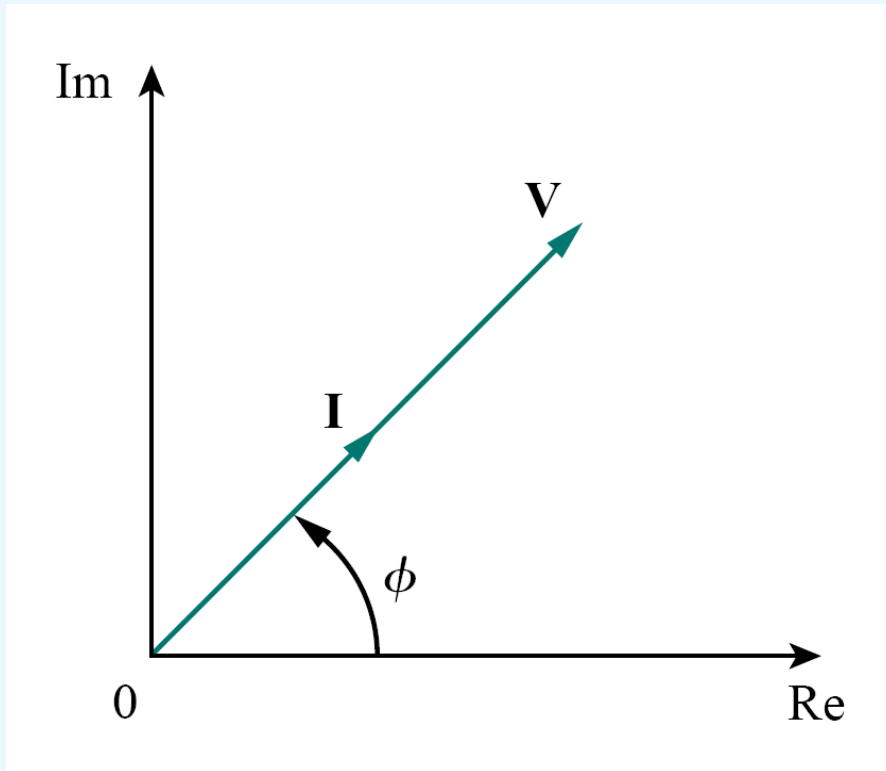
Ley de Ohm

- En una resistencia, la tensión y la corriente están en fase!

## 6.5 Relaciones fasoriales para R, L y C

### - Resistencia:

#### - Diagrama fasorial para la resistencia



$$I = I_m e^{j\phi}$$

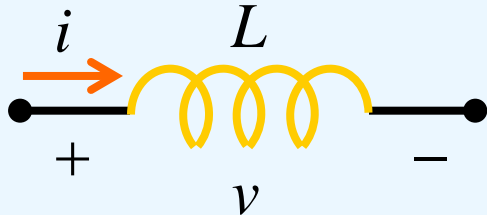
$$V = RI_m e^{j\phi}$$

- En una resistencia, la tensión y la corriente están en fase!

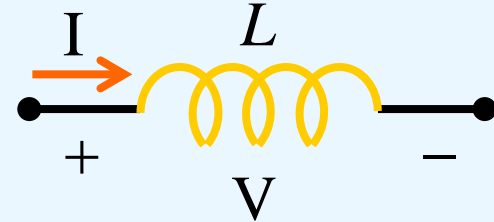
## 6.5 Relaciones fasoriales para R, L y C

### - Bobina:

Dominio temporal



Dominio frecuencial



- Suponemos

$$i = I_m \cos(\omega t + \phi)$$

$$I = I_m e^{j\phi}$$

- Relación v-i:  $v = L \frac{di}{dt}$

$$v = L \frac{di}{dt} = -\omega L I_m \sin(\omega t + \phi)$$

$$v = \omega L I_m \cos(\omega t + \phi + \frac{\pi}{2})$$

$$V = \omega L I_m e^{j(\phi + \frac{\pi}{2})}$$

$$V = j\omega L I_m e^{j\phi}$$

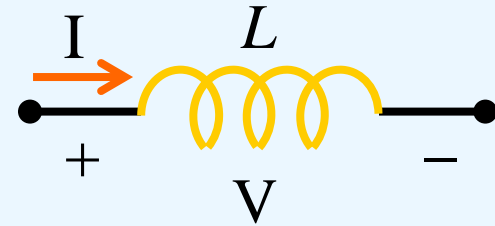
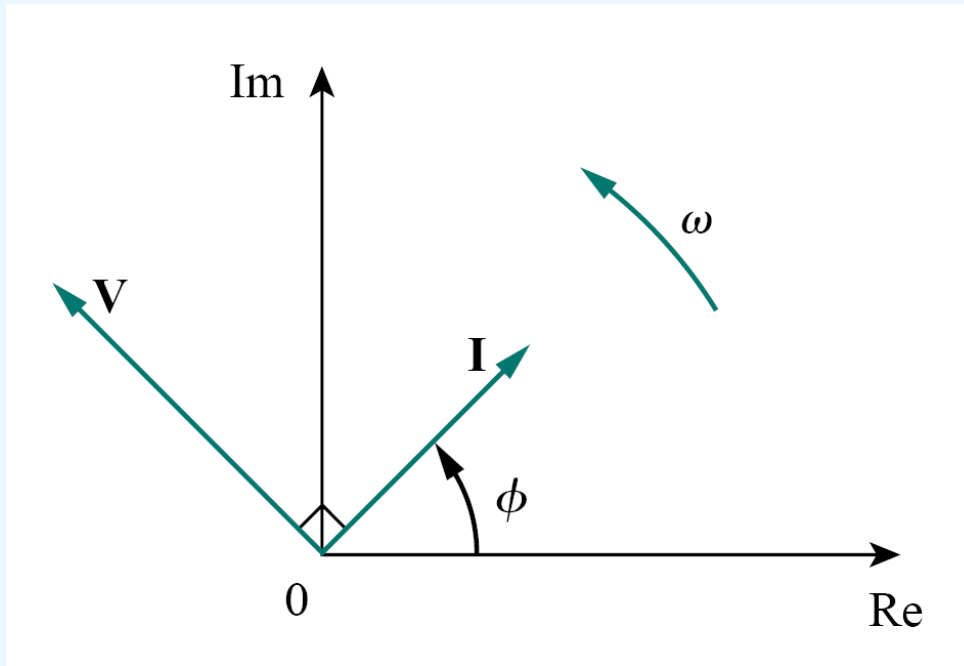
$$V = j\omega L I$$

- La tensión está adelantada respecto de la corriente en  $90^\circ$

## 6.5 Relaciones fasoriales para R, L y C

### - Bobina:

#### - Diagrama fasorial para la bobina



$$I = I_m e^{j\phi}$$

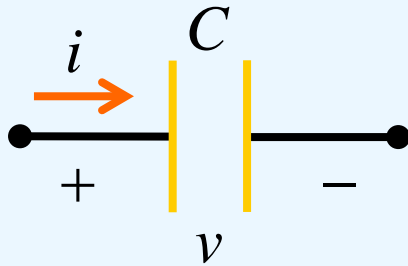
$$V = \omega L I_m e^{j(\phi + \frac{\pi}{2})}$$

- La tensión está adelantada respecto de la corriente en  $90^\circ$

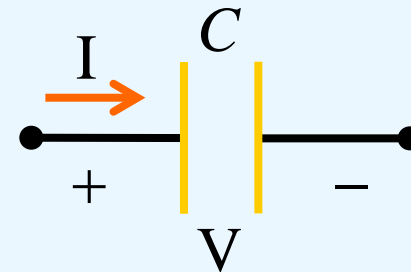
## 6.5 Relaciones fasoriales para R, L y C

### - Condensador:

Dominio temporal



Dominio frecuencial



- Suponemos

$$v = V_m \cos(\omega t + \phi)$$

$$V = V_m e^{j\phi}$$

- Relación v-i:  $i = C \frac{dv}{dt}$

$$i = C \frac{dv}{dt} = -\omega C V_m \sin(\omega t + \phi)$$

$$i = \omega C V_m \cos(\omega t + \phi + \frac{\pi}{2})$$

$$I = \omega C V_m e^{j(\phi + \frac{\pi}{2})}$$

$$I = j\omega C V_m e^{j\phi}$$

$$I = j\omega C V$$

$$V = \frac{1}{j\omega C} I$$

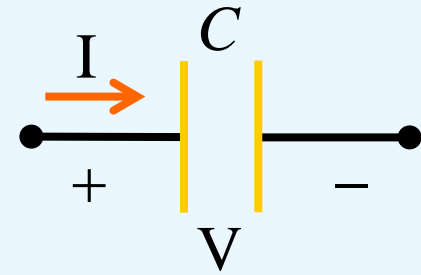
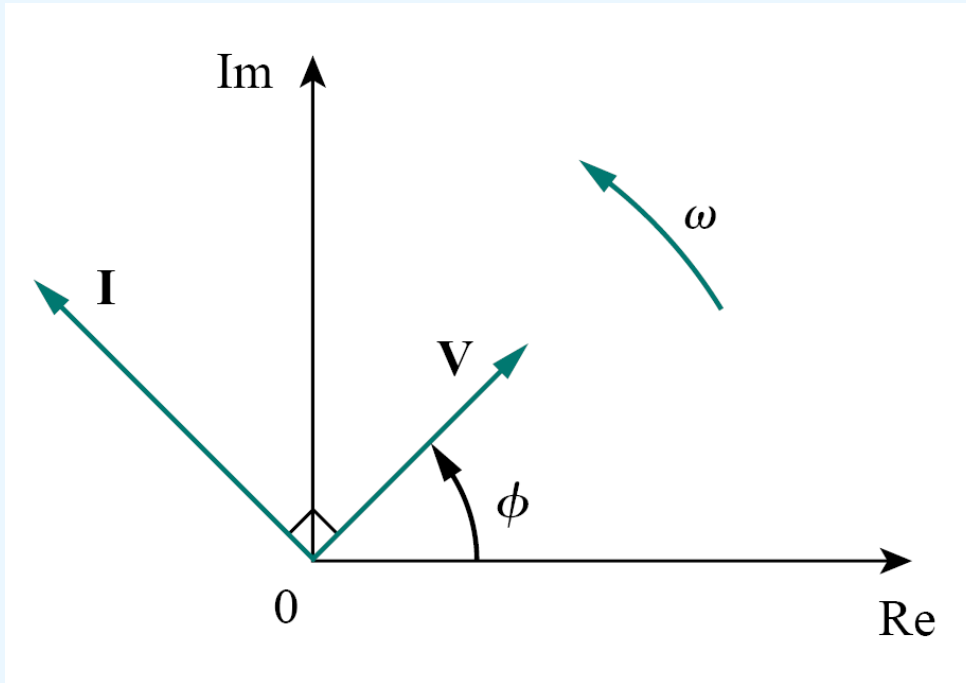
- La tensión está retrasada respecto de la corriente en  $90^\circ$



## 6.5 Relaciones fasoriales para R, L y C

### - Condensador:

#### - Diagrama fasorial para el condensador



$$V = V_m e^{j\phi}$$

$$I = \omega C V_m e^{j(\phi + \frac{\pi}{2})}$$

- La tensión está retrasada respecto de la corriente en  $90^\circ$

## 6.6 Impedancia y admitancia

- En el apartado anterior hemos obtenido la relación tensión-corriente en el dominio de la frecuencia para los elementos R, L y C:

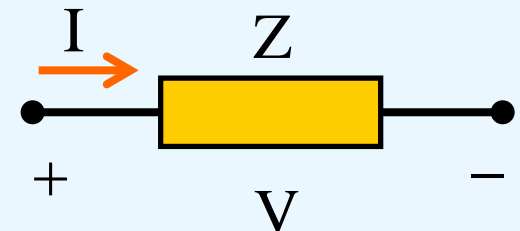
$$V = RI \qquad V = j\omega LI \qquad V = \frac{1}{j\omega C} I$$

- Estas expresiones recuerdan a la ley de Ohm  
(son relaciones V/I algebraicas)
- Definición de impedancia:

“La impedancia  $Z$  de elemento de circuito es el cociente entre la tensión fasorial  $V$  y la corriente fasorial  $I$ ”

- Matemáticamente:

$$Z = \frac{V}{I}$$



- Se mide en Ohmios
- La impedancia NO es un fasor!

## 6.6 Impedancia y admitancia

- Impedancia para los elementos R, L y C vale:

$$Z_R = R \qquad Z_L = j\omega L \qquad Z_C = \frac{1}{j\omega C} = -\frac{j}{\omega C}$$

- La impedancia es una función compleja de la frecuencia.
- En general:

$$Z = R + jX \quad (R, X \text{ son reales})$$

- La parte real de la impedancia se denomina resistencia R
- La parte imaginaria de la impedancia se denomina reactancia X
  - Si  $X > 0$  se dice que la reactancia es inductiva
  - Si  $X < 0$  se dice que la reactancia es capacitiva
- En los circuitos de AC la impedancia juega un papel análogo a la resistencia en los circuitos de DC

## 6.6 Impedancia y admitancia

- A veces resulta útil trabajar con el inverso de la impedancia, conocido como admitancia  $Y$ :

$$Y = \frac{1}{Z}$$

- Se mide en Siemens (S) o mhos

TABLE 9.3 Impedances and admittances of passive elements.

Element	Impedance	Admittance
$R$	$Z = R$	$Y = \frac{1}{R}$
$L$	$Z = j\omega L$	$Y = \frac{1}{j\omega L}$
$C$	$Z = \frac{1}{j\omega C}$	$Y = j\omega C$

- En general, la admitancia es una función compleja de la frecuencia:

$$Y = G + jB \quad (G, B \text{ son reales})$$

- La parte real de  $Y$  se denomina conductancia  $G$
- La parte imaginaria de  $Y$  se denomina susceptancia  $B$

## 6.7 Análisis de circuitos mediante fasores

### 6.7.1 Leyes de Kirchhoff en el dominio frecuencial

“Las leyes de Kirchhoff son válidas en el dominio de la frecuencia, donde deben expresarse en forma fasorial”

$$\sum_{n=1}^N I_n = 0$$

$$\sum_{m=1}^M V_m = 0$$

- En consecuencia, todas las técnicas de análisis estudiadas para circuitos de continua pueden extenderse directamente al caso de circuitos de alterna simplemente empleando fasores.
- Como ejemplo consideramos el circuito RL analizado previamente en el dominio del tiempo

## 6.7 Análisis de circuitos mediante fasores

### 6.7.1 Leyes de Kirchhoff en el dominio frecuencial

- Volvemos al circuito RL con una fuente de tensión sinusoidal:

$$v_S(t) = V_m \cos(\omega t) \iff V_S = V_m e^{j0}$$

- Aplicamos la KVL a la malla y resolvemos:

$$V_S = Z_R I + Z_L I \quad \rightarrow \quad I = \frac{V_m}{R + j\omega L} = \frac{V_m}{|Z|} e^{j\beta}$$

$$I = \frac{V_m}{|Z|} e^{j\phi_0} \quad \text{con } \phi_0 = -\beta$$

- En el dominio del tiempo:

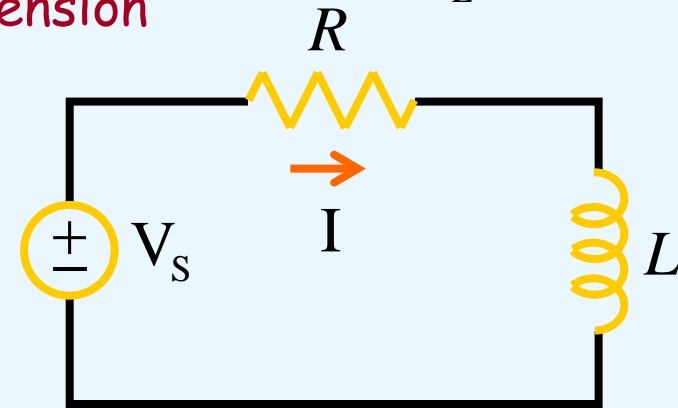
$$i(t) = \text{Re}[I e^{j\omega t}] = \text{Re}\left[\frac{V_m}{|Z|} e^{j\phi_0} e^{j\omega t}\right] = \text{Re}\left[\frac{V_m}{|Z|} e^{j(\omega t + \phi_0)}\right]$$

$$i(t) = \frac{V_m}{|Z|} \cos(\omega t + \phi_0)$$

- Hemos obtenido  $i(t)$  de forma mucho más sencilla que resolviendo directamente en el dominio del tiempo !!

$$Z_R = R$$

$$Z_L = j\omega L$$



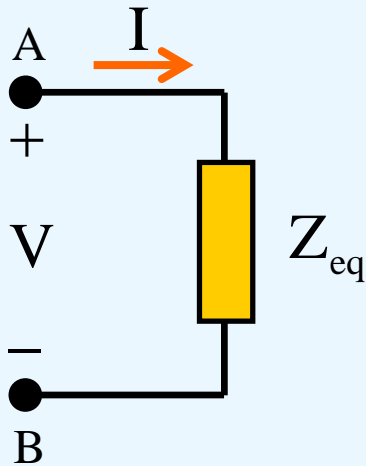
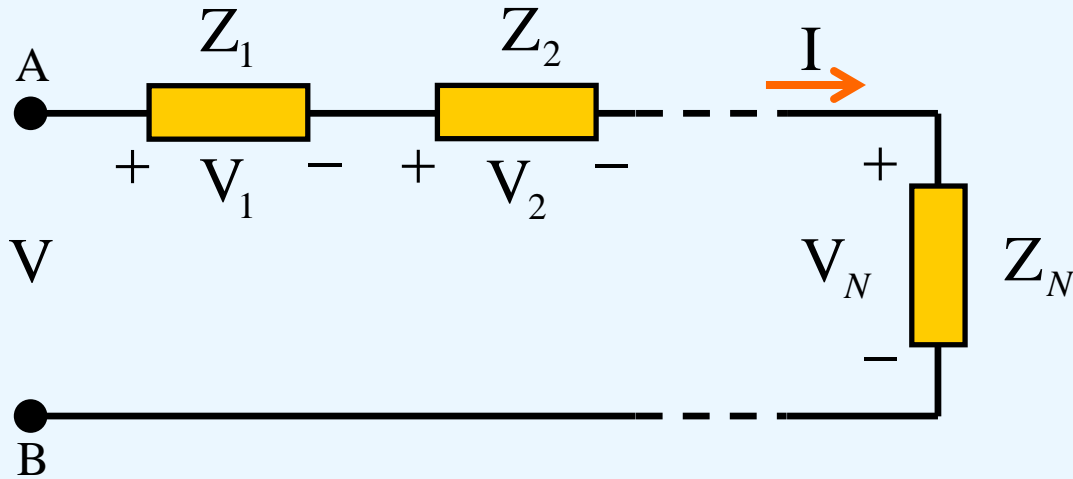
$$|Z| = \sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}$$

$$\beta = \tan^{-1}(\omega L / R)$$

## 6.7 Análisis de circuitos mediante fasores

### 6.7.2 Asociación de impedancias

- Asociación de impedancias en serie:

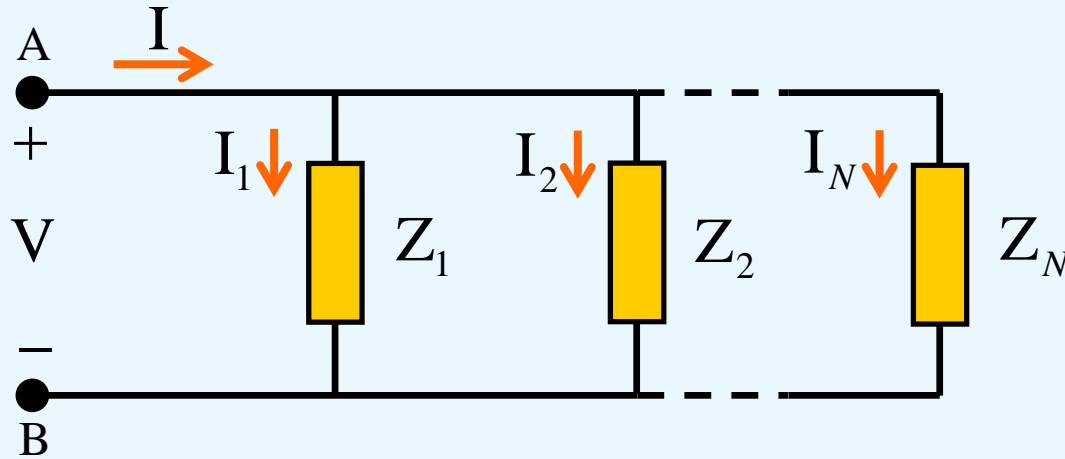


$$Z_{eq} = Z_1 + Z_2 + \dots + Z_N = \sum_{n=1}^N Z_n$$

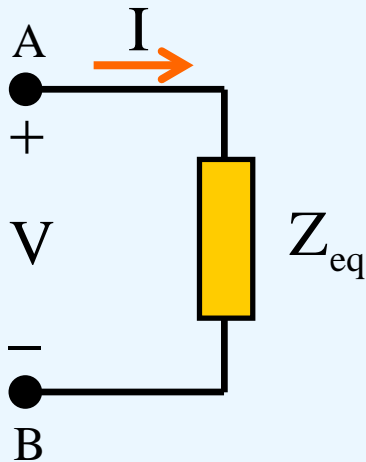
## 6.7 Análisis de circuitos mediante fasores

### 6.7.2 Asociación de impedancias

- Asociación de impedancias en paralelo:



$$Y_n = \frac{1}{Z_n}$$



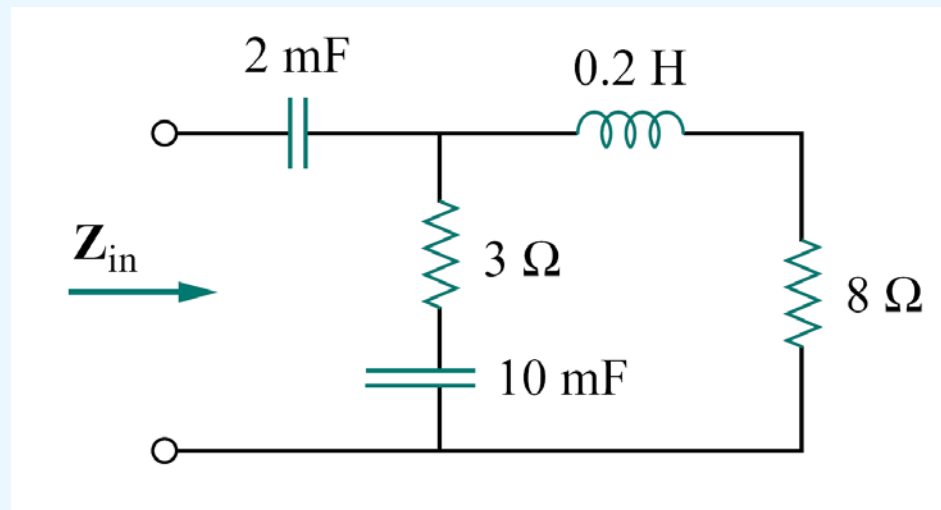
$$\frac{1}{Z_{eq}} = \frac{1}{Z_1} + \frac{1}{Z_2} + \dots + \frac{1}{Z_N} = \sum_{n=1}^N \frac{1}{Z_n}$$

$$Y_{eq} = Y_1 + Y_2 + \dots + Y_N = \sum_{n=1}^N Y_n$$



-Ejemplo 4: Calcular la impedancia de entrada del circuito de la figura suponiendo que funciona a  $\omega = 50 \text{ rad/s}$

A&S-3ª Ej 9.10



## Solución:

$$Z_1 = \frac{1}{j\omega C} = \frac{-j}{50 \times 2 \times 10^{-3}} = -j10 \Omega$$

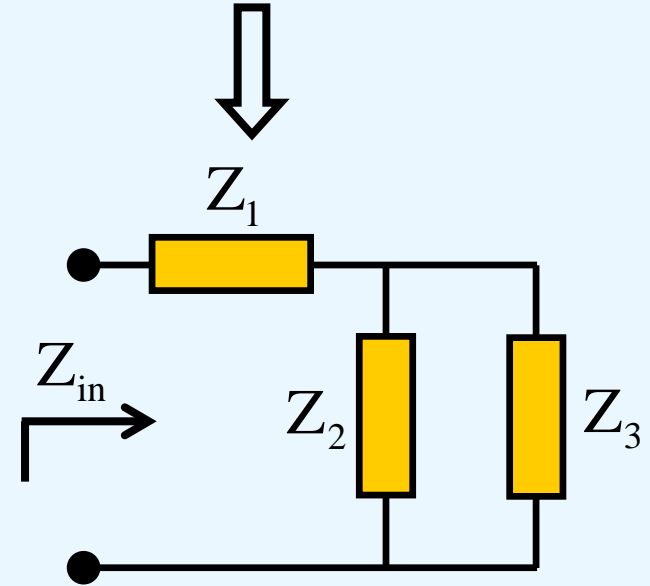
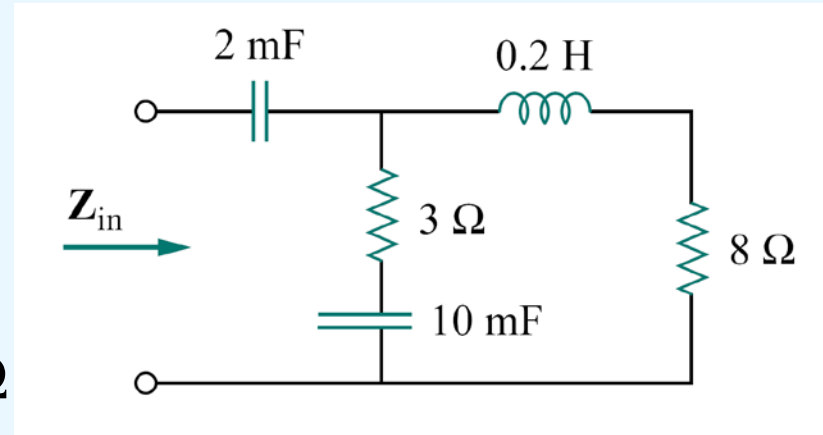
$$Z_2 = 3 + \frac{1}{j\omega C} = 3 - \frac{j}{50 \times 10^{-2}} = 3 - j2 \Omega$$

$$Z_3 = R_2 + j\omega L = 8 + j50 \times 0.2 = 8 + j10 \Omega$$

$$\begin{aligned} Z_{\text{in}} &= Z_1 + (Z_2 \parallel Z_3) = Z_1 + \frac{Z_2 Z_3}{Z_2 + Z_3} \\ &= -j10 + \frac{(3 - j2) \times (8 + j10)}{11 + j8} \end{aligned}$$

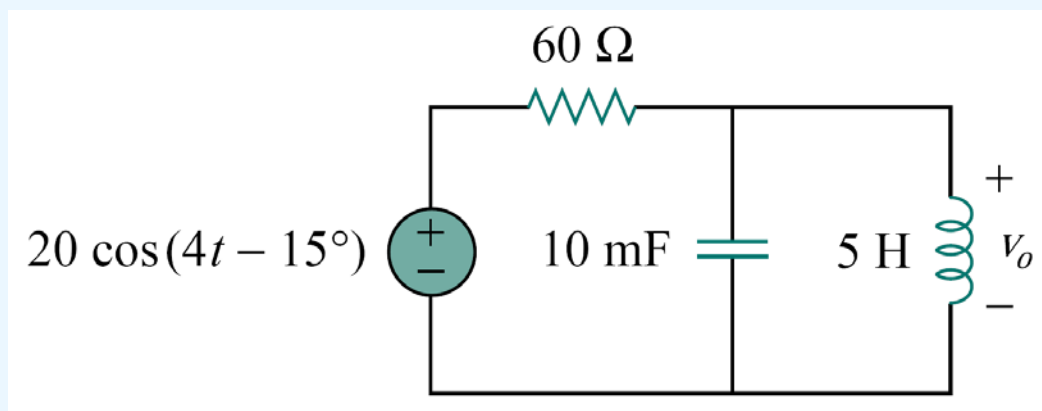
- Operando

$$Z_{\text{in}} = 3.22 - j11.07 \Omega$$



-Ejemplo 5: Determinar  $v_o(t)$  en circuito de la figura.

A&S-3ª Ej 9.11



## Solución:

- En primer lugar transformamos el circuito al dominio de la frecuencia

- Fuente:

$$v_s(t) = 20 \cos(4t - 15^\circ) \rightarrow V_s = 20 \angle -15^\circ$$

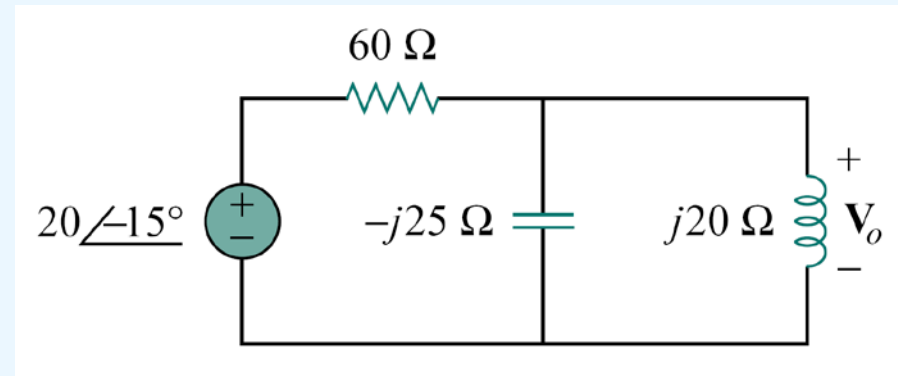
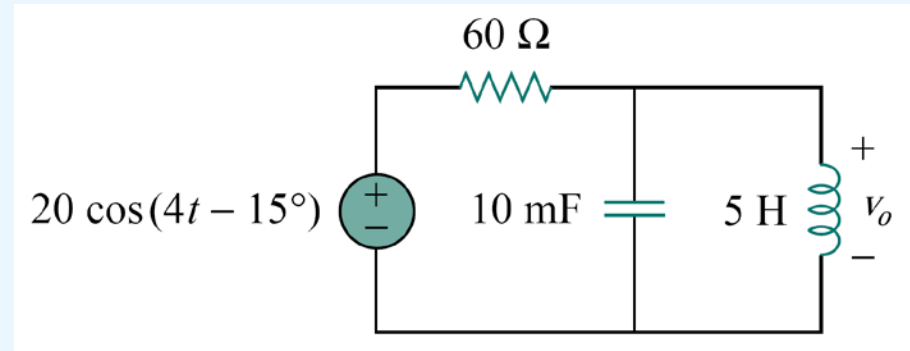
$$\omega = 4 \text{ rad/s}$$

- Condensador:

$$10 \text{ mF} \rightarrow Z_C = \frac{1}{j\omega C} = \frac{-j}{4 \times 10 \times 10^{-3}} = -j25 \Omega$$

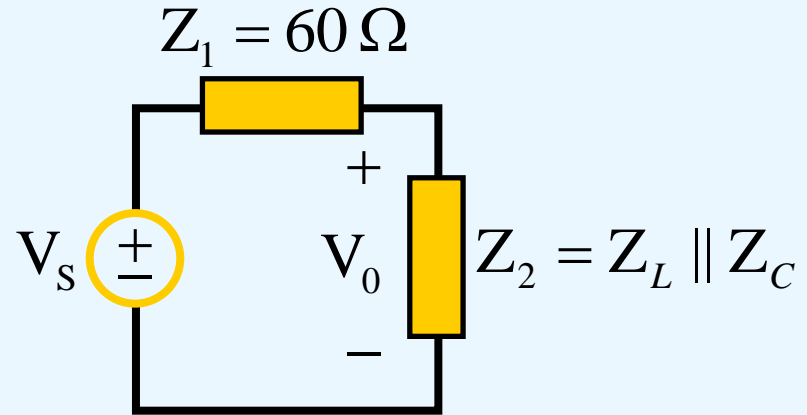
- Bobina:

$$5 \text{ H} \rightarrow Z_L = j\omega L = j4 \times 5 = j20 \Omega$$



- Asociamos las impedancias en paralelo:

$$\begin{aligned} Z_2 &= Z_L \parallel Z_C = \frac{Z_L Z_C}{Z_L + Z_C} \\ &= \frac{-j25 \times j20}{-j25 + j20} = j100 \Omega \end{aligned}$$



- Aplicando la fórmula del divisor de tensión:

$$\begin{aligned} V_0 &= \frac{Z_2}{Z_1 + Z_2} V_s = \frac{j100}{60 + j100} \times (20e^{-j15^\circ}) = \frac{100e^{j90^\circ}}{116.62e^{j59.04^\circ}} \times (20e^{-j15^\circ}) \\ &= \frac{100 \times 20}{116.62} e^{j(90^\circ - 15^\circ - 59.04^\circ)} = 17.15e^{j15.96^\circ} \text{ V} \end{aligned}$$

$$v_0(t) = \text{Re}[V_0 e^{j\omega t}] \quad \Downarrow$$

$$v_0(t) = 17.15 \cos(4t + 15.96^\circ) \text{ V}$$

## 6.7 Análisis de circuitos mediante fasores

### 6.7.3 Análisis de nudos y de mallas

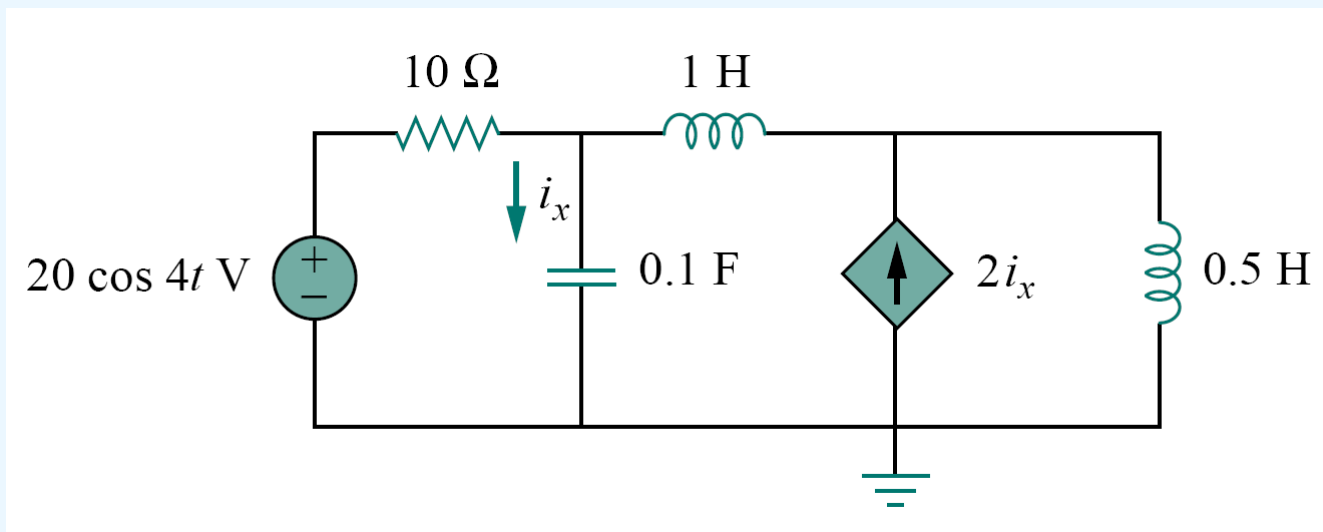
- La resolución de circuitos de alterna puede hacerse según los siguientes pasos:

- 1- Se transforma el circuito del dominio del tiempo al dominio fasorial (o de la frecuencia)
- 2- Se resuelve el circuito aplicando las técnicas estudiadas en los temas 1-3 (análisis de nudos, análisis de mallas, superposición, etc...)
- 3- Se transforma la solución obtenida al dominio del tiempo

- A continuación veremos algún ejemplo de análisis nodal y de mallas.

- Ejemplo 5: Determinar  $i_x$  en el circuito de la figura utilizando análisis nodal.

A&S-3ª Ej 10.1



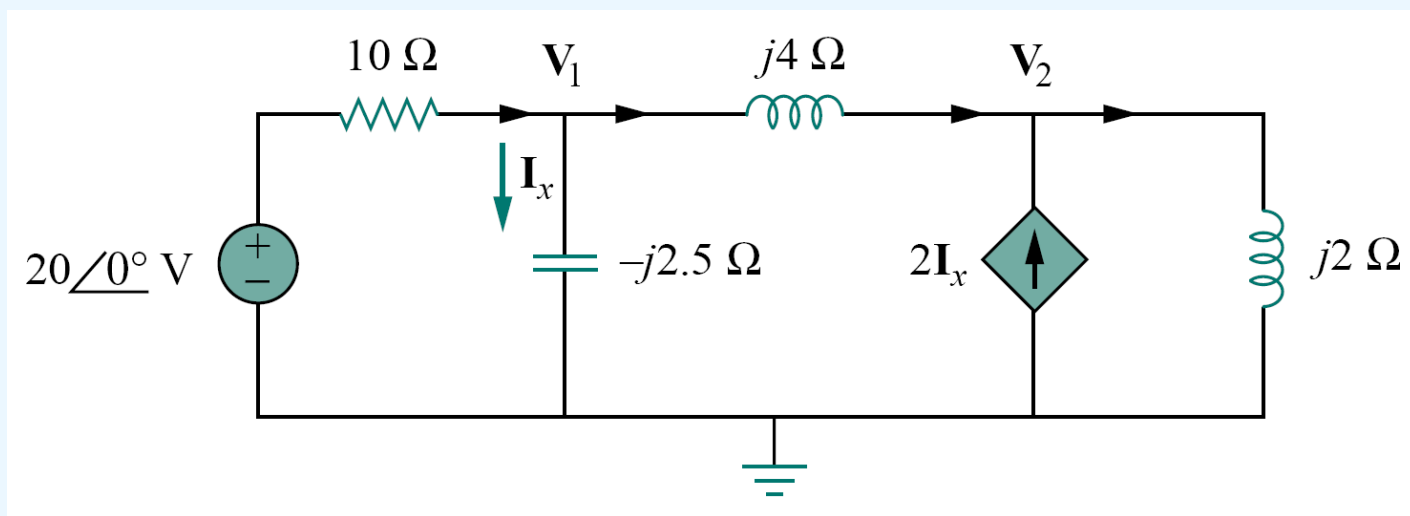
## Solución:

- En primer lugar transformamos el circuito al dominio de la frecuencia

$$20 \cos(4t + 0^\circ) \rightarrow 20 \angle 0^\circ \quad \omega = 4 \text{ rad/s}$$

$$1 \text{ H} \rightarrow j\omega L = j4 \times 1 = j4 \ \Omega \quad 0.5 \text{ H} \rightarrow j\omega L = j4 \times 0.5 = j2 \ \Omega$$

$$0.1 \text{ F} \rightarrow \frac{1}{j\omega C} = \frac{-j}{4 \times 0.1} = -j2.5 \ \Omega$$



Circuito problema en el dominio de la frecuencia



- Resolvemos en el dominio de la frecuencia mediante análisis de nudos

- Nudo 1:

$$\frac{20 - V_1}{10} = \frac{V_1}{-j2.5} + \frac{V_1 - V_2}{j4}$$

- Nudo 2:

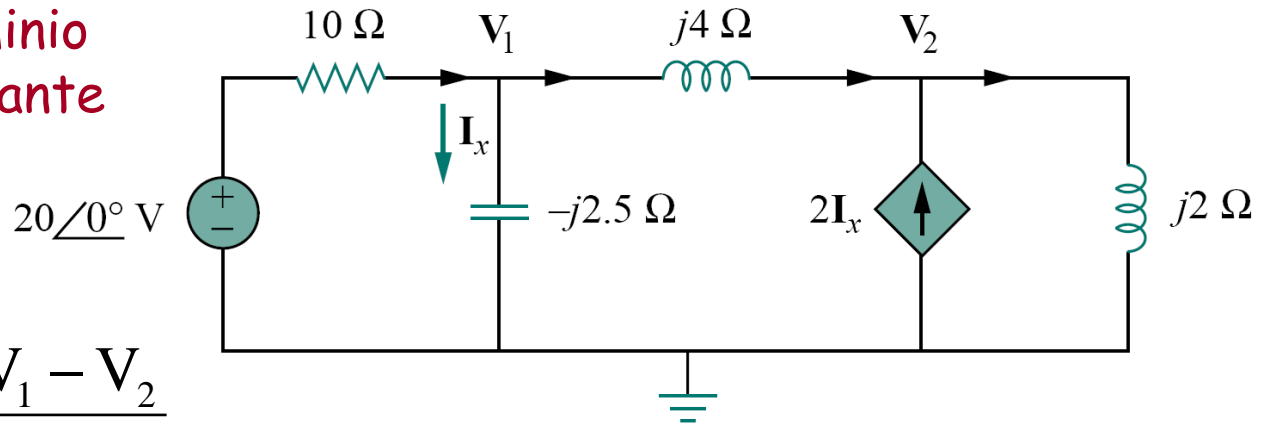
$$2I_x + \frac{V_1 - V_2}{j4} = \frac{V_2}{j2}$$

$$I_x = \frac{V_1}{-j2.5}$$

- Se obtiene el siguiente sistema:

$$(1 + j1.5)V_1 + j2.5V_2 = 20$$

$$11V_1 + 15V_2 = 0$$



- Cuya solución es:

$$V_1 = 18 + j6 = 18.97e^{j18.43^\circ} \text{ V}$$

$$V_2 = -13.2 - j4.4 = 13.91e^{j198.3^\circ} \text{ V}$$

- Entonces:

$$I_x = \frac{V_1}{-j2.5} = -2.4 + j7.2 = 7.59e^{j108.4^\circ} \text{ A}$$

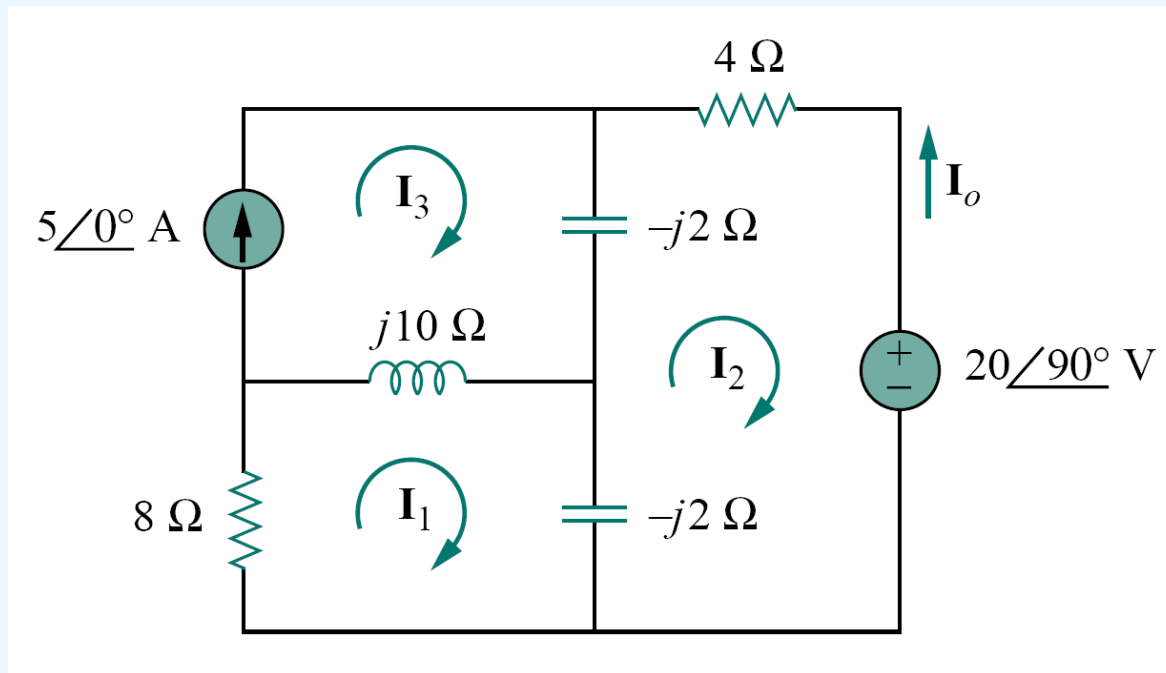
- En el dominio temporal:

$$i_x(t) = \text{Re}[I_x e^{j\omega t}]$$

$$i_x(t) = 7.59 \cos(4t + 108.4^\circ) \text{ A}$$

- Ejemplo 6: Calcular  $I_0$  en el circuito de la figura aplicando análisis de mallas.

A&S-3ª Ej 10.3



## Solución:

### - Malla 1:

$$8I_1 + (I_1 - I_3)j10 + (I_1 - I_2)(-j2) = 0$$

### - Malla 2:

$$(I_2 - I_1)(-j2) + (I_2 - I_3)(-j2) + I_2 4 + 20e^{j90^\circ} = 0$$

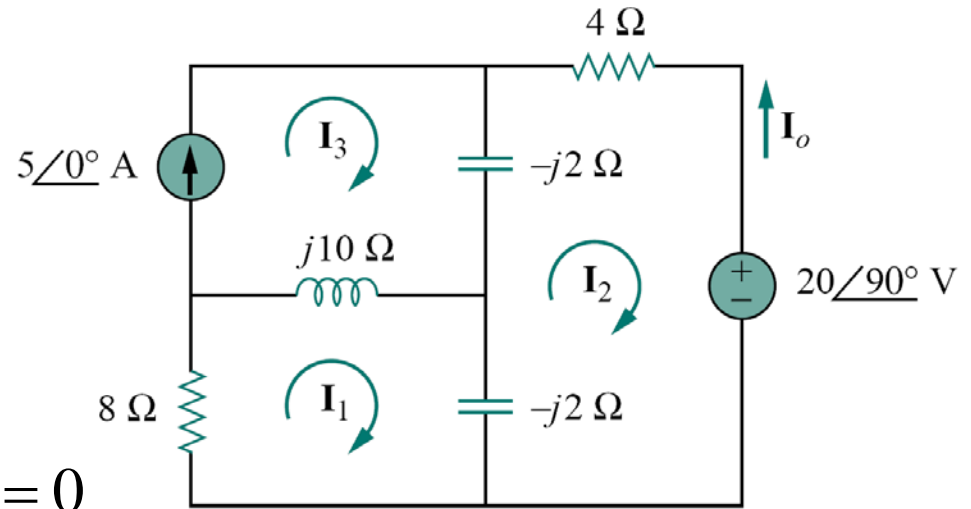
### - Malla 3:

$$I_3 = 5 \text{ A}$$

- Se obtiene el siguiente sistema:

$$(8 + j8)I_1 + j2I_2 = j50$$

$$j2I_1 + (4 - j4)I_2 = -j30$$



### - Resolviendo:

$$I_2 = 6.12e^{-j35.22^\circ} \text{ A}$$

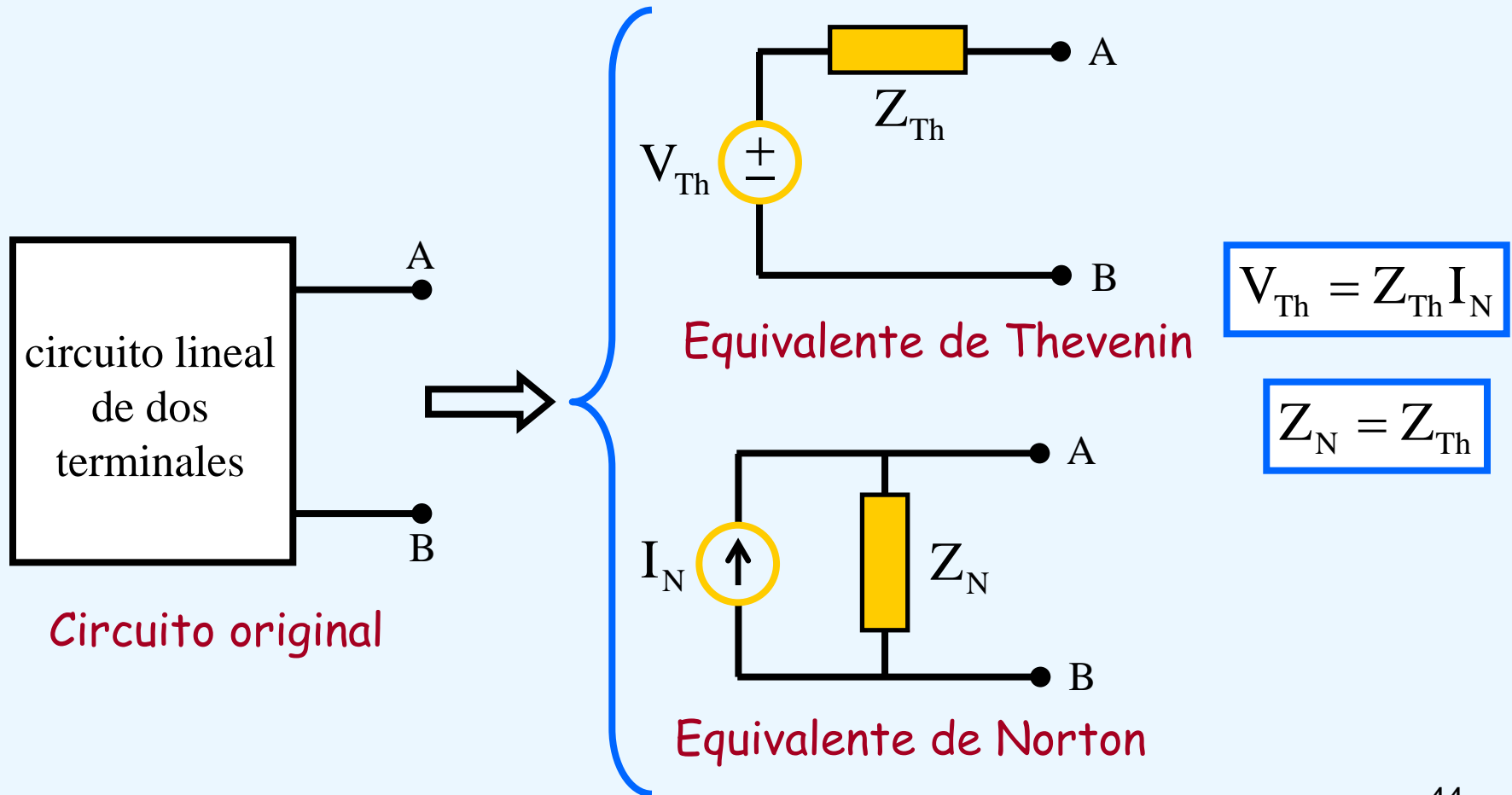
- Luego,

$$\begin{aligned} I_0 &= -I_2 = -6.12e^{-j35.22^\circ} \\ &= 6.12e^{j(-35.22^\circ + 180^\circ)} \\ &= 6.12e^{j144.38^\circ} \text{ A} \end{aligned}$$

## 6.7 Análisis de circuitos mediante fasores

### 6.7.4 Circuitos equivalentes de Thevenin y de Norton

- Los teoremas de Thevenin y Norton se aplican a los circuitos de alterna de forma análoga a como se hace en los de continua

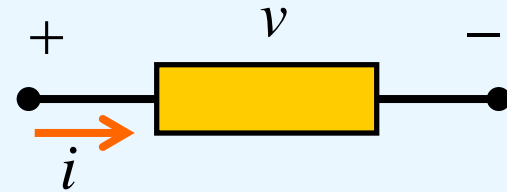


## 6.8 Potencia instantánea y potencia media

### - Potencia instantánea:

- Según se definió en el Tema 1, la potencia absorbida o suministrada por un elemento es el producto de la tensión entre los extremos del elemento por la corriente que pasa a través de él

$$p(t) = v(t)i(t)$$



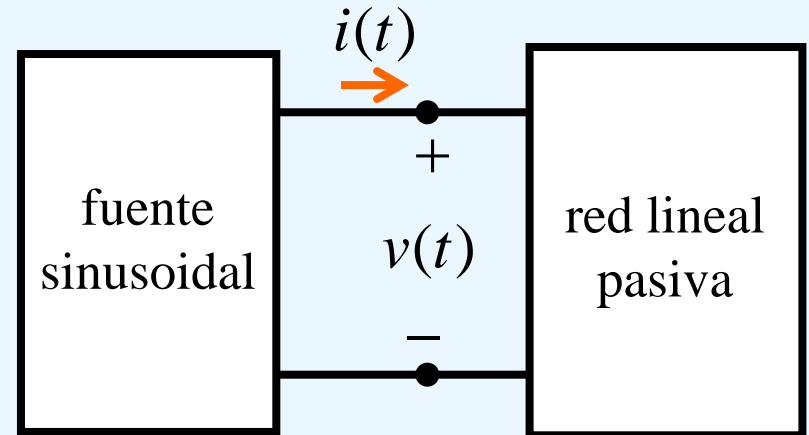
- La potencia instantánea  $p(t)$  representa la potencia para cualquier instante de tiempo  $t$
- Supongamos un circuito en estado sinusoidal permanente.

## 6.8 Potencia instantánea y potencia media

- Potencia instantánea en estado sinusoidal permanente:
- Supongamos un circuito en estado sinusoidal permanente
- La tensión y la corriente en los terminales del circuito serán de la forma:

$$v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi_v)$$

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \phi_i)$$



- La potencia instantánea vale

$$p(t) = v(t)i(t) = V_m I_m \cos(\omega t + \phi_v) \cos(\omega t + \phi_i)$$

- **Aplicando la identidad:**  $\cos(A) \cos(B) = \frac{1}{2} [\cos(A - B) + \cos(A + B)]$

- resulta

$$p(t) = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i) + \frac{1}{2} V_m I_m \cos(2\omega t + \phi_v + \phi_i)$$

## 6.8 Potencia instantánea y potencia media

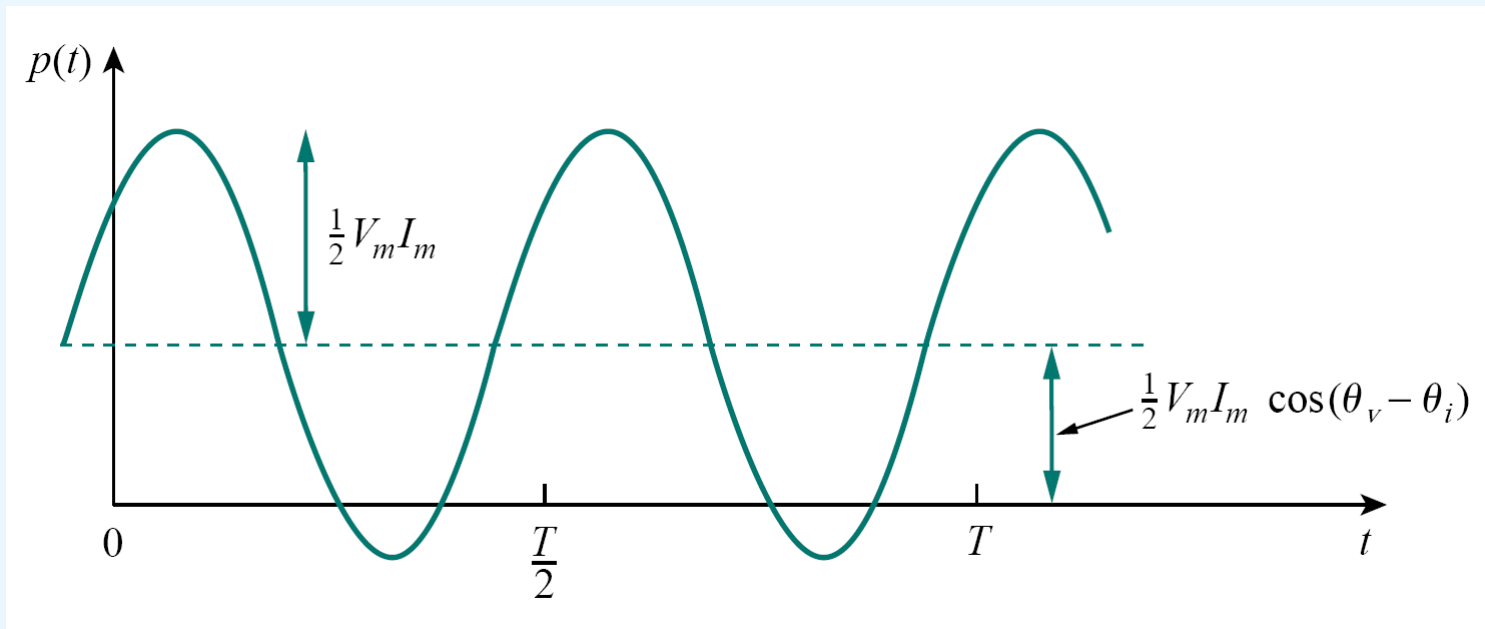
- La potencia instantánea tiene dos partes:

$$p(t) = \underbrace{\frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i)}_{\text{parte constante}} + \underbrace{\frac{1}{2} V_m I_m \cos(2\omega t + \phi_v + \phi_i)}_{\text{parte dependiente del tiempo}}$$

parte constante

parte dependiente del tiempo

- La parte constante depende de la diferencia de fases
- La parte temporal tiene frecuencia doble,  $2\omega$
- $p(t)$  es positiva parte del ciclo y negativa la otra parte
  - Si  $p(t) > 0$ , el circuito absorbe potencia
  - Si  $p(t) < 0$ , la fuente absorbe potencia



## 6.8 Potencia instantánea y potencia media

### - Potencia media:

- La potencia instantánea cambia con el tiempo, por tanto es difícil de medir.

- Definición de potencia media

“Es el promedio de la potencia instantánea a lo largo de un periodo”

- Matemáticamente:

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt$$

- En el laboratorio la potencia media se mide con el vatímetro

- Recordando que la potencia instantánea vale

$$p(t) = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i) + \frac{1}{2} V_m I_m \cos(2\omega t + \phi_v + \phi_i)$$

- y sustituyendo en la definición de  $P$ , se obtiene

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i) dt + \frac{1}{T} \int_0^T \frac{1}{2} V_m I_m \cos(2\omega t + \phi_v + \phi_i) dt$$



## 6.8 Potencia instantánea y potencia media

- Integrando

$$P = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i) \underbrace{\frac{1}{T} \int_0^T dt}_{=1} + \frac{1}{2} V_m I_m \frac{1}{T} \underbrace{\int_0^T \cos(2\omega t + \phi_v + \phi_i) dt}_{=0}$$

- queda  $P = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i)$

- expresión que no depende del tiempo

- También se puede calcular la potencia media a partir de los fasores tensión y corriente

$$v(t) = V_m \cos(\omega t + \phi_v) \rightarrow V = V_m e^{j\phi_v}$$

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \phi_i) \rightarrow I = I_m e^{j\phi_i}$$

- Se observa que

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \mathbf{V} \mathbf{I}^* &= \frac{1}{2} V_m e^{j\phi_v} I_m e^{-j\phi_i} = \frac{1}{2} V_m I_m e^{j(\phi_v - \phi_i)} \\ &= \frac{1}{2} V_m I_m [\cos(\phi_v - \phi_i) + j \sin(\phi_v - \phi_i)] \end{aligned}$$

- Entonces

$$P = \operatorname{Re} \left[ \frac{1}{2} \mathbf{V} \mathbf{I}^* \right] = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i)$$

## 6.8 Potencia instantánea y potencia media

- Consideramos 2 casos particulares de interés:

1. Circuito puramente resistivo (R):  $\phi_v = \phi_i$

$$P = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i) = \frac{1}{2} V_m I_m = \frac{1}{2} I_m^2 R = \frac{1}{2} |I|^2 R \geq 0$$

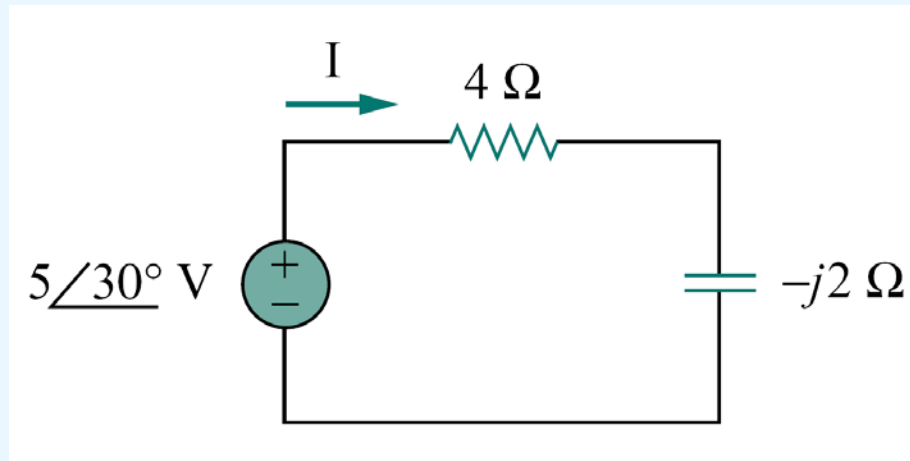
- La potencia media para un circuito resistivo es siempre positiva (absorbe energía)

2. Circuito puramente reactivo (L o C):  $\phi_v = \phi_i \pm \frac{\pi}{2}$

$$P = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\phi_v - \phi_i) = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\pm \frac{\pi}{2}) = 0$$

- La potencia media para un circuito puramente reactivo es siempre nula (no absorbe energía)

- Ejemplo 7: En el circuito de la figura, calcular las potencias medias suministrada por la fuente y disipada por la resistencia A&S-3ª Ej 11.3



## Solución:

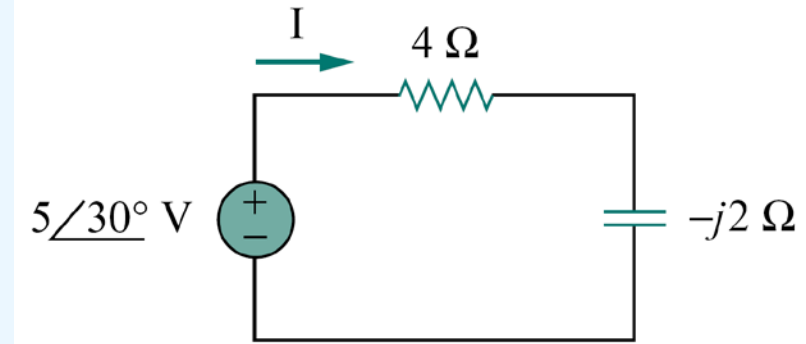
- Para calcular las potencias medias emplearemos las fórmulas fasoriales:

$$P_f = \frac{1}{2} \operatorname{Re}[V_f I_f^*] \quad P_R = \frac{1}{2} \operatorname{Re}[V_R I_R^*]$$

- Comenzamos calculando la corriente:

$$I_f = I_R = I = \frac{V}{Z} = \frac{5e^{j30^\circ}}{4 - j2} = ?? = 1.118e^{j56.57^\circ} \text{ A}$$

$$V_f = 5e^{j30^\circ} \text{ V}$$



- La potencia media suministrada por la fuente vale:

$$\begin{aligned} P_f &= \frac{1}{2} \operatorname{Re}[V_f I_f^*] = \frac{1}{2} \operatorname{Re}[5e^{j30^\circ} \times 1.118e^{-j56.57^\circ}] \\ &= \frac{1}{2} \operatorname{Re}[5.59e^{-j26.57^\circ}] = 2.795 \cos(-26.57^\circ) = 2.5 \text{ W} \end{aligned}$$

- La tensión en la resistencia vale:

$$V_R = RI_f = 4 \times 1.118e^{j56.57^\circ} = 4.472e^{j56.57^\circ} \text{ V}$$

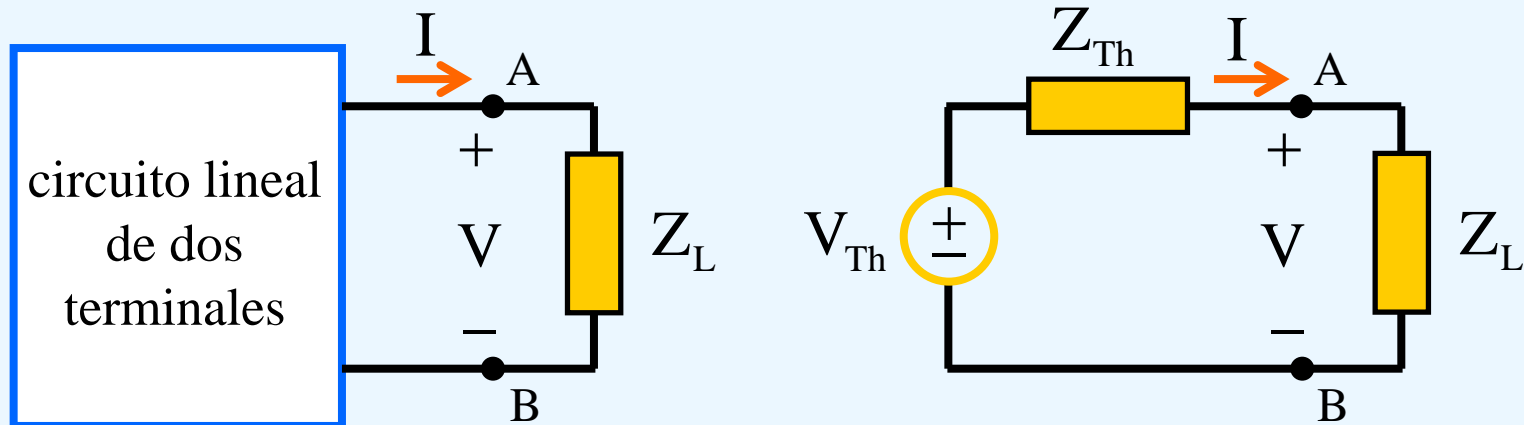
- La potencia media disipada en la resistencia es:

$$P_R = \frac{1}{2} \operatorname{Re}[V_R I_R^*] = \frac{1}{2} \operatorname{Re}[4.472e^{j56.57^\circ} \times 1.118e^{-j56.57^\circ}] = 2.5 \text{ W}$$

## 6.9 Máxima transferencia de potencia media. Adaptación conjugada

- En este apartado vamos a generalizar al caso de circuitos de alterna, el teorema de máxima transferencia de potencia visto en el tema 3:

En condiciones de circuito fuente fijo y carga variable, la transferencia de potencia media a la carga es máxima cuando la impedancia de carga  $Z_L$  es igual al complejo conjugado de la impedancia del equivalente Thevenin del circuito fuente  $Z_{Th}$

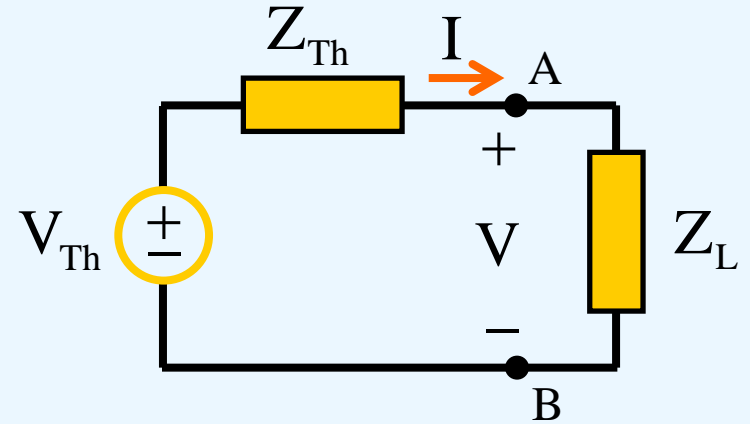


$$P = P_{\max} \Rightarrow Z_L = Z_{Th}^*$$

## 6.9 Máxima transferencia de potencia media. Adaptación conjugada

### - Demostración

- Partimos del equivalente Thevenin del circuito fuente



$$Z_{Th} = R_{Th} + jX_{Th}$$

$$Z_L = R_L + jX_L$$

$$I = \frac{V_{Th}}{Z_{Th} + Z_L}$$

$$P = \frac{1}{2} |I|^2 R_L = \frac{|V_{Th}|^2 R_L / 2}{(R_{Th} + R_L)^2 + (X_{Th} + X_L)^2}$$

- Para encontrar el máximo derivamos e igualamos a cero:

$$\frac{\partial P}{\partial X_L} = 0 \Rightarrow X_L = -X_{Th}; \quad \frac{\partial P}{\partial R_L} = 0 \Rightarrow R_L = \sqrt{R_{Th}^2 + (X_{Th} + X_L)^2}$$

- Resulta:

$$\left. \begin{aligned} R_L &= R_{Th} \\ X_L &= -X_{Th} \end{aligned} \right\}$$

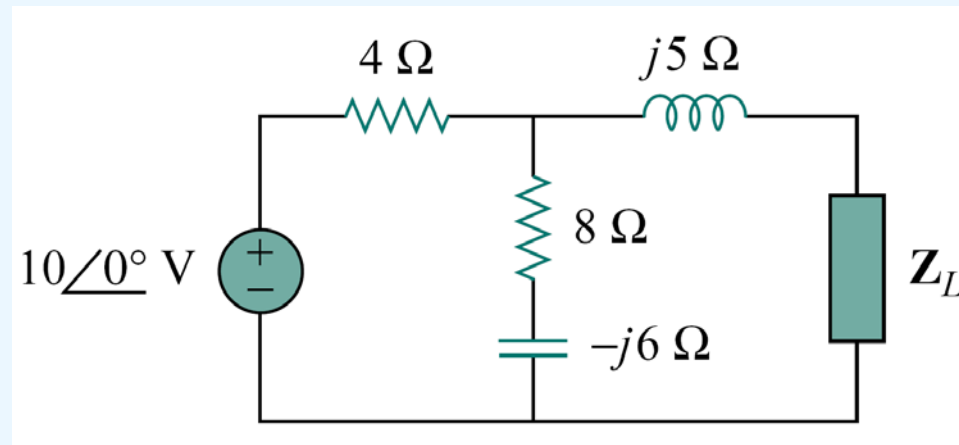
$$Z_L = Z_{Th}^* \quad (\text{Adaptación Conjugada})$$

- La potencia media máxima resulta:

$$P_{\max} = \frac{|V_{Th}|^2}{8R_{Th}}$$

-Ejemplo 8: Determinar la impedancia de carga  $Z_L$  que maximiza la potencia media absorbida del circuito. ¿Cuánto vale dicha potencia máxima?

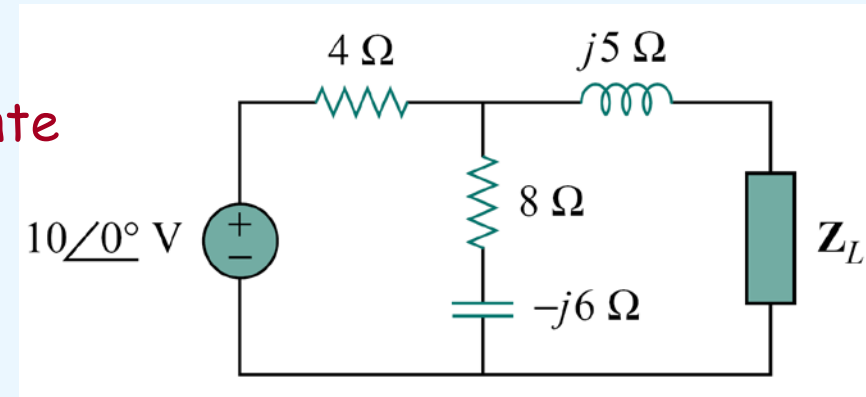
A&S-3ª Ej 11.3



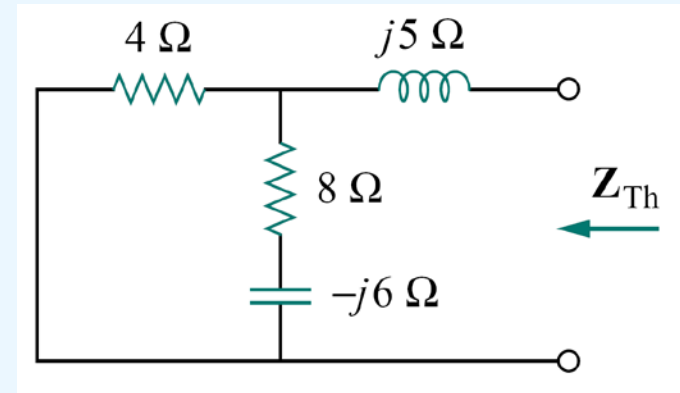
## Solución:

- Comenzaremos calculando el equivalente de Thevenin del circuito fuente

- Impedancia de entrada:



$$\begin{aligned}Z_{Th} &= [4 \parallel (8 - j6)] + j5 \\&= \frac{4 \times (8 - j6)}{4 + 8 - j6} + j5 \\&= \frac{40e^{-j36.87^\circ}}{13.416e^{-j26.57^\circ}} + j5 \\&= 2.983e^{-j10.31^\circ} + j5 \\&= 2.983[\cos(10.31^\circ) - j\sin(10.31^\circ)] + j5 \\&= 2.933 + j4.467 \Omega\end{aligned}$$

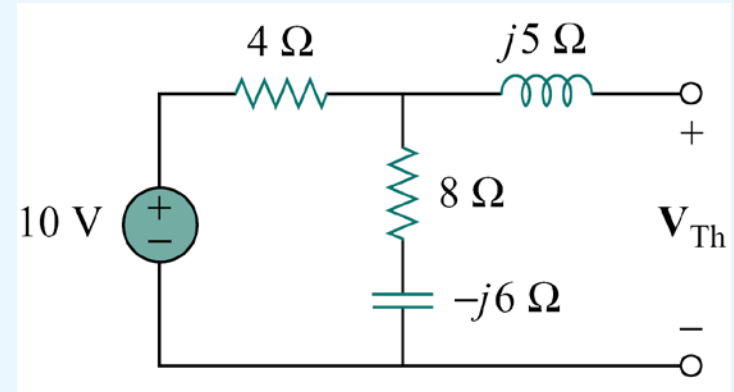




- Tensión de Thevenin:

- Por división de tensión

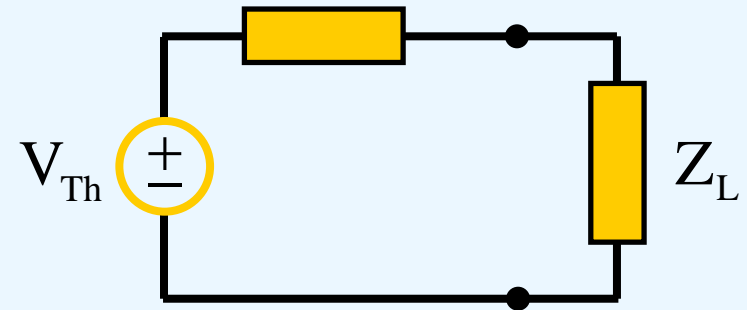
$$\begin{aligned} V_{Th} &= \frac{8 - j6}{4 + 8 - j6} \times 10 \\ &= \frac{100e^{-j36.87^\circ}}{13.416e^{-j26.57^\circ}} = 7.45e^{-j10.31^\circ} \text{ V} \end{aligned}$$



- La impedancia de carga deberá ser:

$$Z_L = Z_{Th}^* = 2.93 - j4.47 \Omega$$

$$Z_{Th} = 2.99 + j4.47 \Omega$$



- Para esta impedancia de carga, la potencia media disipada es:

$$P_{\max} = \frac{|V_{Th}|^2}{8R_{Th}} = \frac{(7.45)^2}{8 \times 2.93} = 2.37 \text{ W}$$