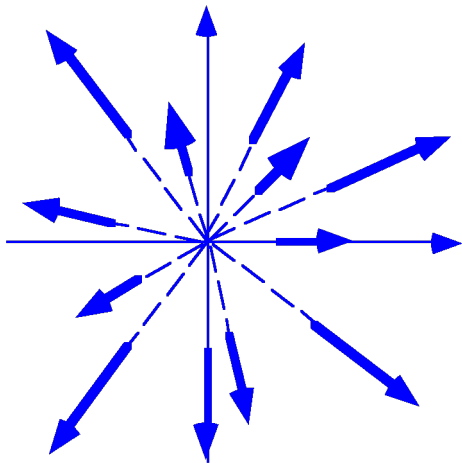


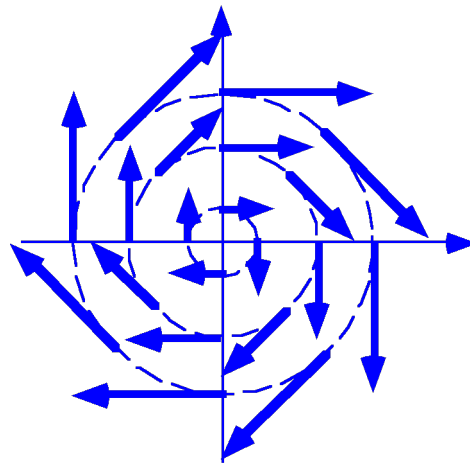
## CAMPOS: OPERADOR NABLA

Representar los campos vectoriales  $\vec{A} = x\hat{i} + y\hat{j}$ ,  $\vec{B} = y\hat{i} - x\hat{j}$ . Hallar la divergencia y el rotacional de cada uno de ellos y explicar el significado físico de los resultados obtenidos.

**Solución:** I.T.I. 00, 03, 06, I.T.T. 95, 97, 00, 01, 03, 05, 06, I.I. 94



$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 2 \quad \vec{\nabla} \times \vec{A} = 0$$



$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad \vec{\nabla} \times \vec{B} = -2\hat{k}$$

$\vec{A}$  es un campo irrotacional o conservativo (rotacional nulo) con una divergencia o “fuente” de campo constante en todo el espacio.  $\vec{B}$  es un campo solenoidal (divergencia nula) y rotacional o de vórtice (rotacional no nulo) con un rotacional constante en todo el espacio.

Dado el campo vectorial:  $\vec{A} = x^2\hat{i} + \sin y\hat{j} + zx\hat{k}$ , hallar:  $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}$ ,  $\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A})$  y  $\vec{\nabla} \times \vec{A}$

**Solución:** I.T.I. 96, 00, 03, 06, I.T.T 95, 00, 03, 06, I.I. 94

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} = \boxed{3x + \cos y}$$

$$\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = \vec{\nabla}(3x + \cos y) = \frac{\partial(3x + \cos y)}{\partial x}\hat{i} + \frac{\partial(3x + \cos y)}{\partial y}\hat{j} + \frac{\partial(3x + \cos y)}{\partial z}\hat{k} = \boxed{3\hat{i} - \sin y\hat{j}}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{A} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \hat{k} = \boxed{-z\hat{j}}$$

Dado el campo vectorial:  $\vec{A} = 2x^2z\hat{i} - xy^2z\hat{j} + 3yz^2\hat{k}$ , hallar:  $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}$ ,  $\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A})$  y  $\vec{\nabla} \times \vec{A}$

**Solución: I.T.T. 96, 02, 05**

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} = \boxed{4xz - 2xyz + 6yz}$$

$$\begin{aligned} \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) &= \vec{\nabla}(4xz - 2xyz + 6yz) = \frac{\partial(\dots)}{\partial x}\hat{i} + \frac{\partial(\dots)}{\partial y}\hat{j} + \frac{\partial(\dots)}{\partial z}\hat{k} = \\ &= \boxed{2z(2-y)\hat{i} + 2z(3-x)\hat{j} + (4x - 2xy + 6y)\hat{k}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \times \vec{A} &= \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \hat{k} = \\ &= \boxed{(3z^2 + xy^2)\hat{i} + 2x^2\hat{j} - y^2z\hat{k}} \end{aligned}$$

Dado el campo vectorial:  $\vec{A} = z\text{sen}z\hat{i} + z\text{cos}z\hat{j} + \sqrt{x^2 + y^2}\hat{k}$ , hallar:  $\vec{\nabla}A$ ,  $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}$ ,  $\vec{\nabla}(\vec{\nabla}A)$ ,  $\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A})$ ,  $\vec{\nabla} \times \vec{A}$  y  $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla}A)$

**Solución: I.T.I. 97, 03, 06, I.T.T. 97, 00, 03, 06**

$$A = \sqrt{\vec{A} \cdot \vec{A}} = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = r$$

$$\vec{\nabla}A = \frac{\partial A}{\partial x}\hat{i} + \frac{\partial A}{\partial y}\hat{j} + \frac{\partial A}{\partial z}\hat{k} = \boxed{\frac{x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \hat{r}}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} = \boxed{0} \quad \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = \vec{\nabla}(0) = \boxed{0}$$

$$\begin{aligned} \vec{\nabla}(\vec{\nabla}A) &= \vec{\nabla}\left(\frac{x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}\right) = \frac{\partial}{\partial x}\left(\frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}\right) + \frac{\partial}{\partial y}\left(\frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}\right) + \\ &+ \frac{\partial}{\partial z}\left(\frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}\right) = \boxed{\frac{2}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{2}{r}} \end{aligned}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{A} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \hat{k} =$$

$$= \left( \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}} - \cos z + z \sin z \right) \hat{i} + \left( \sin z + z \cos z - \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \right) \hat{j}$$

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} A) = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} & \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} & \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} \end{vmatrix} = \boxed{0}$$

Siendo  $\vec{A} = 2yz\hat{i} - x^2y\hat{j} + xz^2\hat{k}$  y  $\Phi = 2x^2yz^3$ , hallar:  $\vec{\nabla}\Phi$ ,  $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}$ ,  $\vec{\nabla} \times \vec{A}$ ,  $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla}\Phi)$ , y  $\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A})$

**Solución: I.T.I. 98, I.T.T. 99, 01, 04**

$$\vec{\nabla}\Phi = \frac{\partial\Phi}{\partial x}\hat{i} + \frac{\partial\Phi}{\partial y}\hat{j} + \frac{\partial\Phi}{\partial z}\hat{k} = \boxed{4xyz^3\hat{i} + 2x^2z^3\hat{j} + 6x^2yz^2\hat{k}}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} = \boxed{-x^2 + 2xz}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{A} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \hat{k} =$$

$$= \boxed{(2y - z^2)\hat{j} - (2xy + 2z)\hat{k}}$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \Phi) = \vec{\nabla} \cdot (4xyz^3 \hat{i} + 2x^2z^3 \hat{j} + 6x^2yz^2 \hat{k}) = \frac{\partial}{\partial x}(4xyz^3) + \frac{\partial}{\partial y}(2x^2z^3) + \frac{\partial}{\partial z}(6x^2yz^2) = 4yz^3 + 12x^2yz$$

$$\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = \vec{\nabla}(-x^2 + 2xz) = (-2x + 2z)\hat{i} + 2x\hat{k}$$

Dado el campo escalar  $\Phi(x, y, z) = x^2yz + 3x^2$  calcular su gradiente, la divergencia del gradiente y el rotacional del gradiente.

**Solución: I.T.I. 04, I.T.T. 05**

$$\vec{\nabla} \Phi = \frac{\partial \Phi}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial \Phi}{\partial z} \hat{k} = (2xyz + 6x)\hat{i} + x^2z\hat{j} + x^2y\hat{k}$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \Phi) = \vec{\nabla} \cdot [(2xyz + 6x)\hat{i} + x^2z\hat{j} + x^2y\hat{k}] = \frac{\partial}{\partial x}(2xyz + 6x) + \frac{\partial}{\partial y}(x^2z) + \frac{\partial}{\partial z}(x^2y) = 2yz + 6$$

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \Phi) = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 2xyz + 6x & x^2z & x^2y \end{vmatrix} = \dots = 0$$

(Se puede demostrar que cuando se calcula el rotacional del gradiente de un campo escalar el resultado siempre es nulo)

Si  $\Phi = x^2y + 3yz + 5$  determinar  $\vec{\nabla} \Phi$ ,  $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \Phi)$  y  $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \Phi)$ . ¿Cuál sería su derivada direccional en el punto (1, 1, 0) según la dirección determinada por el vector unitario (0.6, 0.8, 0)?

**Solución: I.T.I. 99, 02, 05, I.T.T. 02, 04**

$$\vec{\nabla} \Phi = \frac{\partial \Phi}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial \Phi}{\partial z} \hat{k} = 2xy\hat{i} + (x^2 + 3z)\hat{j} + 3y\hat{k}$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \Phi) = \vec{\nabla} [2xy \hat{i} + (x^2 + 3z) \hat{j} + 3y \hat{k}] = \frac{\partial}{\partial x}(2xy) + \frac{\partial}{\partial y}(x^2 + 3z) + \frac{\partial}{\partial z}(3y) = \boxed{2y}$$

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \Phi) = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 2xy & x^2 + 3z & 3y \end{vmatrix} = \boxed{0}$$

La derivada direccional en el punto que nos dan y según el vector unitario  $\hat{u}$  del enunciado será igual al producto escalar del gradiente en dicho punto por dicho vector unitario:

$$\frac{d\Phi}{dl} = \vec{\nabla} \Phi \Big|_{(1,1,0)} \cdot \hat{u} = \boxed{2}$$

Dado el campo vectorial:  $\vec{A} = xy \hat{i} - z^2 \hat{j} + xyz \hat{k}$  calcular la divergencia del vector y su rotacional, así como el gradiente de la divergencia.

**Solución: I.T.I. 01, I.T.T. 02**

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} = \boxed{y + xy}$$

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \times \vec{A} &= \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \hat{k} = \\ &= \boxed{(xz + 2z) \hat{i} - yz \hat{j} - x \hat{k}} \end{aligned}$$

$$\vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) = \vec{\nabla} (y + xy) = \frac{\partial (y + xy)}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial (y + xy)}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial (y + xy)}{\partial z} \hat{k} = \boxed{y \hat{i} + (1+x) \hat{j}}$$

Dada la función escalar  $U = xy e^z$  hallar la divergencia del gradiente del campo.

**Solución: I.T.I. 01, I.T.T. 02**

$$\vec{\nabla} U = \frac{\partial U}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial U}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial U}{\partial z} \hat{k} = y e^z \hat{i} + x e^z \hat{j} + xy e^z \hat{k}$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} U) = \vec{\nabla} \cdot (ye^z \hat{i} + xe^z \hat{j} + xye^z \hat{k}) = \frac{\partial}{\partial x}(ye^z) + \frac{\partial}{\partial y}(xe^z) + \frac{\partial}{\partial z}(xye^z) = \boxed{xye^z}$$

Dado el campo escalar  $\phi(x,y,z) = 2xz - 3x^2 + xy$  hallar su derivada direccional en el punto  $(1,0,-3)$  según la dirección determinada por el vector unitario  $\hat{u} = (-0.6, 0, 0.8)$

**Solución: I.T.I. 01, 03, 04, 06, I.T.T. 01, 03, 05, 06**

La derivada direccional en la dirección y sentido de un vector unitario es la proyección del gradiente en esa dirección y sentido, es decir su producto escalar por dicho vector unitario:

$$\left[ \vec{\nabla} \phi(x,y,z) \right]_{(1,0,-3)} \cdot \hat{u} = \left[ (2z - 6x + y)\hat{i} + x\hat{j} + 2x\hat{k} \right]_{(1,0,-3)} \cdot \hat{u} = (-12\hat{i} + \hat{j} + 2\hat{k}) \cdot \hat{u} = \boxed{8.8}$$

Calcular el rotacional de  $\frac{\vec{r}}{r^3}$  donde  $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$  es el vector de posición.

**Solución: I.T.I. 98, 99, 04, 05, I.T.T. 99, 01, 04**

Expresando todo en función de las coordenadas  $x, y, z$ :

$$\frac{\vec{r}}{r^3} = \frac{x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

$$\vec{\nabla} \times \frac{\vec{r}}{r^3} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} & \frac{y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} & \frac{z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} \end{vmatrix} = \dots = \boxed{0}$$

Demostrar que el rotacional del gradiente de un campo escalar siempre es nulo:  $\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \Phi) = 0$  y que la divergencia del rotacional de un campo vectorial siempre es nula:  $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = 0$  independientemente de cuales sean los campos  $\Phi$  y  $\vec{A}$ .

**Solución: I.T.T. 97, 00, 02**

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \Phi) = \vec{\nabla} \times \left( \frac{\partial \Phi}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial \Phi}{\partial z} \hat{k} \right) = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial \Phi}{\partial x} & \frac{\partial \Phi}{\partial y} & \frac{\partial \Phi}{\partial z} \end{vmatrix} =$$

$$= \left( \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 \Phi}{\partial z \partial y} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial^2 \Phi}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x \partial z} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y \partial x} \right) \hat{k} = \boxed{0}$$

Suponiendo que  $\Phi$  tiene segundas derivadas parciales continuas con lo que el orden de derivación no importa.

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \vec{\nabla} \cdot \left[ \left( \frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \hat{i} + \left( \frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \hat{j} + \left( \frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \hat{k} \right] =$$

$$= \left( \frac{\partial^2 A_z}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 A_y}{\partial x \partial z} \right) + \left( \frac{\partial^2 A_x}{\partial y \partial z} - \frac{\partial^2 A_z}{\partial y \partial x} \right) + \left( \frac{\partial^2 A_y}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 A_x}{\partial z \partial y} \right) = \boxed{0}$$

Suponiendo que  $\vec{A}$  tiene segundas derivadas parciales continuas con lo que el orden de derivación no importa.

Demostrar que  $\vec{\nabla} \Phi(r) = \frac{d\Phi}{dr} \hat{r}$ , donde  $r$  es la distancia radial al origen, y hallar  $\Phi(r)$  para el caso particular en que  $\vec{\nabla} \Phi(r) = \frac{\vec{r}}{r^3}$  y  $\Phi(1) = 0$ .

**Solución: I.T.I. 06, I.T.T. 95, 03, 06, I.I. 94**

Si el campo escalar sólo depende de la distancia radial  $r$  (lo que significa que tiene simetría esférica), al derivar respecto de cualquier coordenada  $x$ ,  $y$ , o  $z$ , deberemos utilizar la regla de la cadena: primero derivaremos respecto de  $r$  y luego derivaremos  $r$  respecto a la coordenada en cuestión:

$$\frac{\partial \Phi(r)}{\partial x} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{\partial \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\partial x} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{x}{r}$$

$$\text{Igualmente: } \frac{\partial \Phi(r)}{\partial y} = \dots = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{y}{r}, \quad \frac{\partial \Phi(r)}{\partial z} = \dots = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{z}{r}$$

Calculando el gradiente del campo escalar:

$$\vec{\nabla}\Phi(r) = \frac{\partial\Phi(r)}{\partial x}\hat{i} + \frac{\partial\Phi(r)}{\partial y}\hat{j} + \frac{\partial\Phi(r)}{\partial z}\hat{k} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \left( \frac{x}{r}\hat{i} + \frac{y}{r}\hat{j} + \frac{z}{r}\hat{k} \right) = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{\vec{r}}{r} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \hat{r}$$

Como se ha demostrado, el resultado es equivalente a derivar el campo escalar respecto de la variable radial  $r$  y multiplicar por el vector unitario radial.

En el caso particular que nos proponen:

**¡Error! Marcador no definido.**

$$\Phi = \frac{1}{3} \left( 1 - \frac{1}{r^3} \right)$$

Demostrar que si un campo escalar tiene simetría esférica el operador  $\vec{\nabla}$  actuando sobre dicho campo es equivalente al operador  $\left( \frac{d}{dr} \right) \hat{r}$  donde  $\vec{r}$  es el vector de posición del punto tomando como origen el centro de simetría. Aplicarlo a  $\Phi(r) = r^n$

**Solución: I.T.T. 96, 00, 04, 05**

Si el campo escalar tiene simetría esférica eso significa que sólo depende de la distancia radial  $r$ , es decir se puede escribir de la forma  $\Phi(r)$ .

Derivando utilizando la regla de la cadena:

$$\frac{\partial\Phi(r)}{\partial x} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{\partial\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}{\partial x} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{x}{r}$$

$$\text{Igualmente: } \frac{\partial\Phi(r)}{\partial y} = \dots = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{y}{r}, \quad \frac{\partial\Phi(r)}{\partial z} = \dots = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{z}{r}$$

Calculando el gradiente del campo escalar:

$$\vec{\nabla}\Phi(r) = \frac{\partial\Phi(r)}{\partial x}\hat{i} + \frac{\partial\Phi(r)}{\partial y}\hat{j} + \frac{\partial\Phi(r)}{\partial z}\hat{k} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \left( \frac{x}{r}\hat{i} + \frac{y}{r}\hat{j} + \frac{z}{r}\hat{k} \right) = \frac{d\Phi(r)}{dr} \frac{\vec{r}}{r} = \frac{d\Phi(r)}{dr} \hat{r}$$

Como se ha demostrado, el resultado es equivalente a derivar el campo escalar respecto de la variable radial  $r$  y multiplicar por el vector unitario radial.

Aplicando esta demostración al campo escalar  $\Phi(r) = r^n$

$$\vec{\nabla}\Phi(r) = \frac{d\Phi(r)}{dr} \hat{r} = \frac{d(r^n)}{dr} \hat{r} = n r^{n-1} \hat{r}$$



Demostrar que  $\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} \Phi = \Delta \Phi$ , y demostrar que  $\Phi(r) = \frac{1}{r}$  es una solución de la ecuación de Laplace  $\Delta \Phi = 0$

**Solución: I.T.T. 96**

Operando:

$$\begin{aligned} \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \Phi) &= \vec{\nabla} \cdot \left( \frac{\partial \Phi}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial \Phi}{\partial z} \hat{k} \right) = \left( \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \Phi}{\partial z^2} \right) = \\ &= \left( \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \Phi = \Delta \Phi \end{aligned}$$

Con lo cual vemos que calcular la divergencia del gradiente de un campo escalar es equivalente a aplicarle el operador laplaciana  $\Delta$ .

Para la segunda parte del problema derivamos  $\Phi(r) = \frac{1}{r} = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} = -\frac{x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} = -\frac{x}{r^3} \qquad \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x^2} = \dots = \frac{3x^2}{r^5} - \frac{1}{r^3}$$

$$\text{igualmente: } \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y^2} = \dots = \frac{3y^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} \qquad \frac{\partial^2 \Phi}{\partial z^2} = \dots = \frac{3z^2}{r^5} - \frac{1}{r^3}$$

con lo cual:

$$\Delta \left( \frac{1}{r} \right) = \frac{3x^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} + \frac{3y^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} + \frac{3z^2}{r^5} - \frac{1}{r^3} = \frac{3(x^2 + y^2 + z^2)}{r^5} - \frac{3}{r^3} = \frac{3r^2}{r^5} - \frac{3}{r^3} = \boxed{0}$$