



# Ampliación de Matemáticas Grado en Ingeniería Civil Práctica 5 con Matlab

## Directorio

- [Tabla de Contenido](#)
- [Inicio Artículo](#)

# Tabla de Contenido

1. Problema de contorno
  - 1.1. Ejemplo
2. Caso Lineal de 2º orden.
  - 2.1. Programa en Matlab

## 1. Problema de contorno

En ocasiones, las condiciones iniciales necesarias para determinar completamente la solución de ecuaciones diferenciales ordinarias no aparecen especificadas todas en el mismo punto, como sucede en los problemas de valor inicial. En ese caso, estamos ante un **problema de contorno**.

En este capítulo abordaremos este tipo de problemas. Para simplificar el análisis nos restringiremos a problemas de segundo orden lineales de la forma

$$\begin{aligned}y'' + p(x)y' + q(x)y &= r(x) & x \in (a, b) \\ y(a) &= \alpha \\ y(b) &= \beta\end{aligned}\tag{1}$$

Supondremos que  $p$ ,  $q$  y  $r$  son funciones continuas en  $[a, b]$

Obviamente usando un ordenador sólo podremos resolver el problema en un intervalo acotado, digamos  $[a, b]$  con  $a = x_0$ . Para ello se realiza una partición de  $(a, b)$  vamos a dividir el intervalo en  $n$  subintervalos

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \cdots x_{n-1} < x_{n+1} = b$$

Para calcular  $y(x_i)$  se sustituyen las derivadas de  $y$  que aparecen en la ecuación ordinaria por aproximaciones de diferencias finitas.

$$y'(x_i) \approx \frac{y(x_i + h) - y(x_i - h)}{2h}$$

$$y''(x_i) \approx \frac{y(x_i + h) - 2y(x_i) + y(x_i - h)}{h^2}$$

$$y^{iv}(x) \approx \frac{y(x_i - 2h) - 4y(x_i - h) + 6y(x_i) - 4y(x_i + h) + y(x_i + 2h)}{h^4}$$

Esto permite transformar la ecuación ordinaria en un sistema de ecuaciones algebraicas. Los métodos resultantes se conocen como **métodos de diferencias finitas**.

## 1.1. Ejemplo

**Ejemplo 1.1.** Plantear por diferencias finitas el problema de contorno tomando 3 nodos interiores en  $(-1, 1)$ .

$$\begin{aligned}y'' - x y' + y &= 2 - x^2 & x \in (-1, 1) \\ y(-1) &= 1 & y(1) = 1\end{aligned}$$

*Solución:*

$$\frac{y(x_i + h) - 2y(x_i) + y(x_i - h)}{h^2} - x_i \frac{y(x_i + h) - y(x_i - h)}{2h} + y(x_i) = 2 - x_i^2$$

Con la notación más cómoda  $y(x_i) = y_i$  tenemos

$$\frac{y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}}{h^2} - x_i \frac{y_{i+1} - y_{i-1}}{2h} + y_i = 2 - x_i^2$$

Multiplicamos por  $h^2$  y reordenando, se tiene

$$\left(1 + \frac{1}{2}hx_i\right)y_{i-1} + (-2 + h^2)y_i + \left(1 - \frac{1}{2}hx_i\right)y_{i+1} = h^2(2 - x_i^2)$$

$$\begin{aligned}
 i = 1 & \implies \frac{7}{8}y_0 - \frac{7}{4}y_1 + \frac{9}{8}y_2 = \frac{7}{16} \\
 i = 2 & \implies y_1 - \frac{7}{4}y_2 + y_3 = \frac{1}{2} \\
 i = 3 & \implies \frac{9}{8}y_2 - \frac{7}{4}y_3 + \frac{7}{8}y_4 = \frac{7}{16}
 \end{aligned}$$

Si pasamos al término independiente los términos en rojo, se obtiene el sistema **tridiagonal** para los nodos interiores  $y_1, y_2, y_3$  pues  $y_0 = 1$  e  $y_4 = 1$  son conocidos en la frontera.

$$\begin{pmatrix} -\frac{7}{4} & \frac{9}{8} & 0 \\ 1 & -\frac{7}{4} & 1 \\ 0 & \frac{9}{8} & -\frac{7}{4} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{7}{16} \\ \frac{1}{2} \\ -\frac{7}{16} \end{pmatrix}$$

$$M = \text{diag}([-7/4 \ -7/4 \ -7/4]) + \text{diag}([9/8 \ 1], 1) + \text{diag}([1 \ 9/8], -1)$$

Obteniéndose

$$y_1 = y(-1/2) = 1/4 \quad y_2 = y(0) = 0 \quad y_3 = y(1/2) = 1/4$$

□

## 2. Caso Lineal de 2° orden.

$$\begin{aligned}
 y'' + p(x)y' + q(x)y &= r(x) & x \in (a, b) \\
 y(a) = \alpha & \quad y(b) = \beta
 \end{aligned}
 \tag{2}$$

$$\frac{y(x_i + h) - 2y(x_i) + y(x_i - h)}{h^2} + p(x_i) \frac{y(x_i + h) - y(x_i - h)}{2h} + q(x_i)y(x_i) = r(x_i)$$

Con la notación más cómoda  $y(x_i) = y_i$  tenemos

$$\frac{y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}}{h^2} + p(x_i) \frac{y_{i+1} - y_{i-1}}{2h} + q(x_i)y_i = r(x_i)$$

Multiplicamos por  $h^2$  y reordenando, se tiene

$$\underbrace{\left(1 - \frac{1}{2}hp(x_i)\right)}_{c_i} y_{i-1} + \underbrace{(-2 + h^2q(x_i))}_{a_i} y_i + \underbrace{\left(1 + \frac{1}{2}hp(x_i)\right)}_{b_i} y_{i+1} = \underbrace{h^2r(x_i)}_{t_i}$$

$$\begin{pmatrix} a_1 & b_1 & & & \\ c_2 & a_2 & b_2 & & \\ & c_3 & a_3 & \ddots & \\ & & \ddots & \ddots & b_{n-1} \\ & & & c_n & a_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h^2 r_1 - c_1 \alpha \\ h^2 r_2 \\ h^2 r_3 \\ \vdots \\ h^2 r_n - b_n \beta \end{pmatrix}$$

$$c_i y_{i-1} + a_i y_i + b_i y_{i+1} = t_i \quad i = 1, \dots, n$$

- $c_i = 1 - \frac{1}{2} h p(x_i)$
- $a_i = -2 + h^2 q(x_i)$
- $b_i = 1 + \frac{1}{2} h p(x_i)$



## 2.1. Programa en Matlab

```
p=inline('0*x');q=inline('x.^0');r=inline('(1+pi^2)*sin(pi*x)')
a=0;b=1;fa=0;fb=0;n=20;h=(b-a)/(n+1);
x=a+h:h:b-h;x=x';
px=feval(p,x);qx=feval(q,x);rx=feval(r,x);
ci=1-0.5*h*px;ai=-2+h^2*qx;bi=1+0.5*h*px;ti=h^2*rx
ti(1)=ti(1)-(1-0.5*h*px(1))*fa;
ti(n)=ti(n)-(1+0.5*h*px(n))*fb;
M=diag(bi(1:n-1),1)+diag(ai)+diag(ci(2:n),-1);
y=M\ti;
y=[fa;y;fb];x=[a;x;b];
plot(x,y,'b-');
```

**Ejemplo 2.1.** Resolver el problema de contorno

$$y'' = y - (1 + \pi^2) \sin(\pi x) \quad x \in (0, 1)$$
$$y(0) = 0 \quad y(1) = 0$$

*Solución:*

```
p=inline('0*x')  
q=inline('-x.^0')  
r=inline('-(1+pi^2)*sin(pi*x)')
```

