

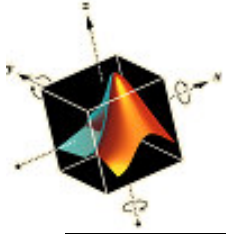
Gráficos 3D en MATLAB

Pedro Corcuera

Dpto. Matemática Aplicada y
Ciencias de la Computación

Universidad de Cantabria

corcuerp@unican.es



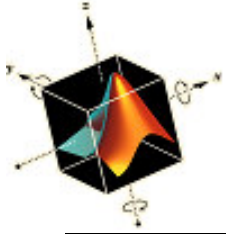
Objetivos

- Presentar la implementación de una amplia selección de capacidades gráficas en tres dimensiones
- Desarrollar la capacidad de generar gráficos interactivamente



Indice

- Líneas en 3D
- Superficies
- Creación de gráficos interactivamente



Líneas en 3D

- La versión 3D de `plot` es

`plot3(u1, v1, w1, c1, u2, v2, w2, c2,...)`

donde

u_j , v_j , y w_j son las coordenadas x , y , y z , respectivamente, de un punto

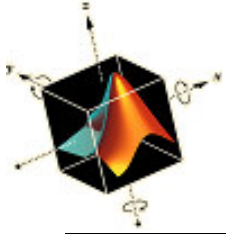
Son escalares, vectores de la misma longitud, matrices del mismo orden, o expresiones que, cuando se evalúan, resultan en una de esas cantidades

c_j es una cadena de caracteres

Un caracter especifica el color.

Un caracter especifica las características del punto

Uno o dos caracteres especifica el tipo de línea



Líneas en 3D

- Para dibujar un conjunto de n líneas sin conectar cuyos puntos finales son

$$(x_{1j}, y_{1j}, z_{1j}) \text{ y } (x_{2j}, y_{2j}, z_{2j}), \quad j = 1, 2, \dots, n$$

se crean seis vectores: $x_j = [x_{j1} \ x_{j2} \ \dots \ x_{jn}]$

- Así, `plot3` es $y_j = [y_{j1} \ y_{j2} \ \dots \ y_{jn}]$ $j = 1, 2$

$$x1 = [\dots]; \quad x2 = [\dots];$$

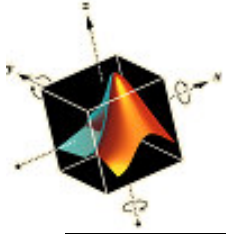
$$y1 = [\dots]; \quad y2 = [\dots];$$

$$z1 = [\dots]; \quad z2 = [\dots];$$

$$z_j = [z_{j1} \ z_{j2} \ \dots \ z_{jn}]$$

$$\text{plot3}([x1; x2], [y1; y2], [z1; z2])$$

donde $[x1; x2]$, $[y1; y2]$, y $[z1; z2]$ son matrices de $(2 \times n)$



Líneas en 3D

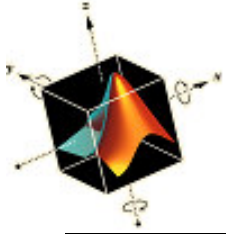
- Todos los procedimientos de anotación descritos para los gráficos 2D son aplicables a las funciones de generación de curvas y superficies 3D, excepto que los argumentos de `text` se usa

```
text(x, y, z, s)
```

donde `s` es un string y

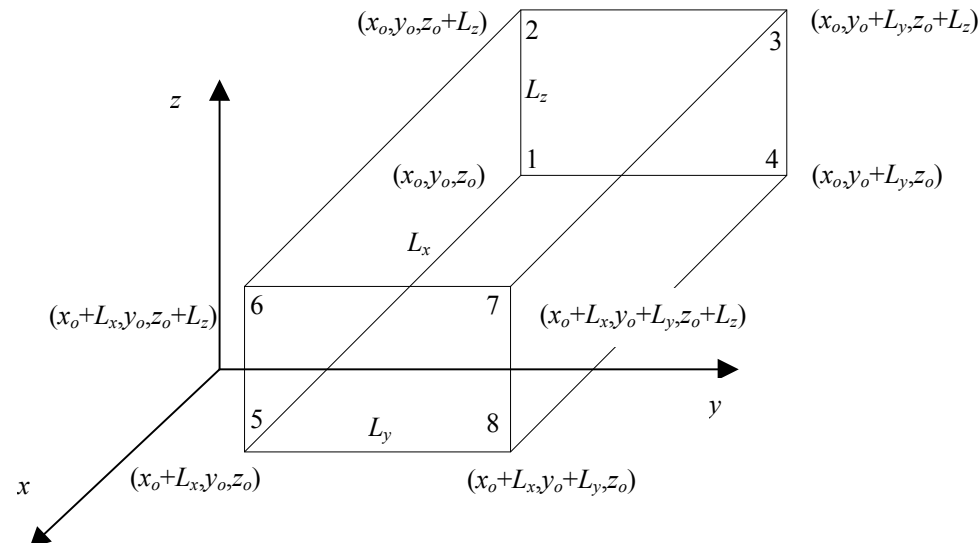
```
zlabel
```

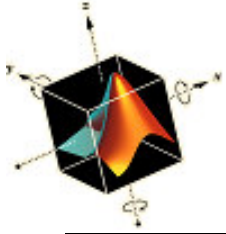
se usa para etiquetar el eje `z`



Ejemplo: Dibujo de cajas de alambres

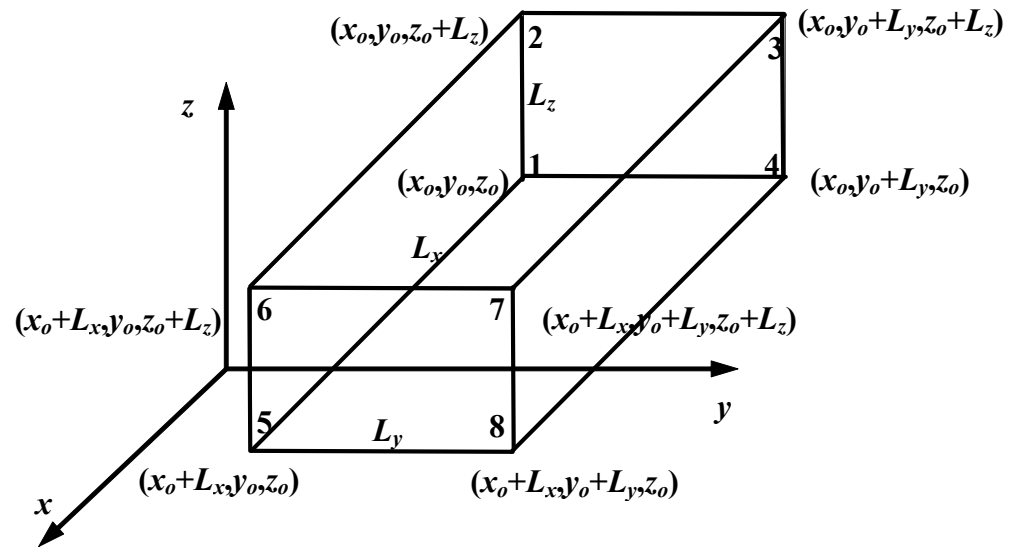
- Se requiere una función *BoxPlot3* que dibuje las aristas (4) de cada una de las seis superficies de una caja. La ubicación y orientación de la caja está determinada por las coordenadas de la diagonal de caras opuestas $P(x_0, y_0, z_0)$ and $P(x_0+L_x, y_0+L_y, z_0+L_z)$





Ejemplo: Dibujo de cajas de alambres

```
function BoxPlot3(x0, y0, z0, Lx, Ly, Lz)
x = [x0, x0, x0, x0, x0+Lx, x0+Lx, x0+Lx, x0+Lx]; %(1x8)
y = [y0, y0, y0+Ly, y0+Ly, y0, y0, y0+Ly, y0+Ly]; %(1x8)
z = [z0, z0+Lz, z0+Lz, z0, z0, z0+Lz, z0+Lz, z0]; %(1x8)
index = zeros(6,5);
index(1,:) = [1 2 3 4 1];
index(2,:) = [5 6 7 8 5];
index(3,:) = [1 2 6 5 1];
index(4,:) = [4 3 7 8 4];
index(5,:) = [2 6 7 3 2];
index(6,:) = [1 5 8 4 1];
for k = 1:6
    plot3(x(index(k,:)), y(index(k,:)), z(index(k,:)))
    hold on
end
```

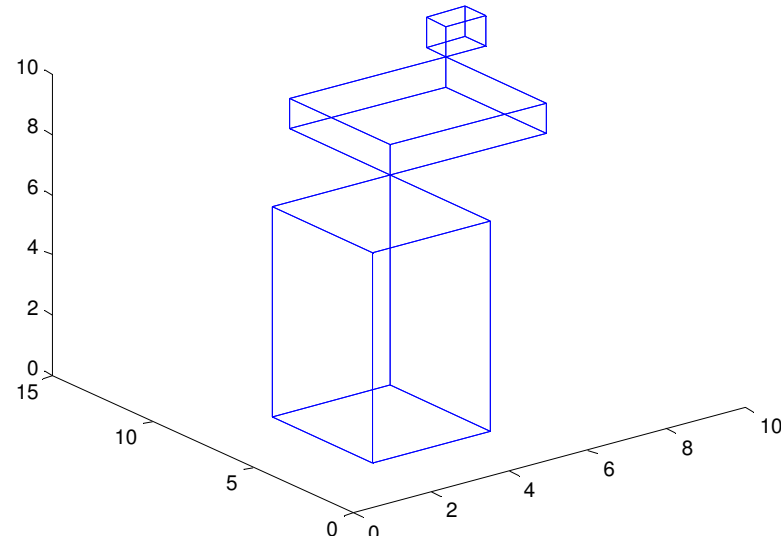


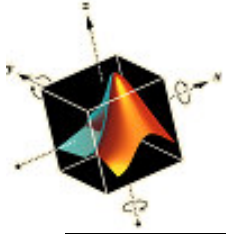


Ejemplo: Dibujo de cajas de alambres

- El script para generar tres cajas con las siguientes dimensiones y coordenadas (x_o, y_o, z_o)
 - Box #1
Size: $3 \times 5 \times 7$
Location: $(1, 1, 1)$
 - Box #2
Size: $4 \times 5 \times 1$
Location: $(3, 4, 5)$
 - Box #3
Size: $1 \times 1 \times 1$
Location: $(4.5, 5.5, 6)$

```
BoxPlot3(1, 1, 1, 3, 5, 7)  
BoxPlot3(4, 6, 8, 4, 5, 1)  
BoxPlot3(8, 11, 9, 1, 1, 1)
```





Ejemplo: Onda senoidal sobre una superficie de un cilindro

- Las coordenadas de una onda senoidal sobre la superficie de un cilindro se obtiene con

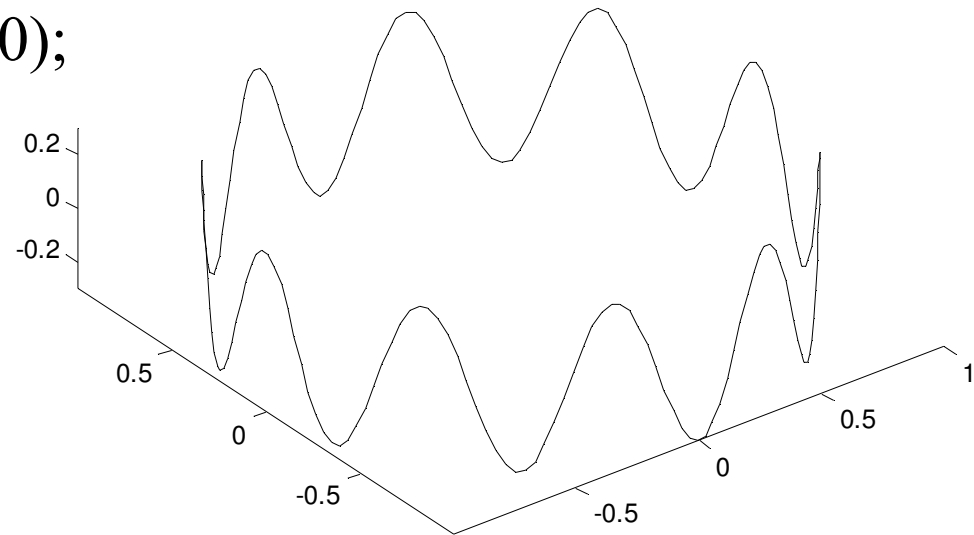
$$x = b\cos(t)$$

$$y = b\sin(t)$$

$$z = c\cos(at)$$

Si se asume que $a = 10.0$, $b = 1.0$,
 $c = 0.3$, y $0 \leq t \leq 2\pi$, el script es

```
t = linspace(0, 2*pi, 200);  
a = 10; b = 1.0; c = 0.3;  
x = b*cos(t);  
y = b*sin(t);  
z = c*cos(a*t);  
plot3(x, y, z, 'k')  
axis equal
```



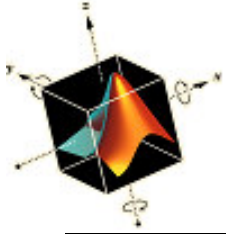


Superficies

- Matlab contiene un conjunto de funciones gráficas 3D para crear superficies, contornos, y variaciones, así como especializaciones de esas formas básicas
- Una superficie se define por la expresión

$$z = f(x, y)$$

donde x e y son las coordenadas en el plano- xy y z es la altura resultante



Superficies

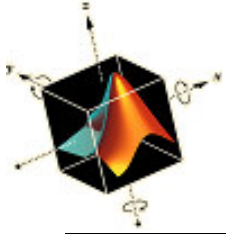
- Las funciones básicas de graficación de superficies son

`surf(x, y, z)` y `mesh(x, y, z)`

donde x , y , z son las coordenadas de los puntos en la superficie

`surf` – dibuja una superficie compuesta de parches de colores que dependen de la magnitud z

`mesh` – dibuja parches de superficies blancas que se definen por su contorno. Los colores de las líneas de los parches se determinan por la magnitud de z .



Ejemplo de superficie

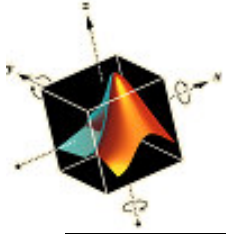
- Se requiere dibujar una superficie definida por

$$z(x, y) = x^4 + 3x^2 + y^2 - 2x - 2y - 2x^2y + 6$$

definida en el rango $-3 < x < 3$ y $-3 < y < 13$

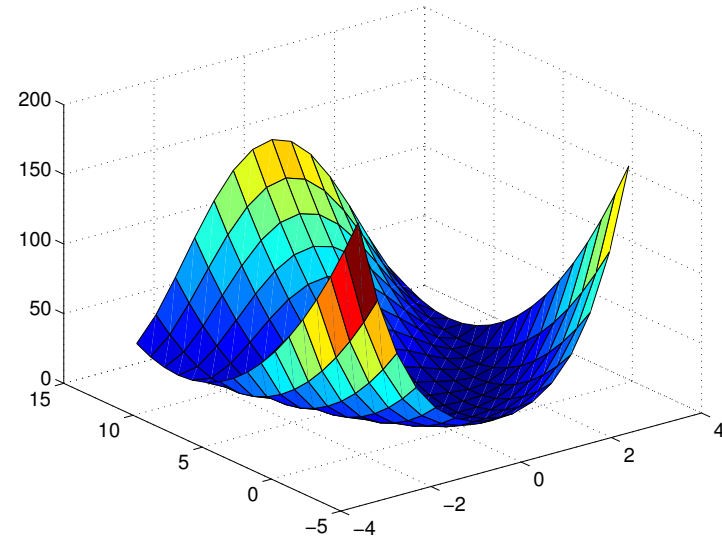
Se genera la función *SurfExample* para calcular las coordenadas x, y, z

```
function [x, y, z] = SurfExample
x1 = linspace(-3, 3, 15);    % (1×15)
y1 = linspace(-3, 13, 17);  % (1×17)
[x, y] = meshgrid(x1, y1);  % (17×15)
z = x.^4+3*x.^2-2*x+6-2*y.*x.^2+y.^2-2*y; % (17×15)
```

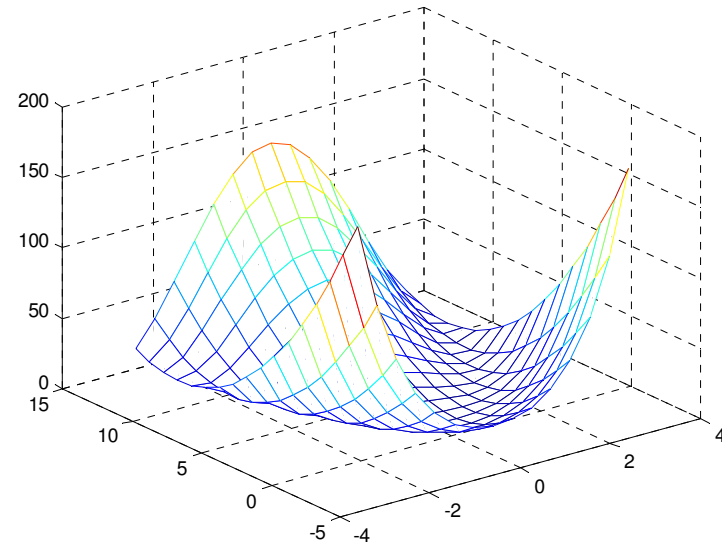


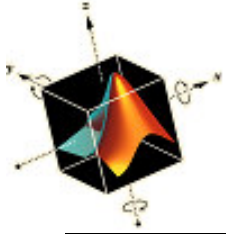
Ejemplos de superficies con surf y mesh

```
[x,y,z] = SurfExample;  
surf(x, y, z)
```



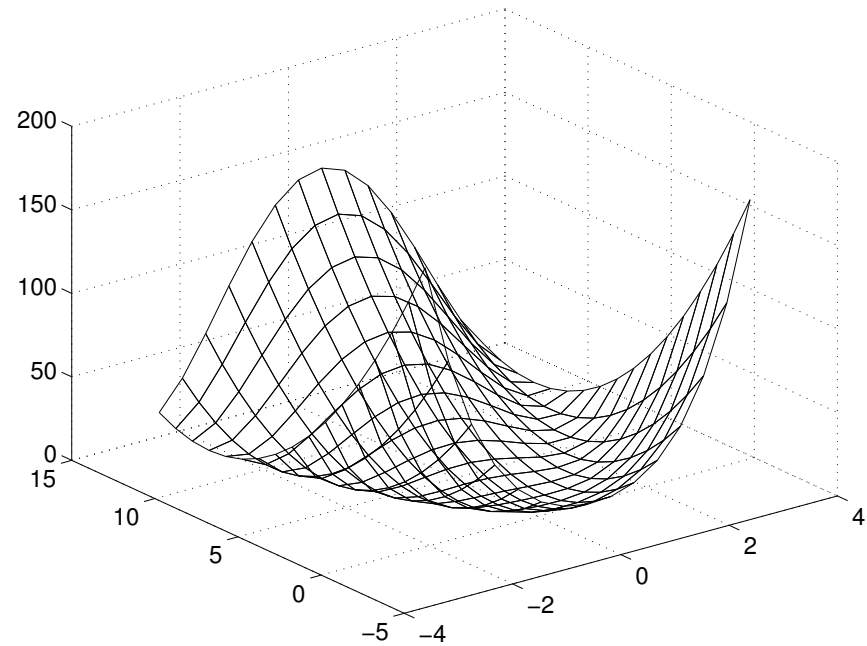
```
[x,y,z] = SurfExample;  
mesh(x, y, z)
```

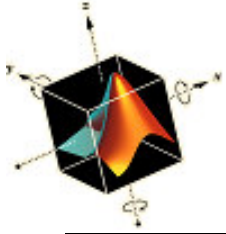




Ejemplos de superficies con surf y mesh

```
[x,y,z] = SurfExample;  
mesh(x, y, z)  
hidden off
```





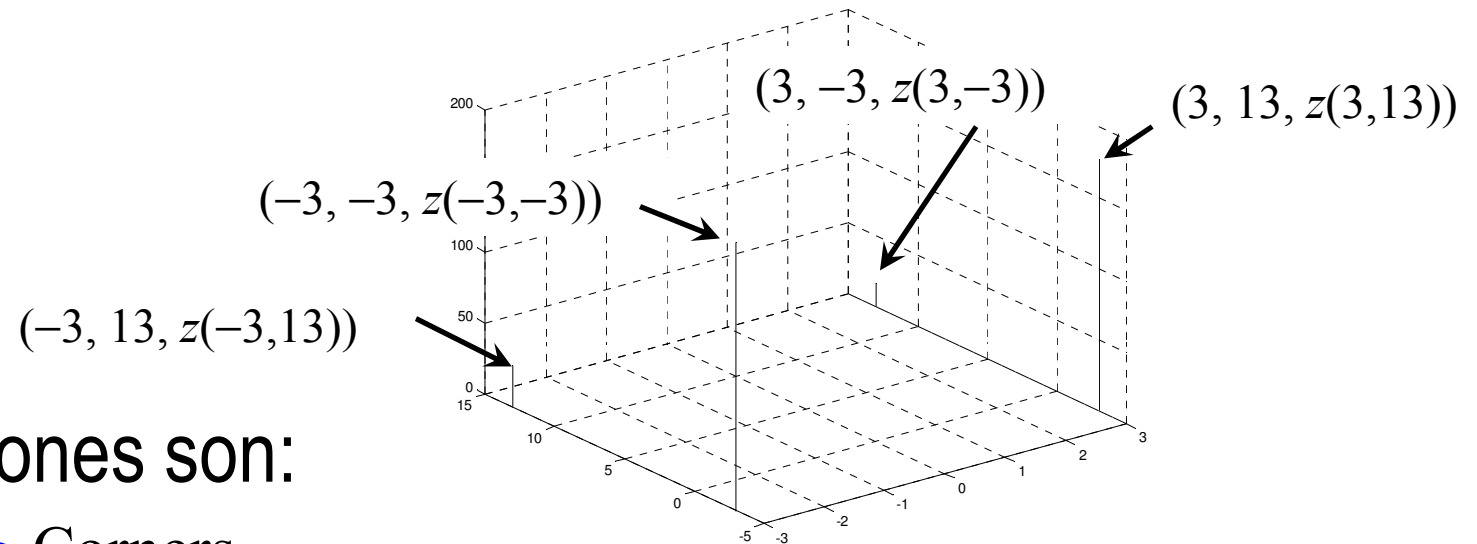
Combinando superficies y líneas

- Se puede combinar funciones de graficación 3D para dibujar múltiples líneas y superficies
- Como ejemplo se crean dos funciones
Corners: que dibuja cuatro líneas conectando las esquinas de la superficie generada por *SurfExample* al plano xy que pasa por $z = 0$
Disc: que crea un disco circular que interseca la superficie creada por *SurfExample* en $z_0 = 80$, con radio de 10 unidades, y centro en $(0,5)$



Ejemplo: combinando superficies y líneas

- Las coordenadas de las esquinas son:



Las funciones son:

```
function Corners
```

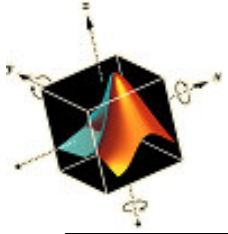
```
xc = [-3, -3, 3, 3];
```

```
yc = [-3, 13, 13, -3];
```

```
zc = xc.^4+3*xc.^2-2*xc+6-2*yc.*xc.^2+yc.^2-2*yc;
```

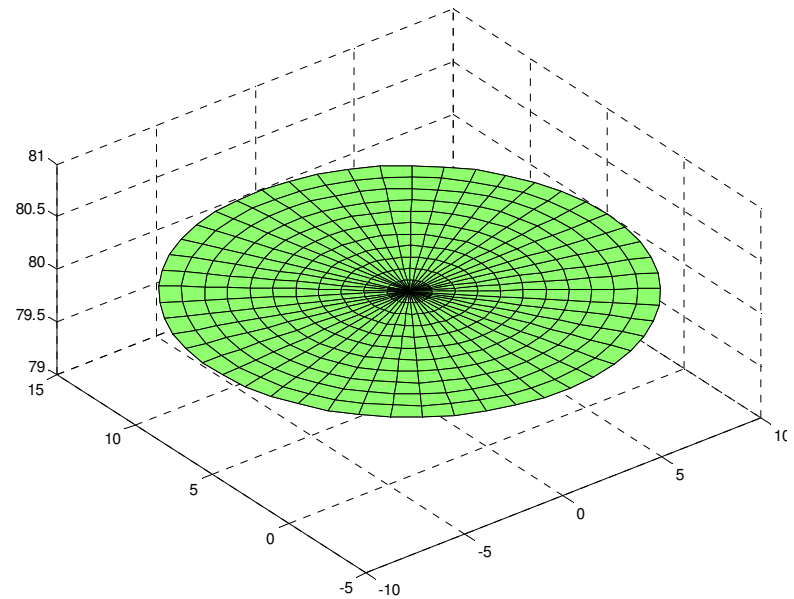
```
hold on
```

```
plot3([xc; xc], [yc; yc], [zeros(1,4); zc], 'k')
```



Ejemplo: combinando superficies y líneas

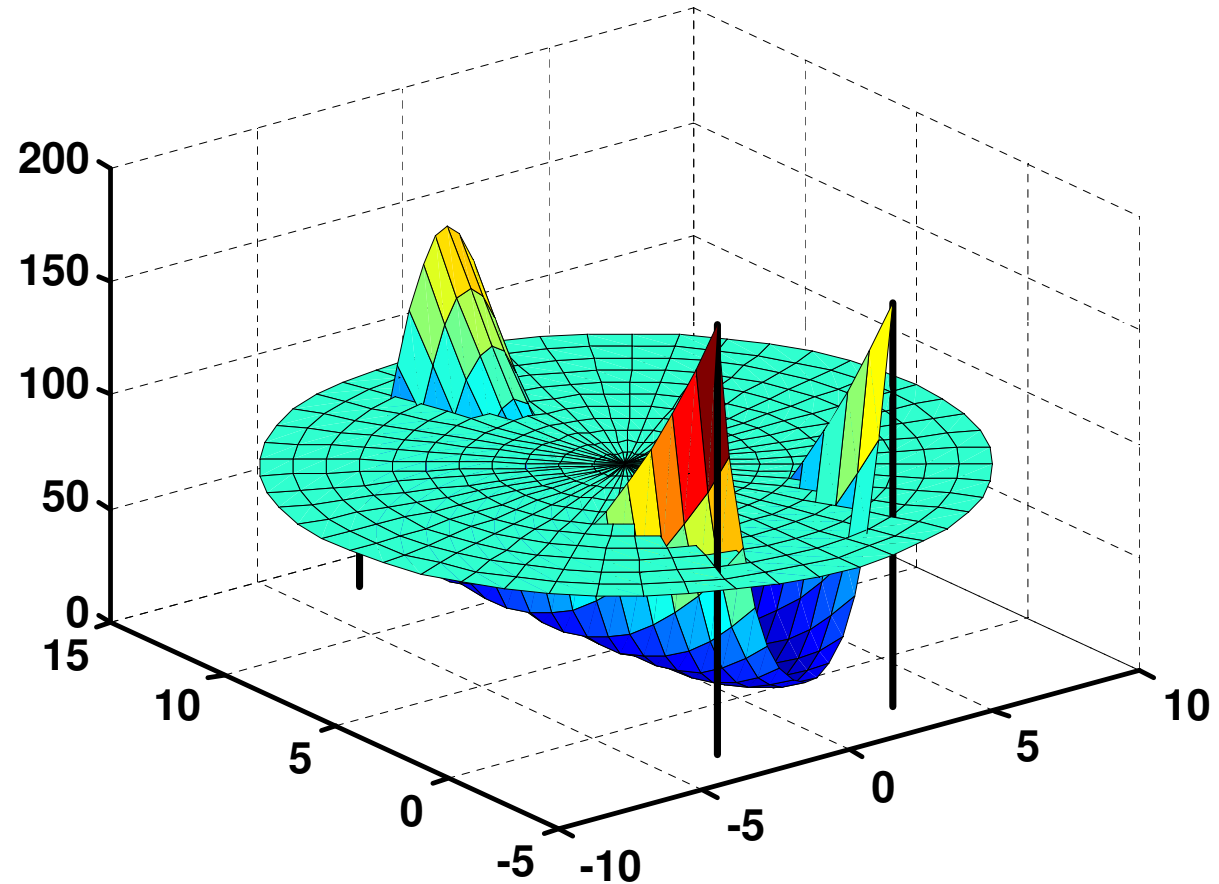
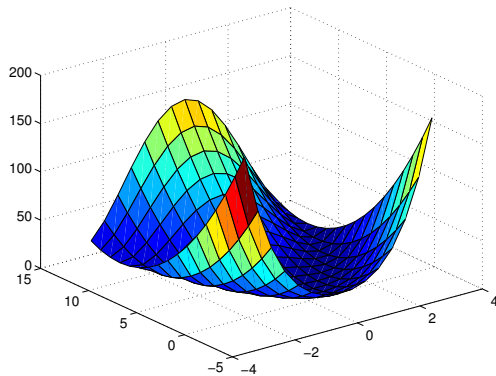
```
function Disc(R, zo)
r = linspace(0, R, 12);           % (1×12)
theta = linspace(0, 2*pi, 50);   % (1×50)
x = cos(theta')*r;               % (50×12)
y = 5 + sin(theta')*r;          % (50×12)
hold on
z = repmat(zo, size(x));         % (50×12)
surf(x, y, z)
```

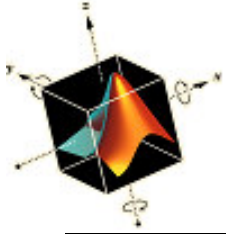




Ejemplo: combinando superficies y líneas

```
[x, y, z] = SurfExample;  
surf(x, y, z);  
Disc(10, 80)  
Corners
```





Modificación de la apariencia de gráficos

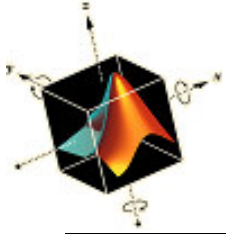
- Hay varias funciones que se pueden usar de forma combinada para modificar la apariencia de la superficie resultante

```
box on 0 box off
```

```
grid on 0 grid off
```

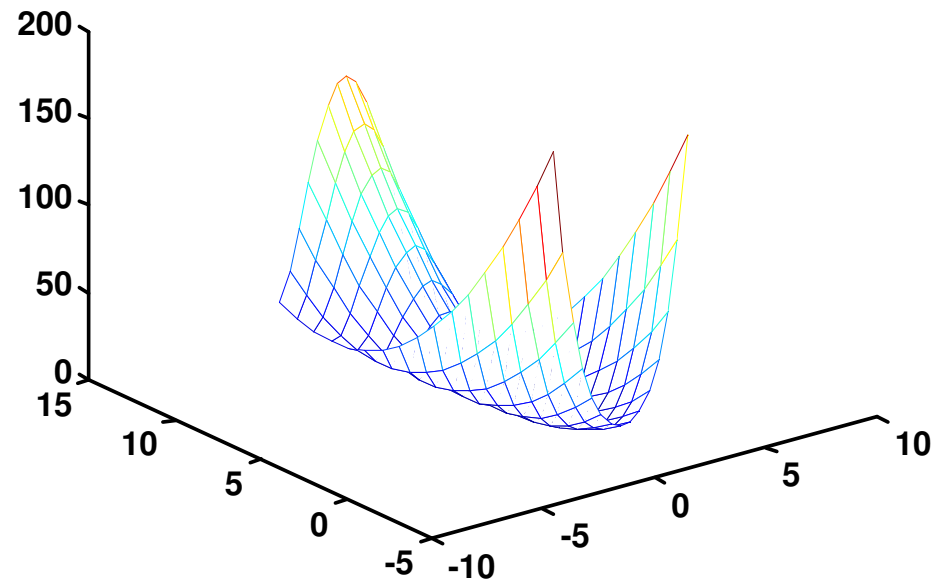
```
axis on 0 axis off
```

La función `box on` sólo dibuja una caja si `axis on` ha sido seleccionada

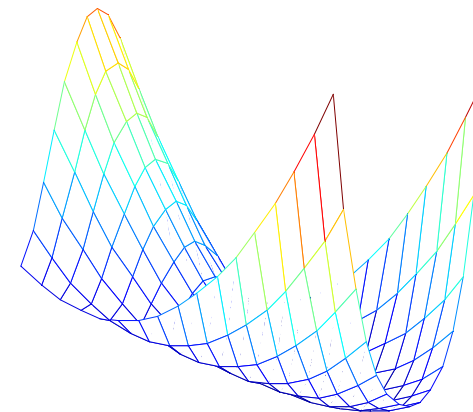


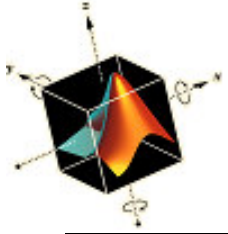
Ejemplo: modificación de la apariencia de gráficos

```
[x,y,z] = SurfExample  
mesh(x, y, z)  
grid off
```



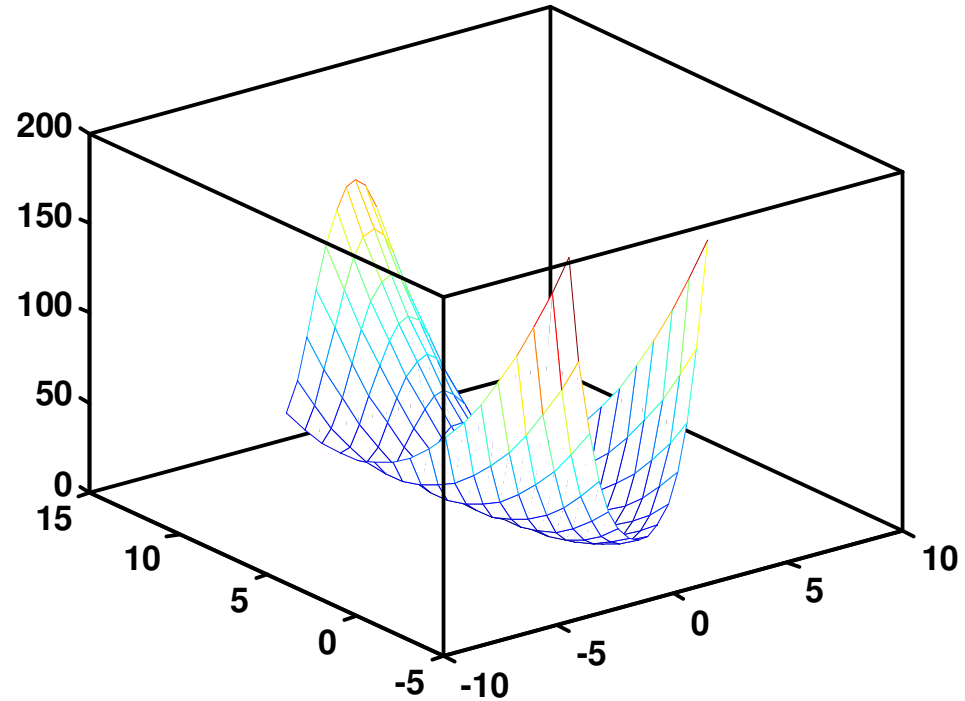
```
[x,y,z] = SurfExample  
mesh(x, y, z)  
axis off  
grid off
```

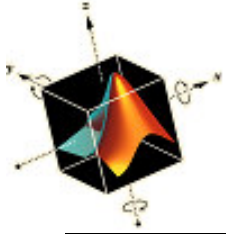




Ejemplo: modificación de la apariencia de gráficos

```
[x,y,z] = SurfExample  
mesh(x, y, z)  
axis on  
grid off  
box on
```





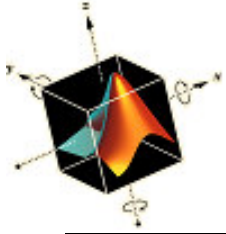
Modificación de la apariencia de gráficos

- Los colores de los parches creados por surf o las líneas creadas por mesh se pueden cambiar a un color uniforme usando

`colormap(c)`

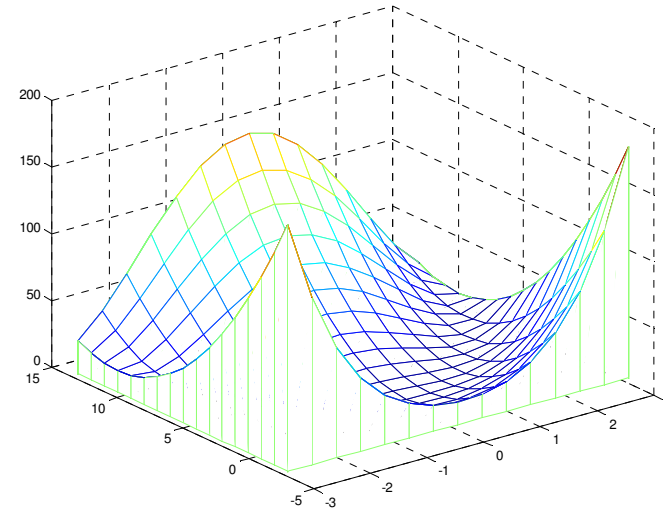
donde c es un vector de tres elementos, cada uno de los cuales varía entre 0 y 1, correspondiendo a la intensidad del color rojo, verde y azul respectivamente (r, g, b). Ejm:

c	Color
[0 0 0]	black
[1 1 1]	white
[1 0 0]	red
[0 1 0]	green
[0 0 1]	blue
[1 1 0]	yellow
[1 0 1]	magenta
[0 1 1]	cyan
[0.5 0.5 0.5]	gray

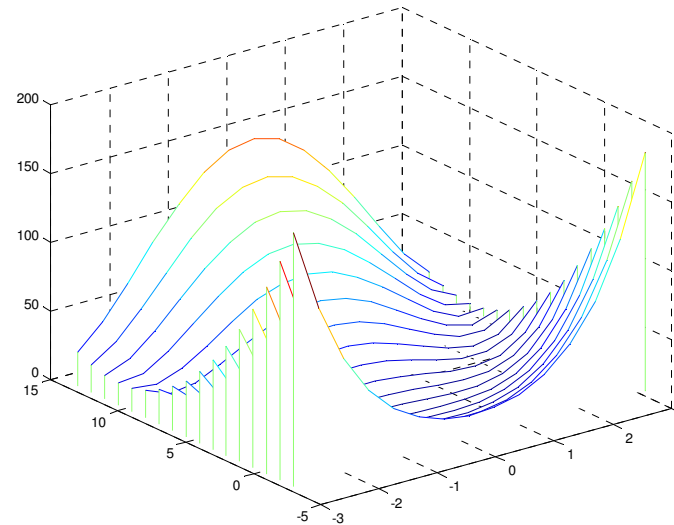


Ejemplo: funciones adicionales para mejorar visualmente una superficie

```
[x,y,z] = SurfExample;  
meshz(x, y, z)
```



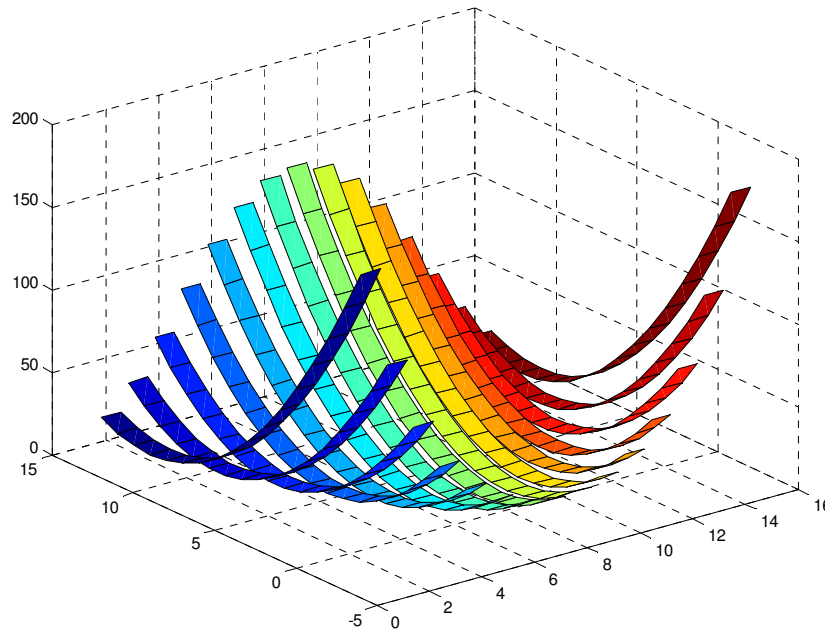
```
[x,y,z] = SurfExample;  
waterfall(x, y, z)
```



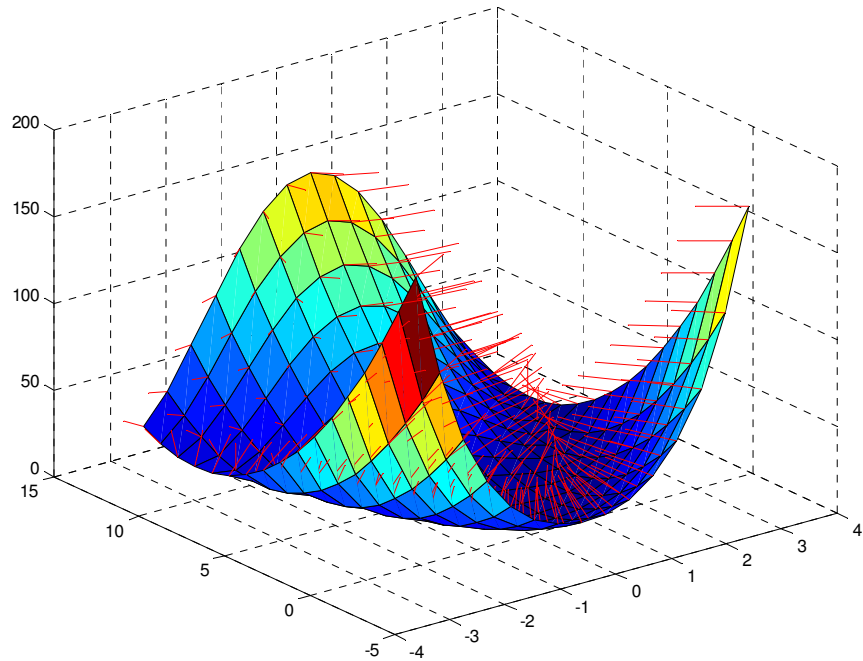


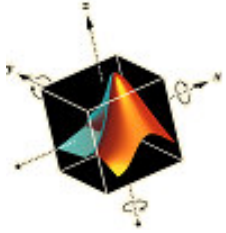
Ejemplo: funciones adicionales para mejorar visualmente una superficie

```
[x,y,z] = SurfExample;  
ribbon(y, z)
```



```
[x,y,z] = SurfExample;  
surfnorm(x, y, z)
```





Gráficos de contornos

- Las superficies también se pueden transformar en gráficos de contornos, que son gráficos de curvas formadas por la intersección de la superficie y un plano paralelo al plano xy en valores específicos de z

- Las funciones

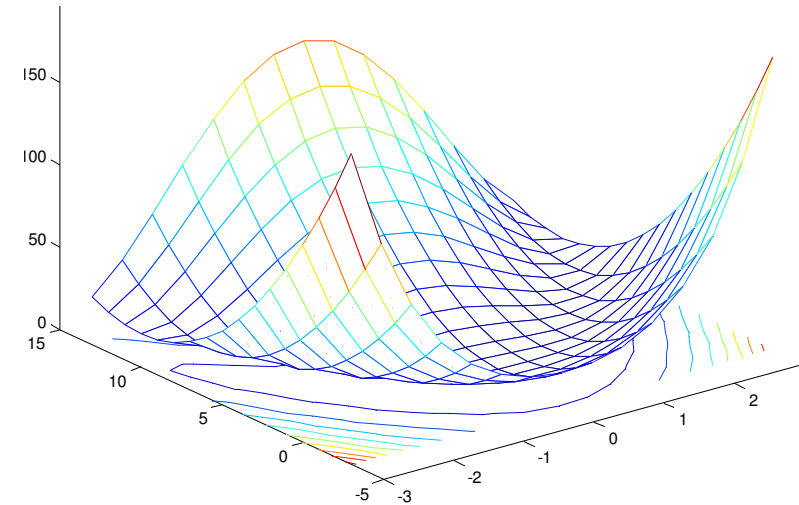
`surfc(x, y, z)` y `meshc(x, y, z)`

crean superficies con contornos proyectados debajo de la superficie. x , y , z son los valores de las coordenadas de puntos que definen la superficie

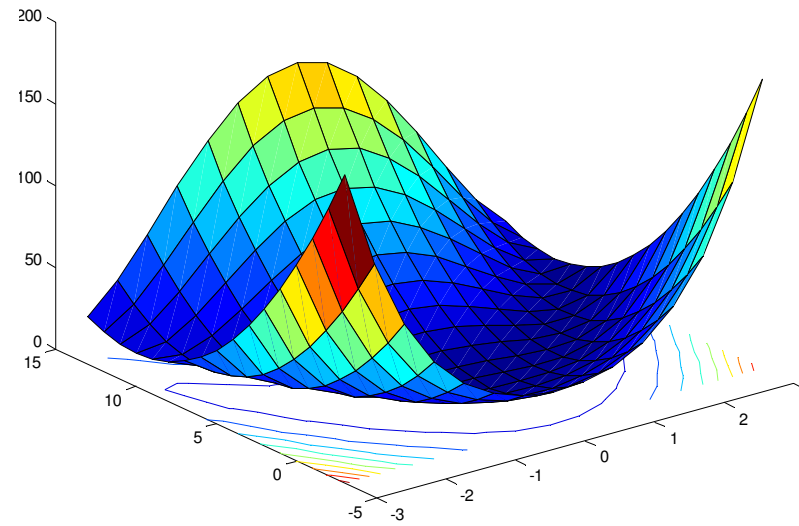


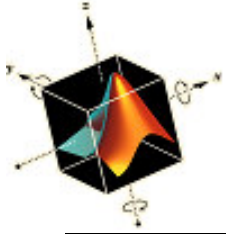
Ejemplo de gráficos de contornos

```
[x,y,z] = SurfExample;  
meshc(x, y, z)  
grid off
```



```
[x,y,z] = SurfExample;  
surfc(x, y, z)  
grid off
```





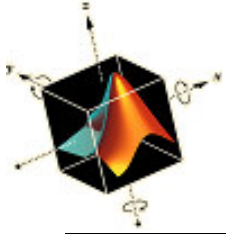
Gráficos de contornos

- Se pueden crear contornos sin visualizar la superficie, con etiquetas o sin etiquetas
- La función
`contour(x, y, z, v)`

crea un gráfico de contorno donde

x , y , z son las coordenadas de los puntos que definen la superficie

v , si es un escalar, es el número de niveles de contornos a visualizar y, si es un vector de valores, los contornos de la superficie en los valores de z . El uso de v es opcional

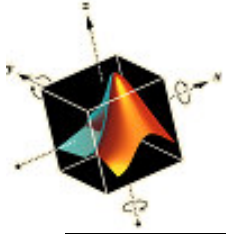


Gráficos de contornos

- Si se quiere etiquetar el contorno se usan las funciones

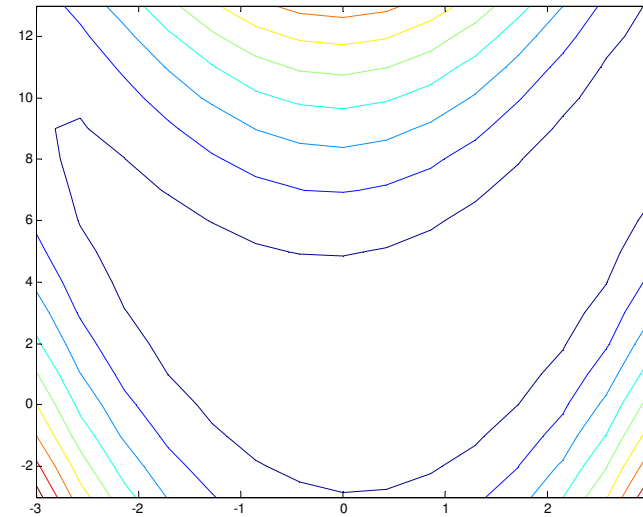
```
[C, h] = contour(x, y, z, v)
```

```
clabel(C, h, v)
```

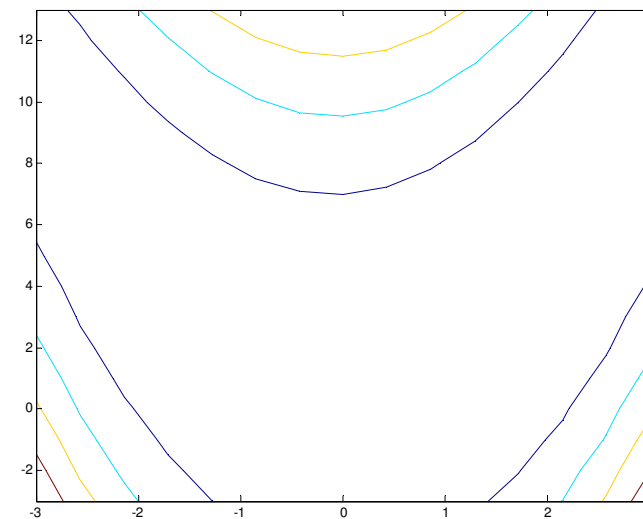


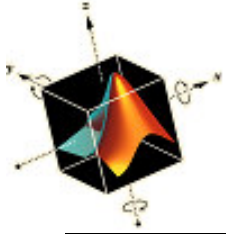
Ejemplos de contour

```
[x,y,z] = SurfExample;  
contour(x, y, z)
```



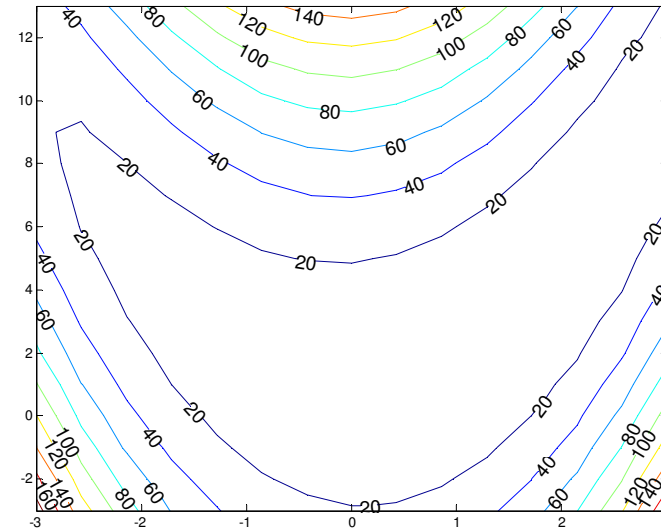
```
[x,y,z] = SurfExample;  
contour(x, y, z, 4)
```



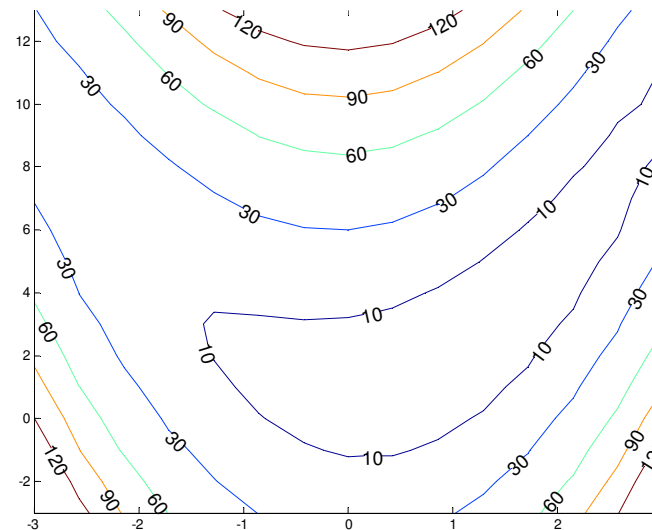


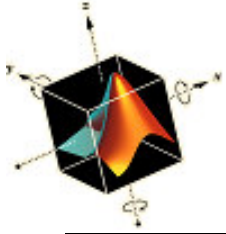
Ejemplos de contour y clabel

```
[x,y,z] = SurfExample;  
[C, h] = contour(x, y, z);  
clabel(C, h)
```



```
[x,y,z] = SurfExample;  
v = [10, 30:30:120];  
[C, h] = contour(x, y, z, v);  
clabel(C, h, v)
```





Gráficos de contornos 3D

- Para obtener los contornos de superficies en 3D, se usa

```
contour3(x, y, z, v)
```

donde

x, y, z son las coordenadas de los puntos de la superficie
 v , si es un escalar, es el número de niveles de contornos a visualizar y, si es un vector de valores, los contornos de la superficie en los valores de z . El uso de v es opcional

Para etiquetar los contornos se usa

```
[C, h] = contour3(x, y, z, v)
```

```
clabel(C, h, v)
```




Gráficos de contornos 3D

- Para rellenar la region entre contornos 2D con diferentes colores se usa

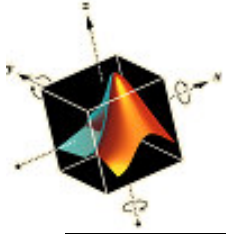
```
contourf(x, y, z, v)
```

los valores de los colores se pueden identificar usando

```
colorbar(s)
```

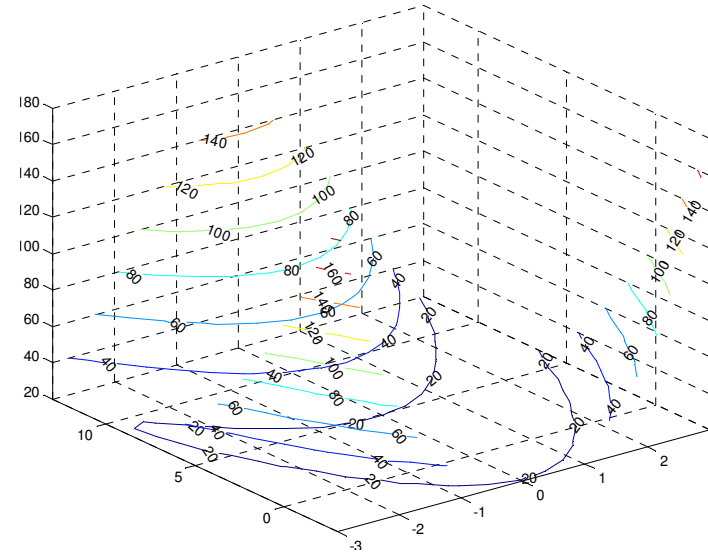
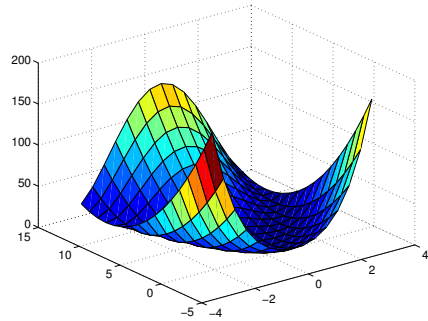
que coloca una barra de colores y sus correspondientes valores numéricos adyacente a la figura

La cantidad z es un string igual a 'horiz' o 'vert' para indicar la orientación de la barra. El valor por defecto es 'vert'

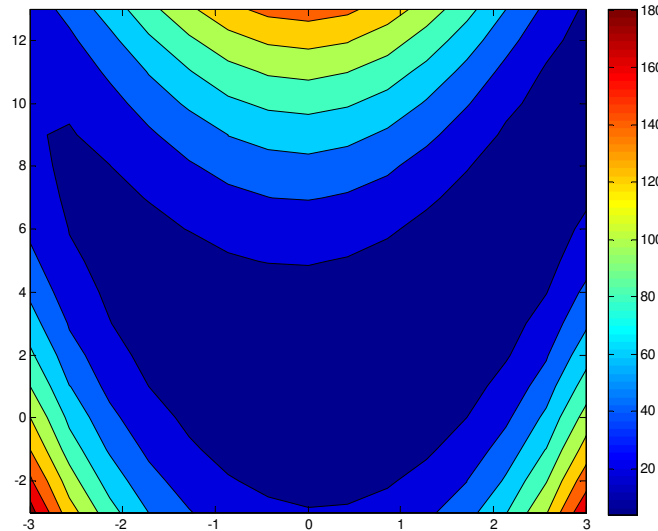
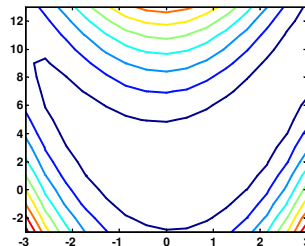


Ejemplos de contour3, contourf y colorbar

```
[x,y,z] = SurfExample;  
[C, h] = contour3(x, y, z);  
clabel(C, h)
```



```
[x,y,z] = SurfExample;  
[C, h] = contourf(x, y, z);  
colorbar
```

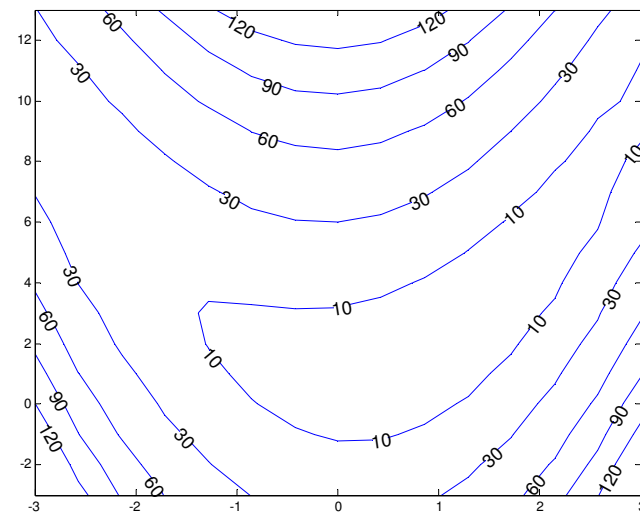


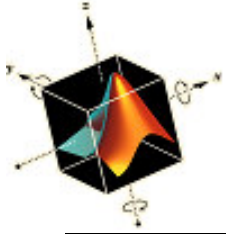


Gráficos de contornos 3D

- Las propiedades de las líneas y etiquetas se pueden modificar de forma similar que para `plot`
- Por ejemplo, para cambiar el tamaño de las etiquetas creadas con `contour` a 14 puntos y las líneas del contorno azules, se siguen los pasos

```
[x, y, z] = SurfExample;  
[C, h] = contour(x, y, z, v)  
g = clabel(C, h, v);  
set(g, 'FontSize', 14)  
set(h, 'LineColor', 'b')
```





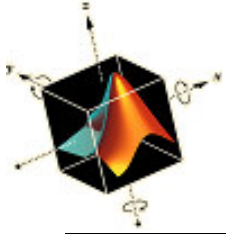
Superficies cilíndricas, esféricas y elipsoidales

- Se puede usar una curva 2D como generador para crear superficies de revolución usando

$$[x, y, z] = \text{cylinder}(r, n)$$

que retorna las coordenadas x , y , z de una superficie cilíndrica utilizando el vector r para definir una curva perfil

La función `cylinder` trata cada elemento en r como un radio en n puntos equiespaciados alrededor de su circunferencia. Si se omite n se considera el valor 20



Ejemplo de superficie cilíndrica

- Para la curva

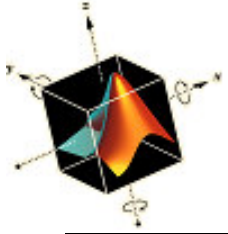
$$r = 1.1 + \sin(z) \quad 0 \leq z \leq 2\pi$$

que se rota 360° alrededor del eje-z

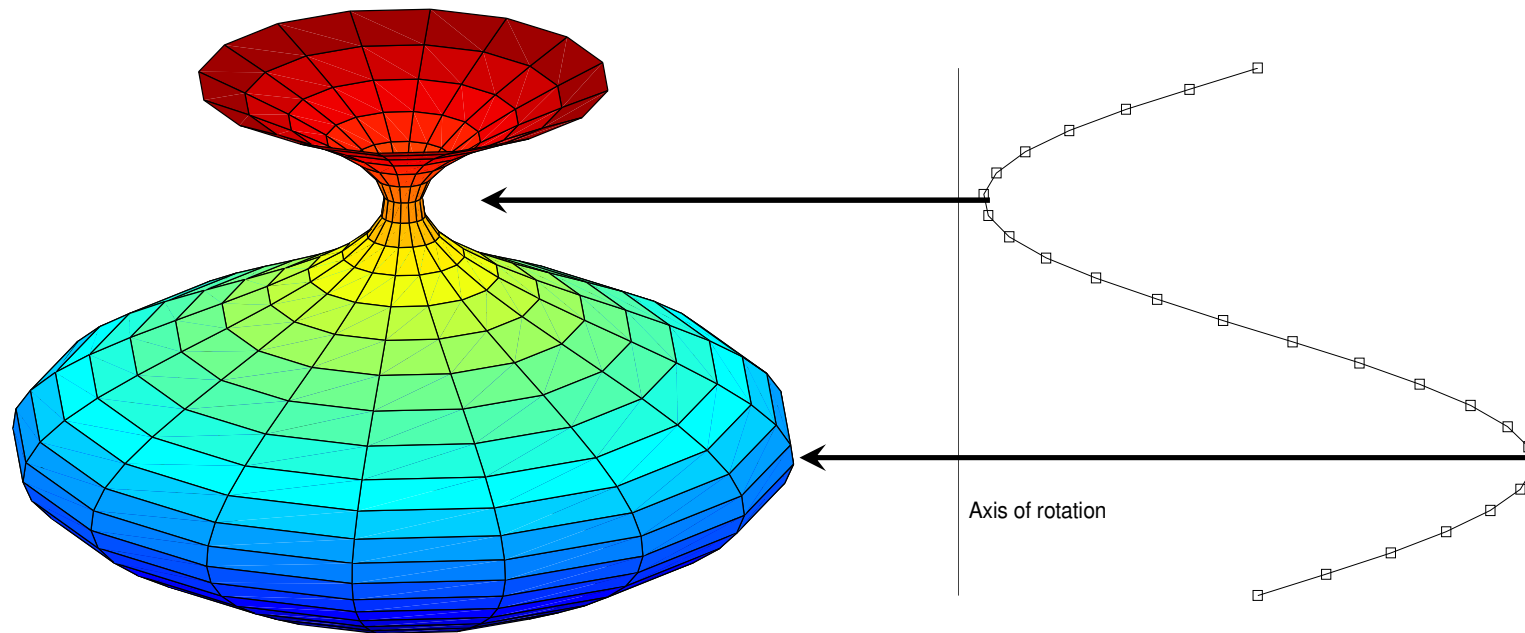
Se usa 26 intervalos equiespaciados en la dirección z
y 16 intervalos equiespaciados en la dirección
circunferencial

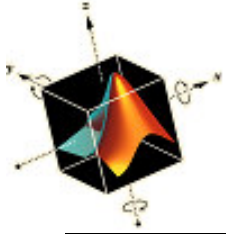
- El script para graficar la superficie cilíndrica es

```
zz = linspace(0, 2*pi, 26);  
[x, y, z] = cylinder(1.1+sin(zz), 16);  
surf(x, y, z)  
axis off
```



Ejemplo de superficie cilíndrica





Superficies cilíndricas, esféricas y elipsoidales

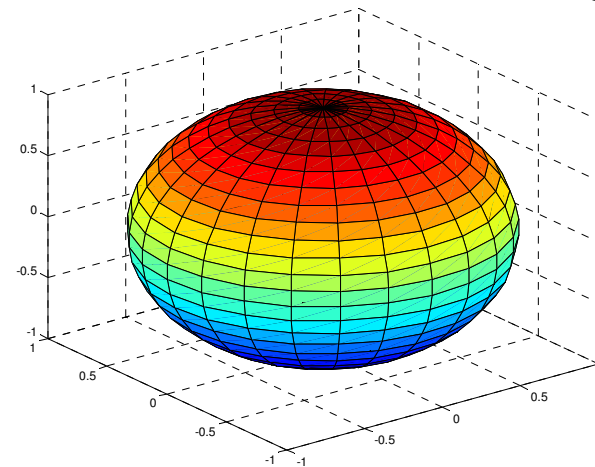
- Para crear una **esfera**, se puede usar

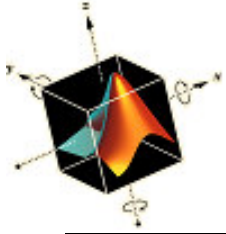
```
[x, y, z] = sphere(n);
```

```
axis equal
```

```
surf(x, y, z)
```

donde n es el número de $n \times n$ elementos que comprende la esfera de radio 1 centrado en el origen. Si n se omite se toma $n = 20$





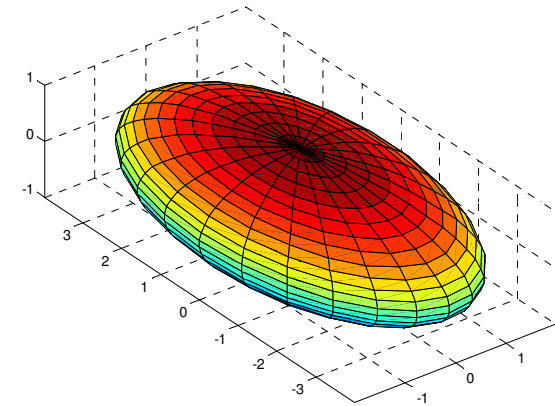
Superficies cilíndricas, esféricas y elipsoidales

- Para crear una **elipsoide**, se puede usar

```
[x, y, z] = ellipsoid(xc, yc, zc, xr, yr, zr, n);
```

```
axis equal
```

```
surf(x, y, z)
```

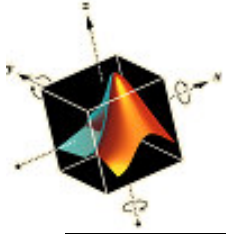


en (x_c, y_c, z_c) con longitud de semi-ejes en las direcciones x, y, z respectivamente, de $x_r, y_r, y z_r$. n es el número de $n_x \times n$ elementos que comprende el elipsoide. Si n se omite se toma $n = 20$



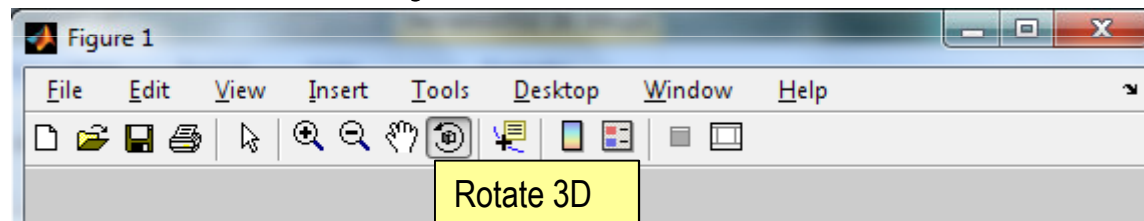
Angulo de visión

- En ocasiones se desea cambiar el ángulo de vista por defecto de los gráficos 3D porque
 - No se muestra las características de interés
 - Varias vistas diferentes deben mostrarse usando subplot
 - La exploración de la superficie desde varias vistas es deseable antes de decidir la orientación final
- Para determinar el azimuth (a) y ángulo de elevación de la vista (e), se usa
 $[a, e] = \text{view}$



Angulo de visión

- Para orientar el objeto se usa el icono *Rotate 3D* en la ventana de la figura y se orienta el objeto hasta obtener una orientación satisfactoria. Se mostrará los valores de azimuth y elevación mientras se rota



- Esos valores se pueden ingresar en la expresión `view(an, en)` para crear la orientación deseada cuando se ejecuta un script



Sombreado (shading)

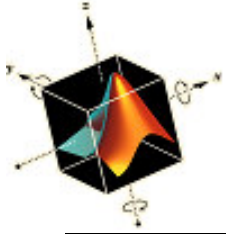
- Las superficies creadas con surf usan la propiedad de sombreado por defecto llamada 'faceted'.
- La función que cambia el sombreado es `shading s`

donde s es un string igual a

`faceted` % Default

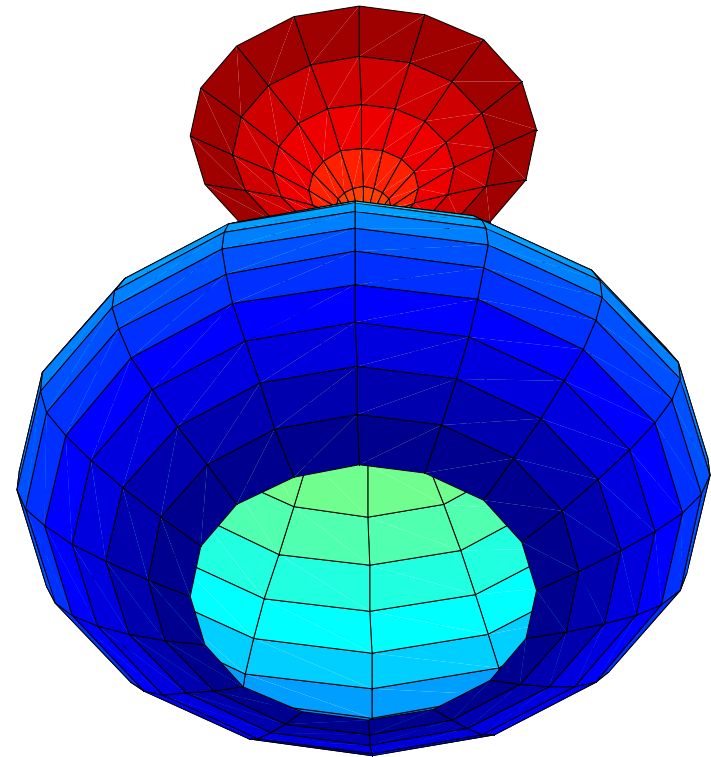
`flat`

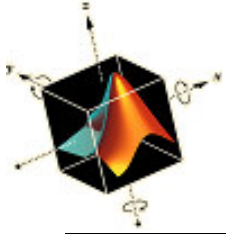
`interp`



Ejemplo de view y shading

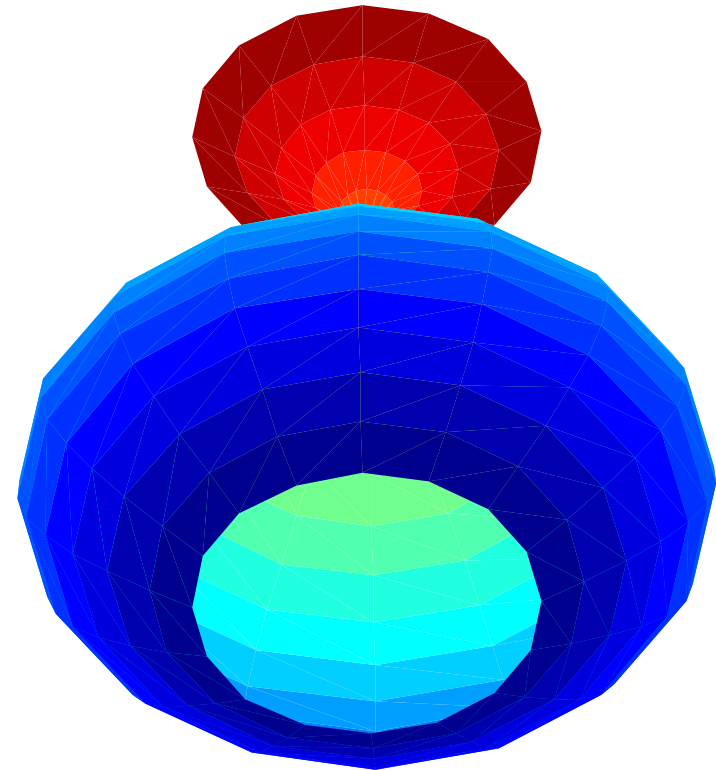
```
zz = linspace(0, 2*pi, 26);  
r = 1.1 + sin(zz);  
[x, y, z] = cylinder(r, 16);  
surf(x, y, z)  
view(-88.5, -48)  
shading faceted  
axis off vis3d
```

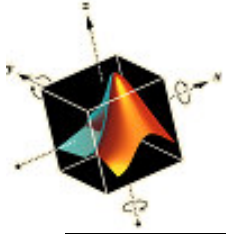




Ejemplo de view y shading

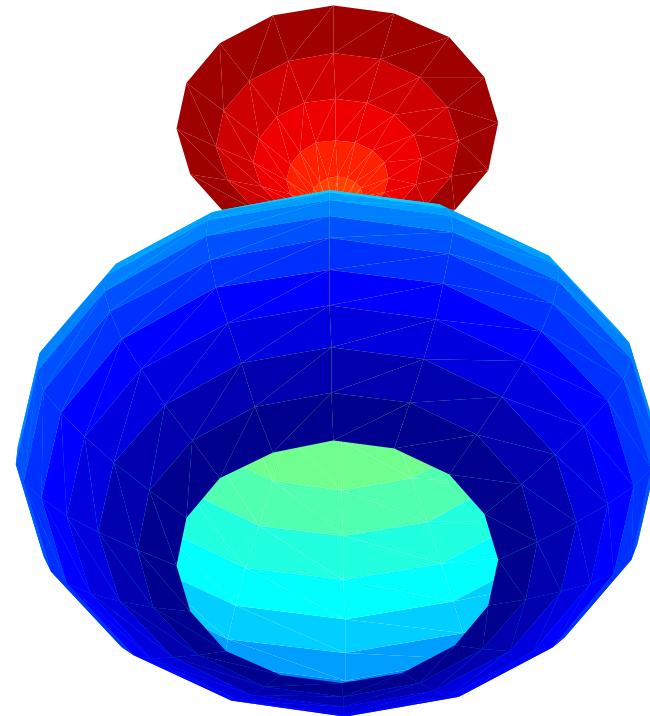
```
zz = linspace(0, 2*pi, 26);  
r = 1.1 + sin(zz);  
[x, y, z] = cylinder(r, 16);  
surf(x, y, z)  
view(-88.5, -48)  
shading flat  
axis off vis3d
```

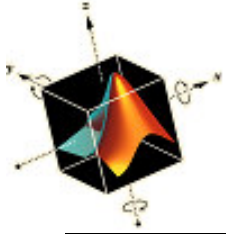




Ejemplo de view y shading

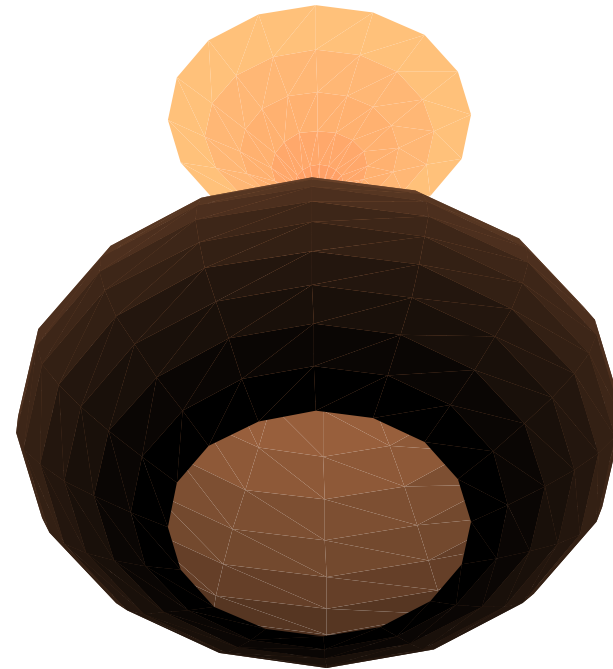
```
zz = linspace(0, 2*pi, 26);  
r = 1.1 + sin(zz);  
[x, y, z] = cylinder(r, 16);  
surf(x, y, z)  
view(-88.5, -48)  
shading interp  
axis off vis3d
```

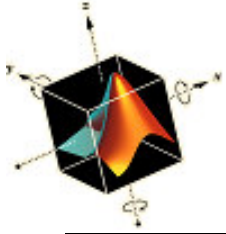




Ejemplo de view y shading

```
r = 1 + sin(zz);  
[x, y, z] = cylinder(r, 16);  
surf(x, y, z)  
view(-88.5, -48)  
shading interp  
colormap(copper)  
axis off vis3d
```





Transparencia

- Las superficies creadas con surf puede tener su opacidad alterada asignando un valor numérico al keyword '**FaceAlpha**'
- El efecto de este keyword en la superficie resultante es dependiente del tipo del sombreado seleccionado
- Para ilustrar la opción de transparencia, se crea una función que genera los valores numéricos para la superficie dada por

$$x = a^v \cos v(1 + \cos u)$$

$$y = -a^v \sin v(1 + \cos u)$$

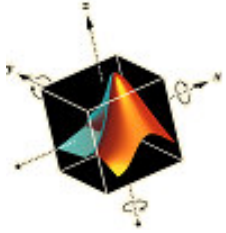
$$z = -ba^v (1 + \sin u)$$



Transparencia

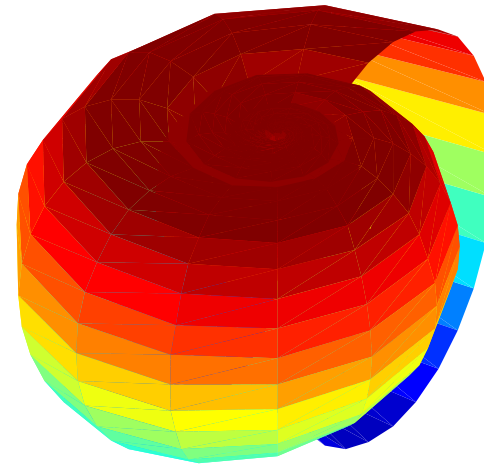
- Si se asume que $a = 1.13$ y $b = 1.14$, la función fichero m para esta superficie es

```
function [x, y, z] = Transparency
a = 1.13; b = 1.14;
uu = linspace(0, 2*pi, 30);
vv = linspace(-15, 6, 45);
[u, v] = meshgrid(uu, vv);
x = a.^v.*cos(v).*(1+cos(u));
y = -a.^v.*sin(v).*(1+cos(u));
z = -b*a.^v.*(1+sin(u));
```



Ejemplo de transparencia

```
[x, y, z] = Transparency;  
surf(x, y, z)  
shading interp  
axis vis3d off  
equal  
view([-35 38])
```



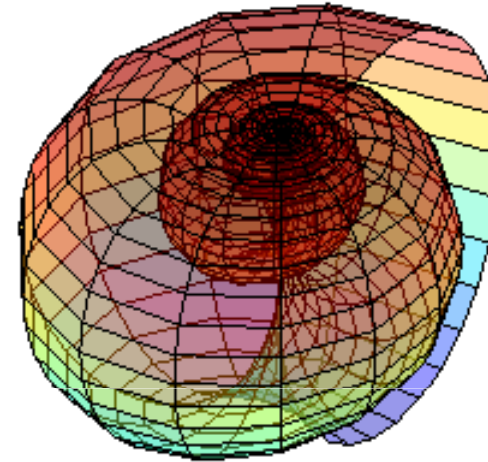
```
[x, y, z] = Transparency;  
h = surf(x, y, z)  
set(h, 'FaceAlpha', 0.4)  
shading interp  
axis vis3d off equal  
view([-35 38])
```



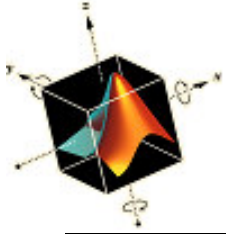


Ejemplo de transparencia

```
[x, y, z] = Transparency;  
h = surf(x, y, z)  
set(h, 'FaceAlpha', 0.4)  
axis vis3d off equal  
view([-35 38])
```

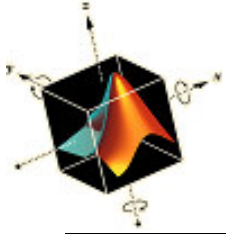


Nota: se omite shading



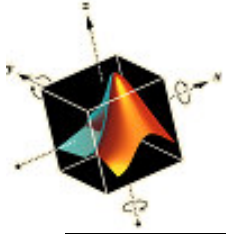
Ejemplo: coloreado de cajas

- Modificación de fichero m *BoxPlot3* para que las seis superficies representadas por los rectángulos se rellene con un color diferente
- La modificación se consigue usando `fill3`
- La versión revisada de *BoxPlot3* renombrada como *BoxPlot3C* es



Ejemplo: coloreado de cajas

```
function BoxPlot3C(xo, yo, zo, Lx, Ly, Lz, w)
% w = 0, wire frame; w = 1, rectangles are colored
x = [xo    xo    xo    xo    xo+Lx  xo+Lx  xo+Lx  xo+Lx];
y = [yo    yo    yo+Ly  yo+Ly  yo    yo    yo+Ly  yo+Ly];
z = [zo    zo+Lz  zo+Lz  zo    zo    zo+Lz  zo+Lz  zo    ];
index = zeros(6,5);
index(1,:) = [1 2 3 4 1];
index(2,:) = [5 6 7 8 5];
index(3,:) = [1 2 6 5 1];
index(4,:) = [4 3 7 8 4];
index(5,:) = [2 6 7 3 2];
index(6,:) = [1 5 8 4 1];
c = 'rgbcmy';
for k = 1:6
    if w~=0
        fill3(x(index(k,:)), y(index(k,:)), z(index(k,:)), c(k))
    else
        plot3(x(index(k,:)), y(index(k,:)), z(index(k,:)))
    end
end
hold on
end
```

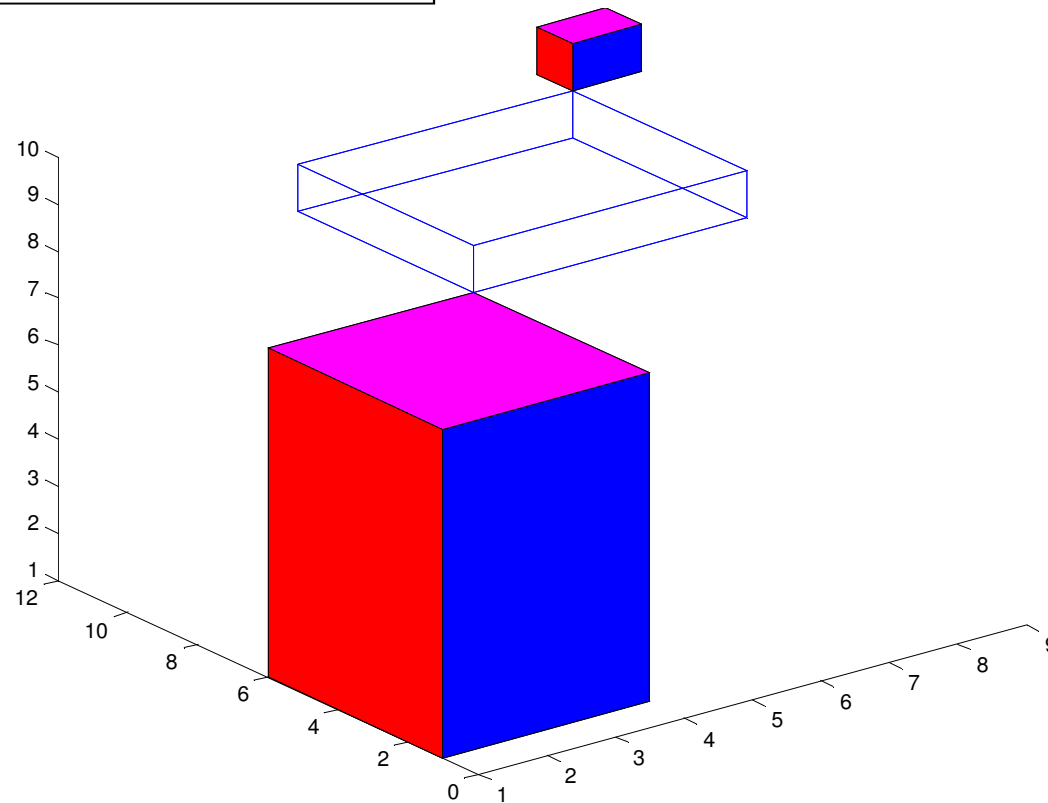


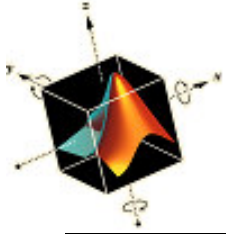
Ejemplo: coloreado de cajas

```
BoxPlot3C(1, 1, 1, 3, 5, 7, 1)
```

```
BoxPlot3C(4, 6, 8, 4, 5, 1, 0)
```

```
BoxPlot3C(8, 11, 9, 1, 1, 1, 1)
```





Ejemplo: intersección de un cilindro y una esfera y resaltado de su intersección

- La curva que resulta de la intersección de una esfera de radio $2a$ centrada en el origen y un cilindro circular de radio a centrado en $(a, 0)$ es dado por las ecuaciones paramétricas

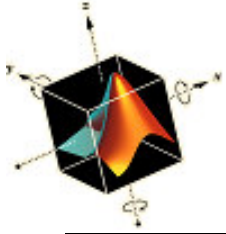
$$x = a(1 + \cos \varphi)$$

$$y = a \sin \varphi$$

$$z = 2a \sin(\varphi / 2)$$

donde $0 \leq \varphi \leq 4\pi$

- Para crear una esfera de radio $2a$, se multiplica cada coordenada de `sphere` por $2a$.



Ejemplo: intersección de un cilindro y una esfera y resaltado de su intersección

- Las coordenadas de `cylinder` se modifican con la transformación:

$$x \rightarrow ax + a$$

$$y \rightarrow ay$$

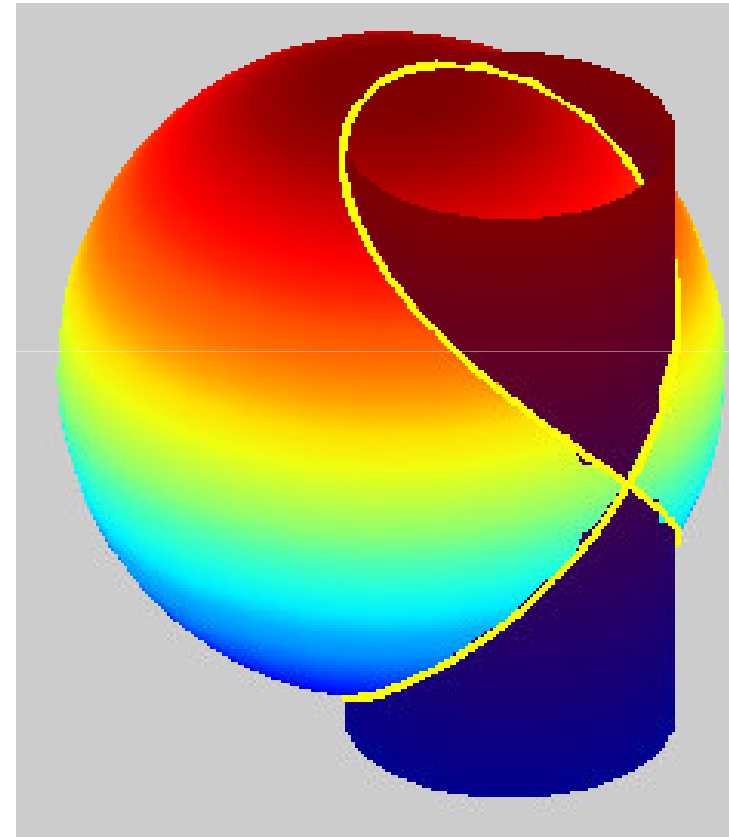
$$z \rightarrow 4az - 2a$$

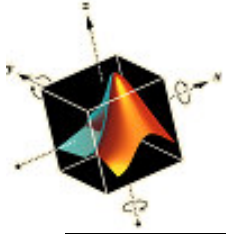
- Se asume que $a = 1$. El script es



Ejemplo: intersección de un cilindro y una esfera y resaltado de su intersección

```
a = 1;  
[xs, ys, zs] = sphere(30);  
surf(2*a*xs, 2*a*ys, 2*a*zs)  
hold on  
[x, y, z] = cylinder;  
surf(a*x+a, a*y, 4*a*z-2*a)  
shading interp  
t = linspace(0, 4*pi, 100);  
x = a*(1+cos(t));  
y = a*sin(t);  
z = 2*a*sin(t/2);  
plot3(x, y, z, 'y-', 'Linewidth', 2.5);  
axis equal off  
view([45, 30])
```





Ejemplo: mejora de gráficos 2D con objetos 3D

- Para una esfera de radio a y un elipsoide con su eje mayor en la dirección x igual a $2a$, eje menor en la dirección y igual a $2b$, y un eje menor en la dirección z igual a $2c$, la proporción del volumen de un elipsoide con relación al volumen de una esfera es

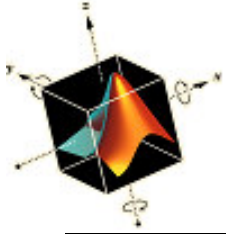
$$V = \frac{V_{\text{ellipse}}}{V_{\text{sphere}}} = \left(\frac{b}{a}\right)\left(\frac{c}{a}\right)$$

- Se crea el siguiente programa para mejorar la comprensión de un gráfico de V como función de b/a para varios valores de c/a



Ejemplo: mejora de gráficos 2D con objetos 3D

```
b = [0.5, 1]; c = b;
for k = 1:2
    plot(b, b*c(k), 'k-')
    text(0.75, (b(1)*c(k)+b(2)*c(k))/2-0.02, ['c/a = ' num2str(c(k))])
    hold on
end
xlabel('b/a') ylabel('V')
for k = 1:4
    switch k
    case 1
        axes('position', [0.12, 0.2, 0.2, 0.2])
        [xs, ys, zs] = ellipsoid(0, 0, 0, 1, b(1), c(1), 20);
        mesh(xs, ys, zs)
        text(0, 0, 1, ['b/a = ' num2str(b(1))' c/a = ' num2str(c(1))])
    case 2
        axes('position', [0.1, 0.5, 0.2, 0.2])
        [xs, ys, zs] = ellipsoid(0, 0, 0, 1, b(1), c(2), 20);
        mesh(xs, ys, zs)
        text(0, 0, 1.5, ['b/a = ' num2str(b(1))' c/a = ' num2str(c(2))])
```



Ejemplo: mejora de gráficos 2D con objetos 3D

case 3

```
axes ('position', [0.7, 0.65, 0.2, 0.2])  
[xs, ys, zs] = ellipsoid(0, 0, 0, 1, b(2), c(2), 20);  
mesh (xs, ys, zs)  
text (-1.5, 0, 2, ['b/a = ' num2str(b(2)) ' c/a = ' num2str(c(2))])
```

case 4

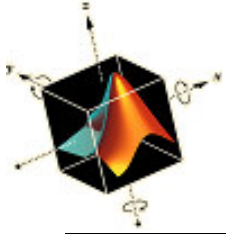
```
axes ('position', [0.7, 0.38, 0.2, 0.2])  
[xs, ys, zs] = ellipsoid(0, 0, 0, 1, b(2), c(1), 20);  
mesh (xs, ys, zs)  
text (-1.5, 0, 1.5, ['b/a = ' num2str(b(2)) ' c/a = ' num2str(c(1))])
```

end

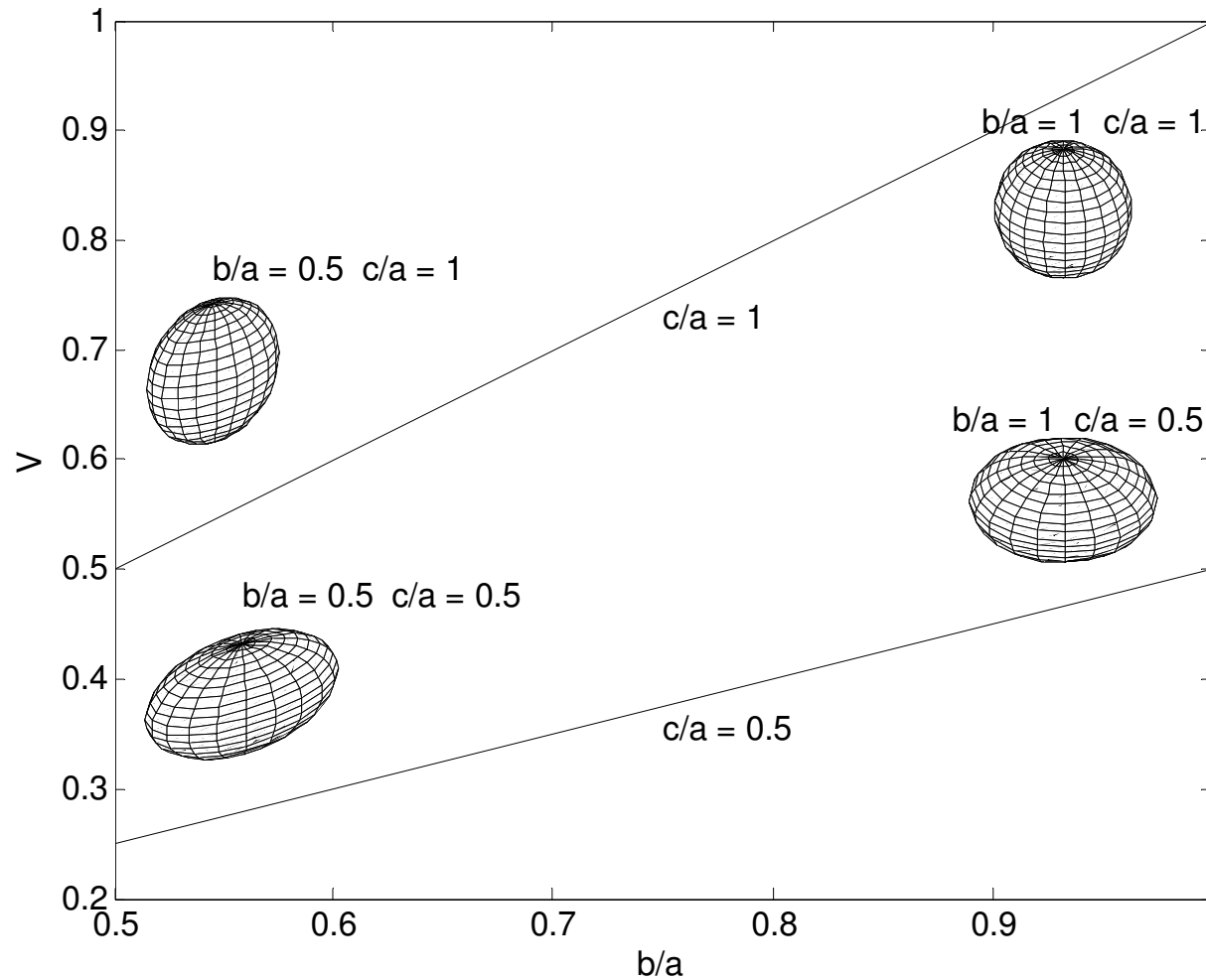
```
colormap([0 0 0])
```

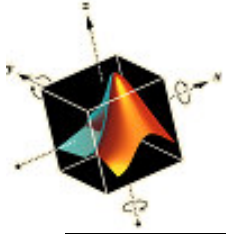
```
axis equal off
```

end



Ejemplo: mejora de gráficos 2D con objetos 3D





Rotación y traslación de objetos 3D: ángulos de Euler

- La rotación y traslación de un punto $p(x,y,z)$ a otra posición $P(X,Y,Z)$ es determinado por

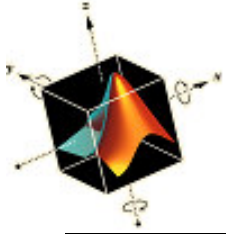
$$X = L_x + a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z$$

$$Y = L_y + a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z$$

$$Z = L_z + a_{31}x + a_{32}y + a_{33}z$$

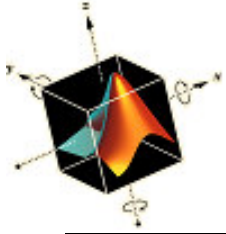
donde L_x , L_y , y L_z son los componentes x , y , z de la traslación, respectivamente, y a_{ij} , $i, j = 1, 2, 3$, son los elementos de

$$a = \begin{bmatrix} \cos\psi\cos\chi & -\cos\psi\sin\chi & \sin\psi \\ \cos\phi\sin\chi + \sin\phi\sin\psi\cos\chi & \cos\phi\cos\chi - \sin\phi\sin\psi\sin\chi & -\sin\phi\cos\psi \\ \sin\phi\sin\chi - \cos\phi\sin\psi\cos\chi & \sin\phi\cos\chi + \cos\phi\sin\psi\sin\chi & \cos\phi\cos\psi \end{bmatrix}$$



Rotación y traslación de objetos 3D: ángulos de Euler

- Las cantidades ϕ , ψ , y χ son los ángulos de rotación ordenados (ángulos de Euler) del sistema de coordenadas alrededor del origen
 - ϕ alrededor del eje x
 - ψ alrededor del eje y
 - χ alrededor del eje z
- En general, (x,y,z) pueden ser escalares, vectores de la misma longitud, o matrices del mismo orden
- Se crea la función *EulerAngles*



Rotación y traslación de objetos 3D: ángulos de Euler

```
function [Xrt, Yrt, Zrt] = EulerAngles(psi, chi, phi, Lx, Ly, Lz, x, y, z)
a = [cos(psi)*cos(chi), -cos(psi)*sin(chi), sin(psi); ...
     cos(phi)*sin(chi)+sin(phi)*sin(psi)*cos(chi), ...
     cos(phi)*cos(chi)-sin(phi)*sin(psi)*sin(chi), ...
     -sin(phi)*cos(psi); ...
     sin(phi)*sin(chi)-cos(phi)*sin(psi)*cos(chi), ...
     sin(phi)*cos(chi)+cos(phi)*sin(psi)*sin(chi), ...
     cos(phi)*cos(psi)];
```

```
Xrt = a(1,1)*x+a(1,2)*y+a(1,3)*z+Lx;
```

```
Yrt = a(2,1)*x+a(2,2)*y+a(2,3)*z+Ly;
```

```
Zrt = a(3,1)*x+a(3,2)*y+a(3,3)*z+Lz;
```

$$X = L_x + a_{11}x + a_{12}y + a_{13}z$$

$$Y = L_y + a_{21}x + a_{22}y + a_{23}z$$

$$Z = L_z + a_{31}x + a_{32}y + a_{33}z$$



Rotación y traslación de objetos 3D: generación de Toro

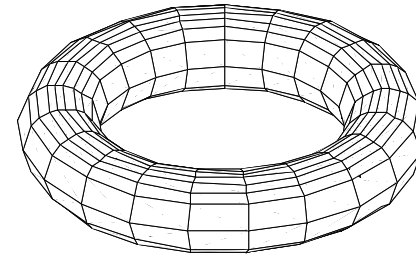
- Las ecuaciones para generar un toro son

$$x = r \cos \theta$$

$$y = r \sin \theta$$

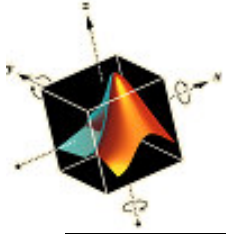
$$z = \pm \sqrt{a^2 - \left(\sqrt{x^2 + y^2} - b \right)^2}$$

Torus



donde $b - a \leq r \leq b + a$, $0 \leq \theta \leq 2\pi$, y $b > a$

Se crea la función *Torus* para obtener las coordenadas del toro que usa la función `real` para eliminar la parte imaginaria debida a redondeos numéricos



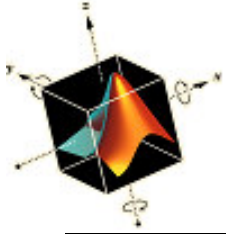
Rotación y traslación de objetos 3D: generación de Toro

```
function [X, Y, Z] = Torus(a, b)
r = linspace(b-a, b+a, 10);
th = linspace(0, 2*pi, 22);
x = r'*cos(th);
y = r'*sin(th);
z = real(sqrt(a^2-(sqrt(x.^2+y.^2)-b).^2));
X = [x x];
Y = [y y];
Z = [z -z];
```



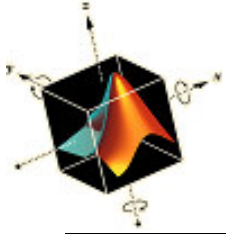
Rotación y traslación de objetos 3D: generación de Toro

- Se obtendrá cuatro gráficas del toro:
 - Sin rotación
 - Rotado 60° alrededor del eje x ($\phi = 60^\circ$) y comparado con el toro original
 - Rotado 60° alrededor del eje y ($\psi = 60^\circ$) y comparado con el toro original
 - Rotado 60° alrededor del eje x ($\phi = 60^\circ$), rotado 60° alrededor del eje y ($\psi = 60^\circ$) y comparado con el toro original
- Se asume que $a = 0.2$ y $b = 0.8$ y se usa `colormap` para producir una malla de líneas



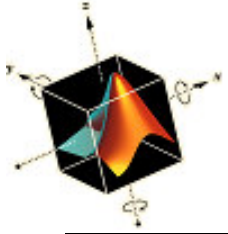
Rotación y traslación de objetos 3D: generación de Toro

```
[X, Y, Z] = Torus(0.2, 0.8);  
psi = [0, pi/3, pi/3]; chi = [0, 0, 0]; phi = [pi/3, 0, pi/3];  
Lx = 0; Ly = 0; Lz = 0;  
for k = 1:4  
    subplot(2,2,k)  
    if k==1  
        mesh(X, Y, Z)  
    else  
        mesh(X, Y, Z)  
        hold on  
        [Xr Yr Zr] = EulerAngles(psi(k-1), chi(k-1), ...  
                                phi(k-1), Lx, Ly, Lz, X, Y, Z);  
        mesh(Xr, Yr, Zr)  
    end  
end
```



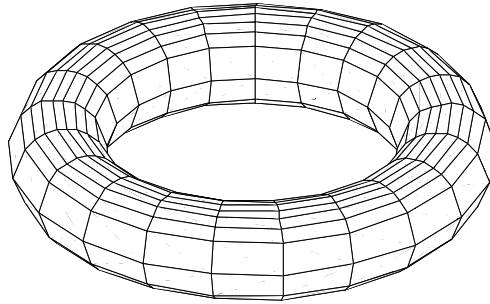
Rotación y traslación de objetos 3D: generación de Toro

```
switch k
  case 1
    text(0.5, -0.5, 1, 'Torus')
  case 2
    text(0.5, -0.5, 1, '\phi = 60\circ')
  case 3
    text(0.5, -0.5, 1, '\psi = 60\circ')
  case 4
    text(0.5, -0.5, 1.35, '\psi = 60\circ')
    text(0.55, -0.5, 1, '\phi = 60\circ')
end
colormap([0 0 0])
axis equal off
grid off
end
```

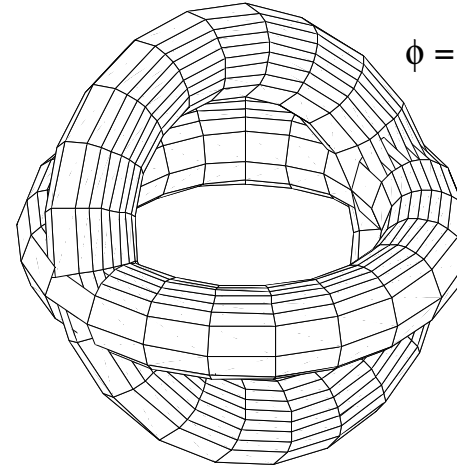


Rotación y traslación de objetos 3D: generación de Toro

Torus

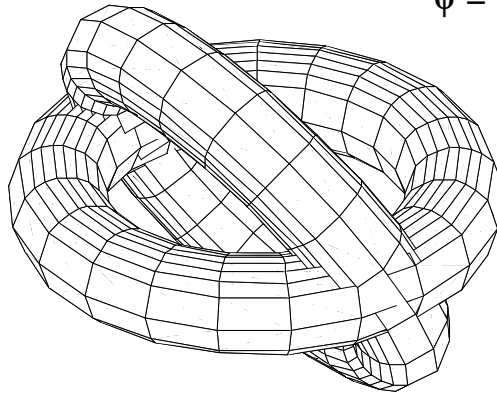


$\phi = 60^\circ$

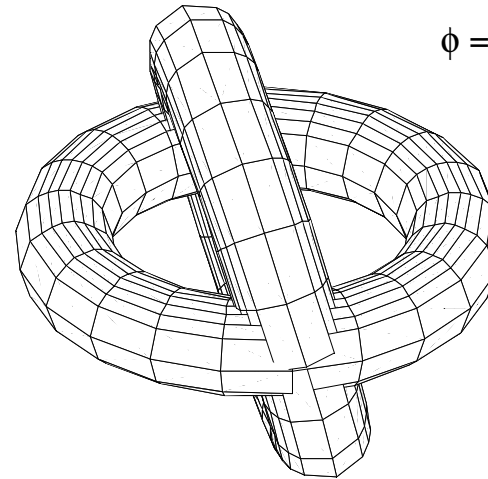


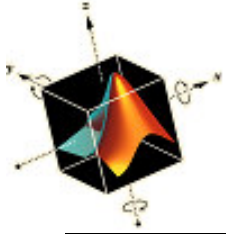
$\psi = 60^\circ$

$\psi = 60^\circ$



$\phi = 60^\circ$





Creación de gráficos interactivamente

- El entorno Matlab permite crear gráficas interactivamente de varias maneras

The screenshot shows the Matlab interface. The 'Workspace' window displays a table of variables:

Name	Value	Min	Max
xgnd	0.99...	0.99...	3.9875
xi	0.1000	0.1000	0.1000
xn	<1x50 double>	0	4.7300
y	<50x1 double>	-2.17...	2.1832
y1	0	0	1
y2	0.5000...	0.5000	2
yg	0.00,0.1...	0.1900	0.2500
z	le>	0	1
zz	e>	0	6.2832

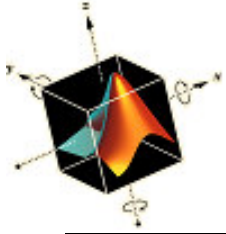
A right-click context menu is open over the variable 'y'. The menu items are:

- Open Selection
- Save As...
- Copy (Ctrl+C)
- Duplicate (Ctrl+D)
- Delete (Suprimir)
- Rename
- Edit Value
- plot(y)
- bar(y)
- stem(y)
- stairs(y)
- area(y)
- pie(y)
- hist(y)
- More Plots...


The 'plot(y)' option is selected. A secondary menu is open over the 'plot(y)' option, showing various plot types:

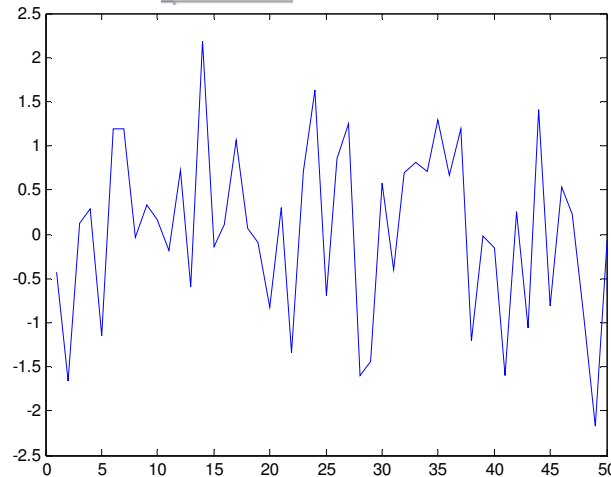
- plot(y)
- bar(y)
- stem(y)
- stairs(y)
- area(y)
- pie(y)
- hist(y)
- More Plots...

Annotations with arrows point to the 'Seleccionar variable(s) + botón derecho' box, the 'plot(y)' option in the secondary menu, and the 'Seleccionar tipo de gráfico' text.




Creación de gráficos interactivamente

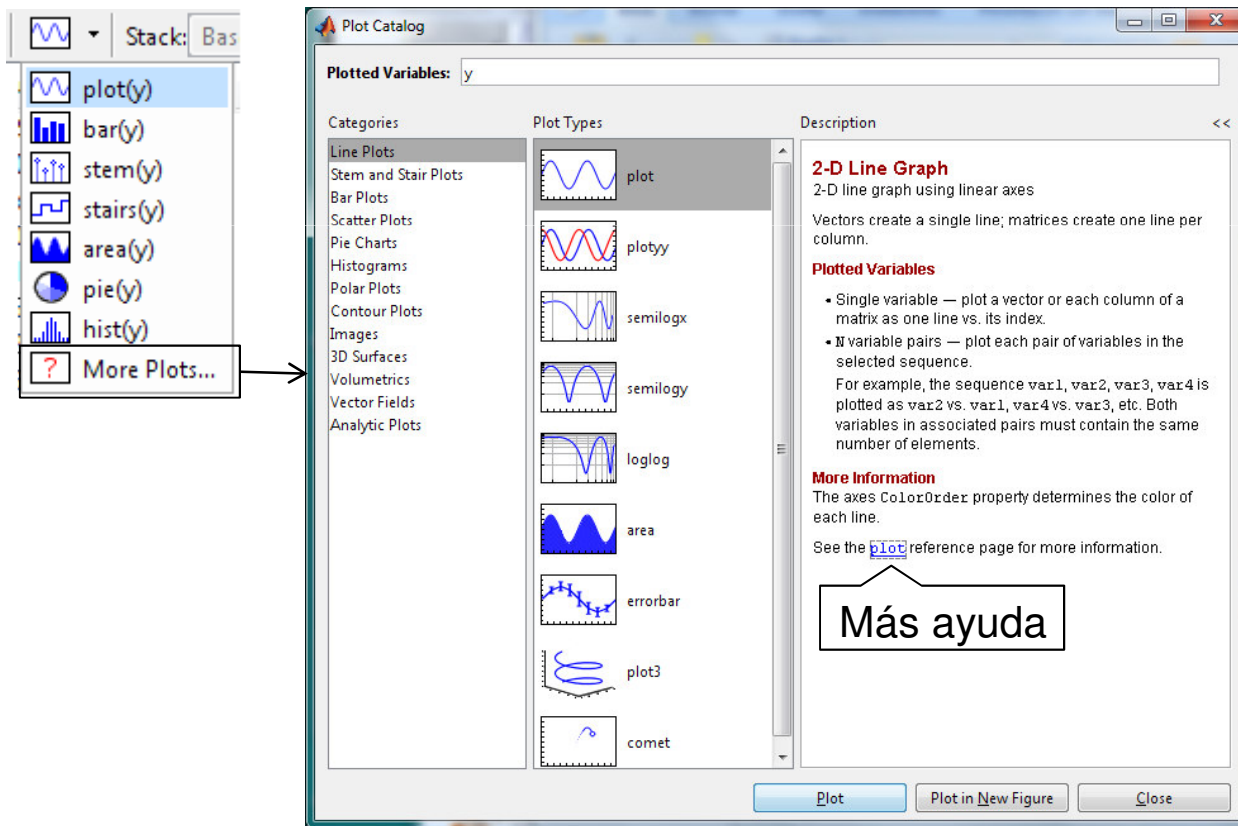
- Se introducen los siguientes comandos:
 `>> N=50;`
 `>> y=randn(N,1);`
 `>> y2=filter([1 1]/2,1,y);`
- Se pulsa sobre la variable `y` en el Workspace y se pulsa sobre el icono . Se obtiene el gráfico





Creación de gráficos interactivamente

- Se puede modificar el tipo de gráfico desplegando el menú  para obtener la descripción



The screenshot shows the 'Plot Catalog' dialog box in Matlab. On the left, a dropdown menu is open, showing various plot types like `plot(y)`, `bar(y)`, `stem(y)`, `stairs(y)`, `area(y)`, `pie(y)`, and `hist(y)`. The 'More Plots...' option is highlighted with a red box and an arrow pointing to the 'Plot Catalog' window.

The 'Plot Catalog' window has a 'Plotted Variables' field containing 'y'. It is divided into three sections: 'Categories', 'Plot Types', and 'Description'. The 'Plot Types' section shows a list of plot types with their corresponding icons: `plot`, `ploty`, `semilogx`, `semilogy`, `loglog`, `area`, `errorbar`, `plot3`, and `comet`. The 'Description' section provides details for the selected '2-D Line Graph' plot type, including its purpose, plotted variables, and more information.

2-D Line Graph
2-D line graph using linear axes
Vectors create a single line; matrices create one line per column.

Plotted Variables

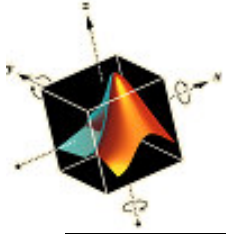
- Single variable — plot a vector or each column of a matrix as one line vs. its index.
- N variable pairs — plot each pair of variables in the selected sequence.

For example, the sequence `var1`, `var2`, `var3`, `var4` is plotted as `var2` vs. `var1`, `var4` vs. `var3`, etc. Both variables in associated pairs must contain the same number of elements.

More Information
The axes `ColorOrder` property determines the color of each line.
See the [plot](#) reference page for more information.

Más ayuda

Buttons: Plot, Plot in New Figure, Close



Creación de gráficos interactivamente

- Cuando se selecciona un tipo de gráfico se genera el comando correspondiente en la ventana de comandos

```
Command Window
i New to MATLAB? Watch this Video, see Demos, or read Getting Started.
>> plot(y, 'DisplayName', 'y', 'YDataSource', 'y'); figure(gcf)
>> bar(y, 'DisplayName', 'y', 'YDataSource', 'y'); figure(gcf)
>> stem(y, 'DisplayName', 'y', 'YDataSource', 'y'); figure(gcf)
>> |
```



Creación de gráficos interactivamente

- En la ventana de figura se puede modificar el gráfico, generar el código y guardarlo para ser invocado

